

Une équation différentielle linéaire scalaire d'ordre 2 avec raccordement

Extrait du sujet CCINP-1-MP-2014

a et b étant deux fonctions continues sur \mathbf{R} , on note l'équation différentielle :

$$(\mathcal{E}) \quad x^2 y'' + a(x)y' + b(x)y = 0.$$

On note S^+ l'espace vectoriel des solutions de (\mathcal{E}) sur l'intervalle $I =]0, +\infty[$ et S^- l'espace vectoriel des solutions de (\mathcal{E}) sur l'intervalle $J =]-\infty, 0[$. L'objectif de cet exercice est d'étudier la dimension de l'espace vectoriel S des fonctions y de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbf{R} vérifiant (\mathcal{E}) sur \mathbf{R} tout entier.

1. Donner la dimension des espaces S^+ et S^- .

- *Dimension de S^+ .* — Sur l'intervalle I , l'équation (E) se réécrit sous forme normalisée :

$$y'' + \frac{a(x)}{x^2}y' + \frac{b(x)}{x^2}y = 0.$$

Les fonctions $x \mapsto \frac{a(x)}{x^2}$ et $x \mapsto \frac{b(x)}{x^2}$ sont continues sur l'intervalle I et l'équation est linéaire homogène d'ordre 2. Donc par théorème, S^+ est de dimension 2 .

- *Dimension de S^- .* — De même, S^- est de dimension 2 .

2. On note φ l'application linéaire de S vers $S^+ \times S^-$ définie par $\varphi(f) = (f_I, f_J)$ où f_I désigne la restriction de f à l'intervalle I et f_J désigne la restriction de f à l'intervalle J . Donner le noyau de l'application φ et en déduire que $\dim(S) \leq 4$.

- *Noyau de φ* — Soit $f \in \text{Ker}(\varphi)$.

Alors f est nulle sur les intervalles I et J donc sur \mathbf{R}^* .

Par continuité de f en 0, $f(0) = 0$.

Donc f est la fonction nulle sur \mathbf{R} , ce qui montre que $\text{Ker}(\varphi) = \{0_{\mathbf{R}^{\mathbf{R}}}\}$.

- *Majoration de $\dim(S)$* — L'application étant une application linéaire et injective, elle définit un isomorphisme de S sur $\text{Im}(\varphi)$.

Or $\text{Im}(\varphi)$ est un sous-espace vectoriel de $S_1 \times S_2$ qui est un espace vectoriel de dimension $2 + 2 = 4$.

Donc $\text{Im}(\varphi)$ est un espace vectoriel de dimension finie et $\dim(\text{Im}(\varphi)) \leq 4$.

Étant isomorphe à $\text{Im}(\varphi)$, S est aussi de même dimension finie, ce qui donne

$$\dim(S) \leq 4 .$$

3. Dans cette question, on considère $a(x) = x$ et $b(x) = 0$, d'où :

$$(\mathcal{E}) \quad x^2 y'' + x y' = 0.$$

Déterminer S^+ et S^- . Déterminer ensuite S et donner sans détails la dimension de S .

- *Résolution de (\mathcal{E}) sur un intervalle ne contenant pas 0.* — Soit I_0 un intervalle de \mathbf{R} ne conte-

nant pas 0. Sur I_0 , l'équation (\mathcal{E}) est équivalente à :

$$y'' + \frac{1}{x}y' = 0 \quad [\text{équation normalisée}]$$

soit au système :

$$(\mathcal{S}) \quad \begin{cases} z' + \frac{1}{x}z = 0 \\ y' = z. \end{cases}$$

La première équation différentielle de (\mathcal{S}) est linéaire, homogène, d'ordre 1, a immédiatement pour ensemble solution sur l'intervalle I_0 la droite vectorielle :

$$\left\{ \begin{array}{l} I_0 \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto \frac{k_1}{x} \end{array} : k_1 \in \mathbf{R} \right\}.$$

Ainsi, une fonction $y \in \mathcal{C}^2(I_0, \mathbf{R})$ est solution de (\mathcal{E}) si et seulement si :

$$\exists k_1 \in \mathbf{R} \quad \forall x \in I_0 \quad y'(x) = \frac{k_1}{x}$$

si et seulement si :

$$\exists (k_1, k_2) \in \mathbf{R}^2 \quad \forall x \in I_0 \quad y(x) = k_1 \ln(|x|) + k_2.$$

