

EXERCICE 12 — On pose, pour tout $\theta \in \mathbb{R}$

$$SO_2(\mathbb{R}) := \left\{ R(\theta) = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix} : \theta \in \mathbb{R} \right\}$$

est un sous-groupe de $(GL_2(\mathbb{R}), X)$.

Solution:

• $M_q(SO_2(\mathbb{R}), X) \subset (GL_2(\mathbb{R}), X)$

Soit $R(\theta) \in (SO_2(\mathbb{R}), X)$. Soit $\theta \in \mathbb{R}$

$$\text{Det}(R) = \cos^2(\theta) + \sin^2(\theta) = 1 \neq 0$$

Donc $(SO_2(\mathbb{R}), X) \subset (GL_2(\mathbb{R}), X)$

• $M_q(SO_2(\mathbb{R}), X)$ stable par produit

Soit $(R_1(\theta_1), R_2(\theta_2)) \in (SO_2(\mathbb{R}), X)^2$ avec $(\theta_1, \theta_2) \in \mathbb{R}^2$

$$R_1(\theta_1) \times R_2(\theta_2) = \begin{pmatrix} \cos\theta_1 \cos\theta_2 - \sin\theta_1 \sin\theta_2 & -\cos\theta_1 \sin\theta_2 - \sin\theta_1 \cos\theta_2 \\ \sin\theta_1 \cos\theta_2 + \sin\theta_2 \cos\theta_1 & -\sin\theta_1 \sin\theta_2 + \cos\theta_1 \cos\theta_2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \cos(\underbrace{\theta_1 + \theta_2}_{\in \mathbb{R}}) & -\sin(\underbrace{\theta_1 + \theta_2}_{\in \mathbb{R}}) \\ \sin(\underbrace{\theta_1 + \theta_2}_{\in \mathbb{R}}) & \cos(\underbrace{\theta_1 + \theta_2}_{\in \mathbb{R}}) \end{pmatrix}$$

Donc $(SO_2(\mathbb{R}), X)$ stable par produit.

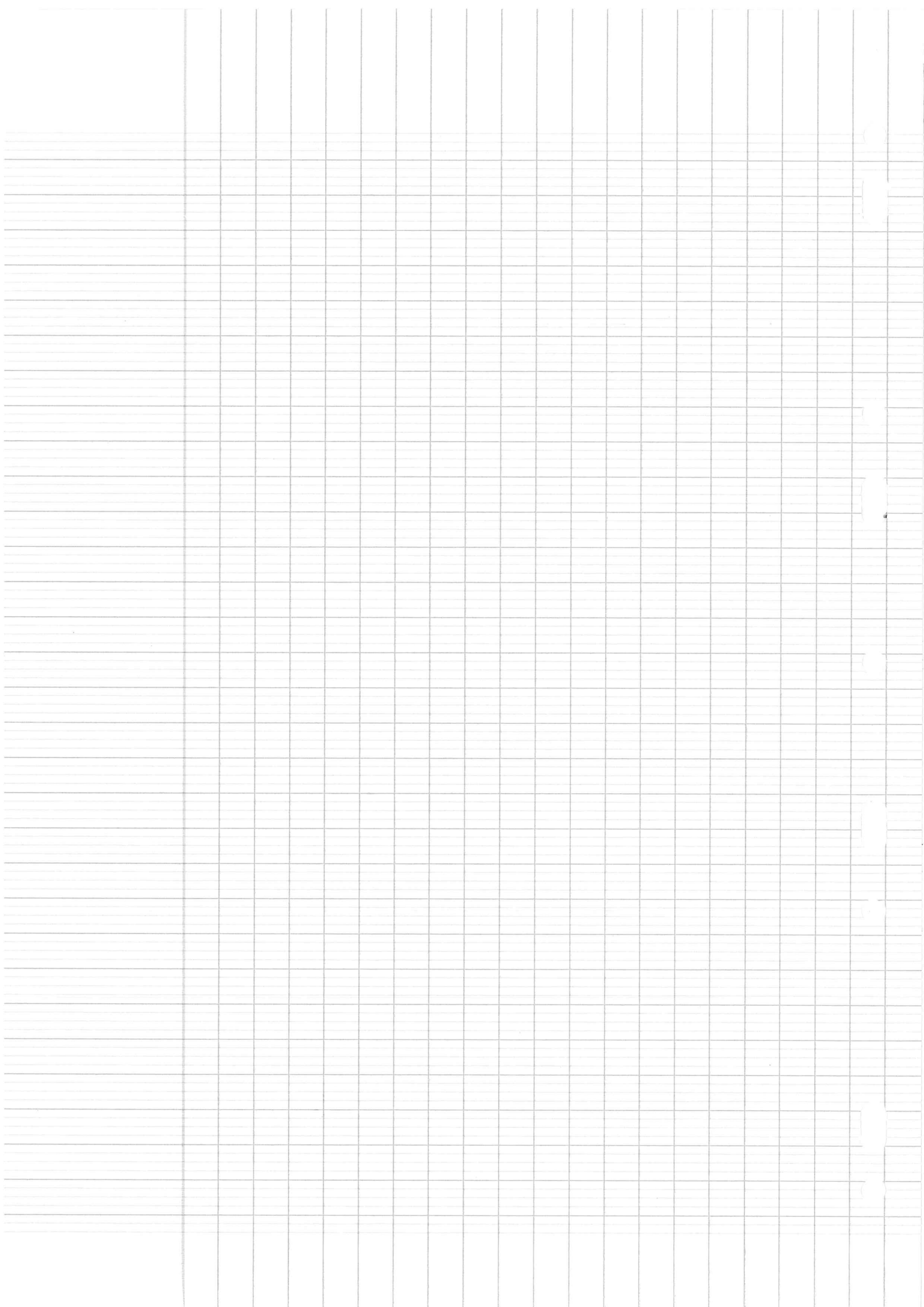
• $M_q(SO_2(\mathbb{R}), X)$ stable par passage à l'inverse.

Soit $R(\theta) \in (SO_2(\mathbb{R}), X)$ avec $\theta \in \mathbb{R}$

$$R^{-1} = \frac{1}{1} \begin{pmatrix} \cos\theta & \sin\theta \\ -\sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos\theta & \sin\theta \\ -\sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix} \quad \text{Avec } \theta \leftarrow -\theta, \text{ on a: } R^{-1} = \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix}$$

Donc $(SO_2(\mathbb{R}), X)$ est stable par passage à l'inverse.

Donc $(SO_2(\mathbb{R}), X)$ est un sous groupe de $(GL_2(\mathbb{R}), X)$.



$$\text{Soit } M = \begin{pmatrix} -1 & 4 & -2 \\ -1 & 3 & -1 \\ 1 & -2 & 2 \end{pmatrix}$$

1. Montrer que M^2 est une combinaison linéaire de M et de I_3
2. Montrer que M est inversible
3. Montrer que pour tout $k \in \mathbb{N}^*$, il existe a_k et b_k réels tels que $M^k = a_k M + b_k I_3$
4. Déterminer une expression explicite de a_k et b_k plus de M^k en fonction de $k \in \mathbb{N}^*$

$$1. \quad M \times M = \begin{pmatrix} -5 & 12 & -6 \\ -3 & 7 & -3 \\ 3 & -6 & 4 \end{pmatrix}$$

Ainsi M^2 peut s'écrire comme $M^2 = 3M - 2I_3$

2. D'après 1 et comme I_3 et M , M et M commutent on obtient d'une part :

$$2I_3 = 3M - M^2 \quad \text{donc} \quad I_3 = \frac{3}{2}M - \frac{1}{2}M^2 \quad \text{alors}$$

$$I_3 = M \left(\frac{2}{3}I_3 - \frac{1}{2}M \right) \quad \text{et} \quad I_3 = \left(\frac{2}{3}I_3 - \frac{1}{2}M \right) M$$

d'où M est inversible.