Ainsi :

$$\text{Sol}_{(\mathcal{E}), I_0} = \text{Vect} \left(\begin{array}{l} I_0 \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto 1 \end{array}, \begin{array}{l} I_0 \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto \ln(x) \end{array} \right).$$

- *Détermination de S^+ et S^- .* — D'après le point précédent :

$$S^+ = \text{Vect} \left(\begin{array}{l} I \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto 1 \end{array}, \begin{array}{l} I \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto \ln(x) \end{array} \right)$$

et

$$S^- = \text{Vect} \left(\begin{array}{l} J \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto 1 \end{array}, \begin{array}{l} J \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto \ln(-x) \end{array} \right).$$

- *Détermination de S en analysant le raccordement en 0.* — Soit $f \in S$. Comme $f_I \in S^+$ et $f_J \in S^-$:

$$\exists (k_1, k_2, k_3, k_4) \in \mathbf{R}^4 \quad \forall x \in \mathbf{R}^* \quad f(x) = \begin{cases} k_1 \ln(x) + k_2 & \text{si } x > 0 \\ k_3 \ln(-x) + k_4 & \text{si } x < 0. \end{cases}$$

La fonction f étant continue en 0, elle est bornée au voisinage de 0, d'où $k_1 = k_3 = 0$.

La continuité à gauche et à droite de f en 0 impose alors $k_2 = f(0) = k_4$.

La fonction f est donc constante sur \mathbf{R} .

Réciproquement, il est immédiat de vérifier que les fonctions constantes sur \mathbf{R} sont éléments de S .

Nous pouvons donc conclure que :

$$S = \text{Vect} \left(\begin{array}{l} \mathbf{R} \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto 1 \end{array} \right) \quad \text{et} \quad \dim(S) = 1.$$

4. Dans cette question :

$$(\mathcal{E}) \quad x^2 y'' - 6x y' + 12y = 0.$$

Déterminer deux solutions sur I de cette équation de la forme $x \mapsto x^\alpha$ (α réel). En déduire S^+ puis S^- . Déterminer S et donner la dimension de S .

- Recherche de fonctions puissances solutions de (\mathcal{E}) sur I . — Soit la fonction :

$$f_\alpha \left| \begin{array}{l} I \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto x^\alpha \end{array} \right.$$

La fonction f_α , qui est de classe \mathcal{C}^2 sur I , est solution de (\mathcal{E}) sur I si et seulement si :

$$\forall x > 0 \quad x^2 \alpha(\alpha - 1)x^{\alpha-2} - 6x \alpha x^{\alpha-1} + 12x^\alpha = 0$$

si et seulement si :

$$\forall x > 0 \quad x^\alpha (\alpha^2 - 7\alpha + 12) = 0.$$

Comme 4 et 3 sont racines du polynôme $X^2 - 7X + 12$:

$$\text{les fonctions } f_3 \left| \begin{array}{l} I \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto x^3 \end{array} \right. \text{ et } f_4 \left| \begin{array}{l} I \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto x^4 \end{array} \right. \text{ sont éléments de } S^+.$$

- Détermination de S^+ . — La famille (f_3, f_4) est une famille libre à 2 éléments (vérification immédiate et laissée au soin de la lectrice/du lecteur) d'éléments de S^+ .

D'après Q1, S^+ est de dimension 2.

Donc (f_3, f_4) une base de S^+ et :

$$S^+ = \text{Vect}(f_3, f_4) .$$

- Deux fonctions puissances solutions de (\mathcal{E}) sur J . — On vérifie immédiatement, par le calcul que :

$$\text{les fonctions } g_3 \left| \begin{array}{l} J \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto x^3 \end{array} \right. \text{ et } g_4 \left| \begin{array}{l} J \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto x^4 \end{array} \right. \text{ sont éléments de } S^-.$$

- Détermination de S^- . — La famille (g_3, g_4) est une famille libre à 2 éléments d'éléments de S^- .

D'après Q1, S^- est de dimension 2.

Donc (g_3, g_4) une base de S^- et :

$$S^- = \text{Vect}(g_3, g_4) .$$

- Détermination de S en analysant le raccordement en 0. — Soit $f \in S$. Comme $f_I \in S^+$ et $f_J \in S^-$:

$$\exists (k_1, k_2, k_3, k_4) \in \mathbf{R}^4 \quad \forall x \in \mathbf{R}^* \quad f(x) = \begin{cases} k_1 x^3 + k_2 x^4 & \text{si } x > 0 \\ k_3 x^3 + k_4 x^4 & \text{si } x < 0. \end{cases}$$

Par continuité de f en 0, nous en déduisons que $f(0) = 0$.