3. Démonstrons par récurrence simple que pour tout $k \in \mathbb{N}^*$ $P(k)$:
 " il existe a_k et b_k tels que $M^k = a_k M + b_k I_3$ " :

Initialisation au rang 1 :

$$M^1 = 1M + 0I_3$$

$$\begin{array}{ccc} \downarrow & & \downarrow \\ a_1 & & b_1 \end{array}$$

Hérédité : Soit $k \in \mathbb{N}^*$ fixé. Supposons $P(k)$ vraie, montrons $P(k+1)$:

$$M^{k+1} = M^k \times M$$

$$HR = (a_k M + b_k I_3) M \quad (\text{bilinearité})$$

$$= a_k M^2 + b_k M$$

$$= a_k (3M - 2I_3) + b_k M \quad (\text{factorisation})$$

$$= a_k 3M + b_k M - 2a_k I_3$$

$$= \underbrace{(3a_k + b_k)}_{a_{k+1} \in \mathbb{R}} M - \underbrace{2a_k}_{b_{k+1} \in \mathbb{R}} I_3$$

Ainsi pour tout $k \in \mathbb{N}^*$ $\exists (a_k, b_k) \in \mathbb{R}^2$ tel que $M^k = a_k M + b_k I_3$

$$4. \quad a_1 = 1 \quad b_1 = 0$$

$$a_2 = 3 \quad b_2 = -2$$

$$a_3 = 7 \quad b_3 = -6$$

On conjecture que $\forall k \in \mathbb{N}^*$ $a_k = 2^k - 1$ et $b_k = -2^k + 2$

Vérifions par récurrence que $\forall k \in \mathbb{N}^*$:

$$P_2(k) : M^k = (2^k - 1)M + (-2^k + 2)I_3$$

Initialisation au rang 1 :

$$M = (2 - 1)M + (-2 + 2)I_3 = M$$

Hérédité : Soit $k \in \mathbb{N}^*$ tel que $P(k)$ vraie. Montrons

$P(k+1)$ vraie.

$$M^{k+1} = M^k \times M$$

$$(HR) = [(2^k - 1)M + (-2^k + 2)I_3] \times M$$

$$= (2^k - 1)M^2 + (-2^k + 2)M \quad (\text{développement})$$

$$= (2^k - 1)(3M - 2I_3) + (-2^k + 2)M \quad (M^2 = 3M - 2I_3)$$

$$= 2^k 3M - 2^{k+1} I_3 - 3M + 2I_3 - 2^k M + 2M$$

$$= 2^k 3M - 2^k M - M + (-2^{k+1} + 2)I_3 \quad (-2^{k+1} I_3 + 2I_3)$$

$$= 2^k (3M - M) - M + (-2^{k+1} + 2)I_3 \quad (\text{fact par } 2^k)$$

$$= (2^{k+1} - 1)M + (-2^{k+1} + 2)I_3 \quad (2^k \times 2M = 2^{k+1}M)$$

$P(k+1)$ est vérifiée et $\forall k \in \mathbb{N}^*$ $M^k = (2^k - 1)M + (-2^k + 2)I_3$

Soient un entier $n \geq 2$. Démontrer que

$$SO_n(\mathbb{R}) = \{A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) : A \times A^T = I_n\}$$

est un sous-groupe de $(GL_n(\mathbb{R}), +)$

Solution: Soit $n \geq 2$

• $I_n \in SO_n(\mathbb{R})$ car $I_n \times I_n^T = I_n \times I_n = I_n$ (I_n symétrique)

• Soit $(A_1, A_2) \in SO_n(\mathbb{R})^2$ montrons que $A_1 \times A_2^{-1} \in SO_n(\mathbb{R})$

$A_1 \in SO_n(\mathbb{R})$ d'où $A_1 \times A_1^T = I_n$

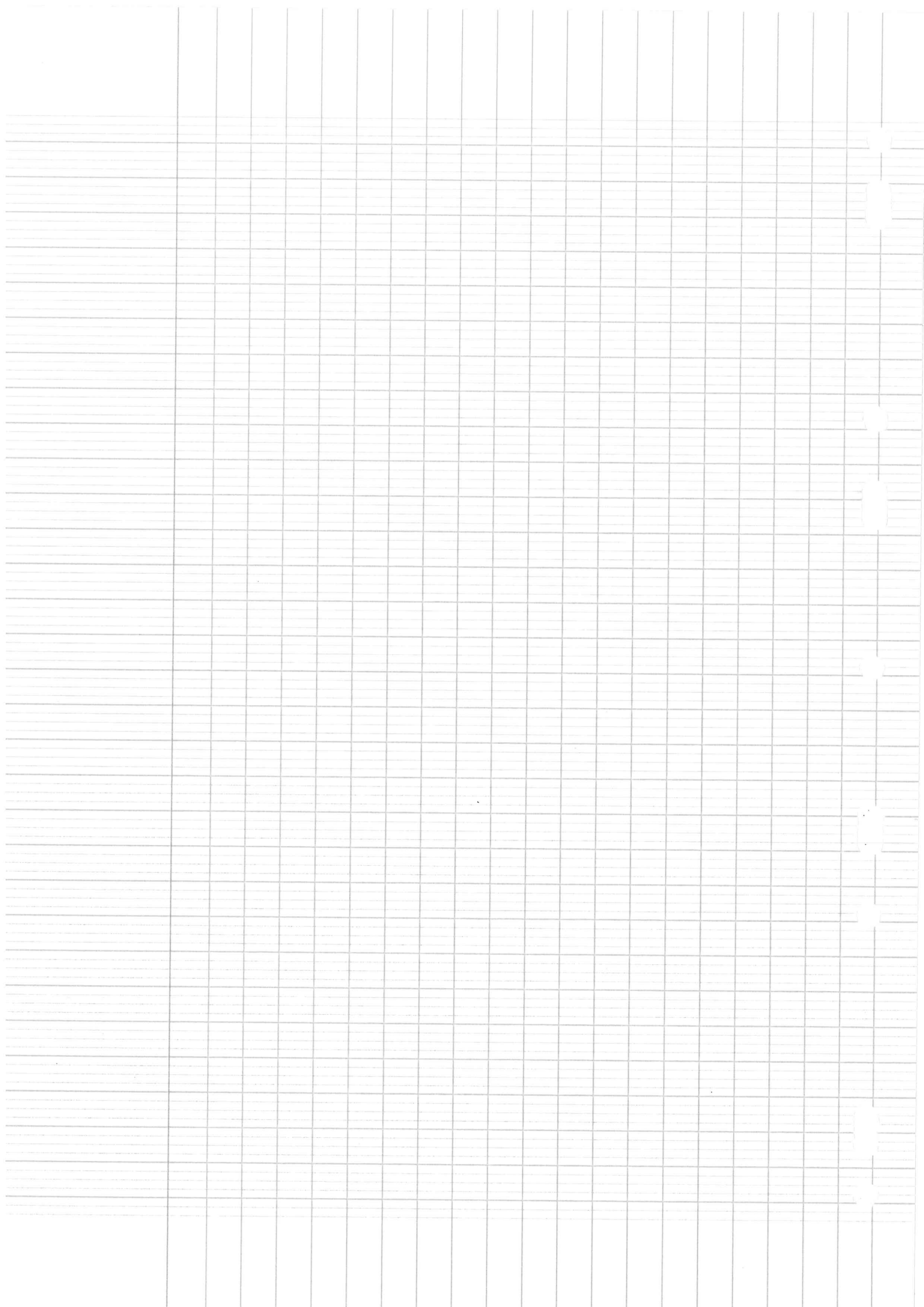
$A_2 \in SO_n(\mathbb{R})$ d'où $A_2 \times A_2^T = I_n$

Donc A_2 est inversible à droite. Donc A_2 est inversible et $A_2^{-1} = A_2^T$.