Nous en déduisons que :

$$\forall x \in \mathbf{R} \quad f(x) = \begin{cases} k_1 x^3 + k_2 x^4 & \text{si } x \geq 0 \\ k_3 x^3 + k_4 x^4 & \text{si } x < 0. \end{cases}$$

Réciproquement, étant donnés $(k_1, k_2, k_3, k_4) \in \mathbf{R}^4$, vérifions si la fonction :

$$f \left| \begin{array}{l} \mathbf{R} \longrightarrow \\ x \longmapsto \end{array} \right. \begin{array}{l} \mathbf{R} \\ \left\{ \begin{array}{l} k_1 x^3 + k_2 x^4 \\ k_3 x^3 + k_4 x^4 \end{array} \right. \begin{array}{l} \text{si } x \geq 0 \\ \text{si } x < 0 \end{array} \end{array}$$

appartient à S , en commençant par porter notre attention sur sa régularité (une solution de (\mathcal{E}) sur \mathbf{R} est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbf{R}).

— La fonction f est dérivable sur \mathbf{R}^* . Comme :

$$\forall x > 0 \quad \frac{f(x) - f(0)}{x - 0} = k_1 x^2 + k_2 x^3 \xrightarrow{x \rightarrow 0^+} 0$$

et

$$\forall x < 0 \quad \frac{f(x) - f(0)}{x - 0} = k_3 x^2 + k_4 x^2 \xrightarrow{x \rightarrow 0^-} 0$$

la fonction f est dérivable en 0 et $f'(0) = 0$.

On calcule :

$$f' \left| \begin{array}{l} \mathbf{R} \longrightarrow \\ x \longmapsto \end{array} \right. \begin{array}{l} \mathbf{R} \\ \left\{ \begin{array}{l} 3k_1 x^2 + 4k_2 x^3 \\ 3k_3 x^2 + 4k_4 x^3 \end{array} \right. \begin{array}{l} \text{si } x \geq 0 \\ \text{si } x < 0. \end{array} \end{array}$$

— La fonction f' est dérivable sur \mathbf{R}^* . Comme :

$$\forall x > 0 \quad \frac{f'(x) - f'(0)}{x - 0} = 3k_1 x + 4k_2 x^2 \xrightarrow{x \rightarrow 0^+} 0$$

et

$$\forall x < 0 \quad \frac{f'(x) - f'(0)}{x - 0} = 3k_3 x + 4k_4 x^2 \xrightarrow{x \rightarrow 0^-} 0$$

la fonction f' est dérivable en 0 et $f''(0) = 0$.

On calcule :

$$f'' \left| \begin{array}{l} \mathbf{R} \longrightarrow \\ x \longmapsto \end{array} \right. \begin{array}{l} \mathbf{R} \\ \left\{ \begin{array}{l} 6k_1 x + 12k_2 x^2 \\ 6k_3 x + 12k_4 x^2 \end{array} \right. \begin{array}{l} \text{si } x \geq 0 \\ \text{si } x < 0 \end{array} \end{array}$$

qui est continue en sur \mathbf{R} .

La fonction f est donc de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbf{R} .

— Comme f_I appartient à S^+ et f_J appartient à S^- , nous savons que :

$$\forall x \in \mathbf{R}^* \quad x^2 f''(x) - 6x f'(x) + 12f(x) = 0.$$

Comme $f(0) = f'(0) = f''(0)$, nous savons même que :

$$\forall x \in \mathbf{R} \quad x^2 f''(x) - 6x f'(x) + 12f(x) = 0.$$

La fonction f appartient donc à S .

D'après notre étude :

$$S = \left\{ \left| \begin{array}{l} \mathbf{R} \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto \begin{cases} k_1 x^3 + k_2 x^4 & \text{si } x \geq 0 \\ k_3 x^3 + k_4 x^4 & \text{si } x < 0 \end{cases} \end{array} \right. : (k_1, k_2, k_3, k_4) \in \mathbf{R}^4 \right\} .$$

- Dimension de S. — Introduisons les fonctions h_1, h_2, h_3, h_4 définies par :

$$h_1 \left| \begin{array}{l} \mathbf{R} \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto x^3 \times \mathbf{1}_{[0, +\infty[}(x) \end{array} \right. \quad h_2 \left| \begin{array}{l} \mathbf{R} \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto x^4 \times \mathbf{1}_{[0, +\infty[}(x) \end{array} \right.$$

$$h_3 \left| \begin{array}{l} \mathbf{R} \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto x^3 \times \mathbf{1}_{]-\infty, 0[}(x) \end{array} \right. \quad h_4 \left| \begin{array}{l} \mathbf{R} \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto x^4 \times \mathbf{1}_{]-\infty, 0[}(x) \end{array} \right.$$

qui sont éléments de S, d'après la description de S en extension obtenue précédemment, e.g. h_1 est obtenue en choisissant $(k_1, k_2, k_3, k_4) = (1, 0, 0, 0)$.

Nous observons que :

$$S = \text{Vect}(h_1, h_2, h_3, h_4) .$$

La famille (h_1, h_2, h_3, h_4) est libre. En effet, soient $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \lambda_4) \in \mathbf{R}^4$ tel que :

$$\lambda_1 h_1 + \lambda_2 h_2 + \lambda_3 h_3 + \lambda_4 h_4 = 0_{\mathbf{R}^{\mathbf{R}}} .$$

En évaluant en $-1, -2, 1, 2$, il vient :

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -8 & 16 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 8 & 16 & 0 & 0 \end{pmatrix}}_{=:A} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \lambda_3 \\ \lambda_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} .$$

La matrice $A \in \mathcal{M}_4(\mathbf{R})$ étant de rang 4, elle est inversible, d'où $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = \lambda_4 = 0$.

Nous en déduisons que $\dim(S) = 4$.

5. Donner un exemple d'équation différentielle du type :

$$(\mathcal{E}) \quad x^2 y'' + a(x) y' + b(x) y = 0$$

tel que $\dim(S) = 0$ (on détaillera). On pourra, par exemple, s'inspirer de la question précédente.

- Choix de l'équation différentielle. — Considérons l'équation :

$$(\mathcal{E}) \quad x^2 y'' + 4x y' + 2y = 0 .$$

Nos coefficients ont été choisis pour que les fonctions :

$$x \longmapsto \frac{1}{x} \quad \text{et} \quad x \longmapsto \frac{1}{x^2}$$

soient solutions de (\mathcal{E}) sur tout intervalle I_0 ne contenant pas 0.

- Détermination de S^+ et S^- . — En suivant la démarche de la question précédente, on calcule :

$$S^+ = \text{Vect} \left(\left| \begin{array}{l} I \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto \frac{1}{x} \end{array} \right. , \left| \begin{array}{l} I \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto \frac{1}{x^2} \end{array} \right. \right)$$

et

$$S^- = \text{Vect} \left(\left| \begin{array}{l} J \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto \frac{1}{x} \end{array} \right. , \left| \begin{array}{l} J \longrightarrow \mathbf{R} \\ x \longmapsto \frac{1}{x^2} \end{array} \right. \right).$$

- Détermination de S en analysant le raccordement en 0. — Soit $f \in S$. Comme $f_I \in S^+$ et $f_J \in S^-$:

$$\exists (k_1, k_2, k_3, k_4) \in \mathbf{R}^4 \quad \forall x \in \mathbf{R}^* \quad f(x) = \begin{cases} \frac{k_1}{x} + \frac{k_2}{x^2} & \text{si } x > 0 \\ \frac{k_3}{x} + \frac{k_4}{x^2} & \text{si } x < 0. \end{cases}$$

Comme la fonction f est continue en 0 à droite, il vient :

$$\forall x > 0 \quad k_1 x + k_2 = x^2 f(x) \xrightarrow{x \rightarrow 0^+} 0$$

d'où $k_2 = 0$.

Comme la fonction f est continue en 0 à gauche, il vient :

$$\forall x < 0 \quad k_3 x + k_4 = x^2 f(x) \xrightarrow{x \rightarrow 0^-} 0$$

d'où $k_4 = 0$.

Ainsi :

$$\forall x \in \mathbf{R}^* \quad f(x) = \begin{cases} \frac{k_1}{x} & \text{si } x > 0 \\ \frac{k_3}{x} & \text{si } x < 0. \end{cases}$$

La fonction f étant continue en 0, elle est bornée au voisinage de 0. Nous en déduisons $k_1 = k_3 = 0$.

La fonction f est donc la fonction nulle sur \mathbf{R} .

Réciproquement la fonction nulle sur \mathbf{R} appartient à S .

Ainsi : $S = \{0_{\mathbf{R}\mathbf{R}}\}$ et $\dim(S) = 0$.