D'où $A_1 \times A_2^{-1} = A_1 \times A_2^T$.

$$\begin{aligned} \text{On calcule } (A_1 \times A_2^T) \times (A_1 \times A_2^T)^T &= A_1 \times A_2^T \times (A_2^T)^T \times A_1^T && \text{(transposé d'un produit)} \\ &= A_1 \times A_2^T \times A_2 \times A_1^T && \text{(caractère évolutif)} \\ &= A_1 \times I_n \times A_1^T && (A_2 \in SO_n(\mathbb{R}) \text{ inversible à gauche}) \\ &= A_1 \times A_1^T \\ &= I_n && (A_1 \in SO_n(\mathbb{R})) \end{aligned}$$

Donc $SO_n(\mathbb{R})$ est stable par produit tendu. Donc $SO_n(\mathbb{R})$ est un sous-groupe de $(GL_n(\mathbb{R}), +)$



Soit $E = (\mathbb{R} \setminus \{2\}, *)$ avec $x * y = xy - 2x - 2y + 6$
 Montrer que $(E, *)$ est un groupe abélien

Solution

• Montrons que $*$ est une loi de composition interne sur $\mathbb{R} \setminus \{2\}$

Soit $(x, y) \in \mathbb{R} \setminus \{2\}$ Montrons que $x * y \in \mathbb{R} \setminus \{2\}$ par l'absurde

Supposons que $x * y = 2$

$$\Rightarrow xy - 2x - 2y + 6 = 2$$

$$\Rightarrow x(y-2) - 2y + 4 = 0$$

$$\Rightarrow (y-2)(x-2) = 0$$

$$\Rightarrow y = 2 \text{ ou } x = 2 \quad (\mathbb{R} \text{ est int\egre})$$

Or $x \neq 2$ et $y \neq 2$ donc $x * y \neq 2$ Donc $*$ est une loi de composition interne

• Soit $(x, y, z) \in (\mathbb{R} \setminus \{2\})^3$

$$(x * y) * z = (xy - 2x - 2y + 6) * z$$

$$= xyz - 2xz - 2yz + 6z - 2xy + 4x + 4y - 12 - 2z + 6$$

$$= xyz - 2xy - 2xz - 2yz + 4x + 4y + 4z - 6$$

$$x * (y * z) = x * (yz - 2y - 2z + 6)$$

$$= xyz - 2xy - 2xz + 6x - 2x - 2yz + 4y + 4z - 12 + 6$$

$$= xyz - 2xy - 2xz - 2yz + 4x + 4y + 4z - 6$$

$$\forall (x, y, z) \in (\mathbb{R} \setminus \{2\})^3 \quad (x * y) * z = x * (y * z)$$

Donc la loi $*$ est associative

• Soit $(x, y) \in (\mathbb{R} \setminus \{2\})^2$

$$x * y = xy - 2x - 2y + 6 = yx - 2y - 2x + 6 = y * x$$

↑
+ et x sont commutatifs

Donc la loi $*$ est commutative

• Analyse: Supposons qu'il existe $e \in \mathbb{R} \setminus \{2\}$ tel que

$$\forall x \in \mathbb{R} \setminus \{2\} \quad x * e = x (= e * x)$$

Soit $x \in \mathbb{R} \setminus \{2\}$

$$x * e = x$$

$$\rightarrow xe - 2x - 2e + 6 = x$$

$$\rightarrow e(x - 2) = 3x - 6$$

$$\rightarrow e = 3$$

($x - 2 \neq 0$)

Nous avons un candidat $e = 3$

Synthèse Vérifions si 3 satisfait les conditions

$$3 \in \mathbb{R} \setminus \{2\}$$

$$x * 3 = 3 * x = 3x - 2 \times 3 - 2x + 6 = x$$

Donc la loi $*$ possède un neutre qui est 3

• Analyse: Supposons que il existe $y \in \mathbb{R} \setminus \{2\}$ tel que

$$\forall x \in \mathbb{R} \setminus \{2\} \quad x * y = 3 (= y + x)$$

Soit $x \in \mathbb{R} \setminus \{2\}$

$$x * y = 3$$

$$\Rightarrow xy - 2x - 2y + 6 = 3$$

$$\Rightarrow y(x-2) = 2x-3$$

$$\Rightarrow y = \frac{2x-3}{x-2}$$

($x-2 \neq 0$)

Mais nous avons un candidat $y = \frac{2x-3}{x-2}$

Synthèse: Vérifions si y satisfait les conditions

Montrons que $y \in \mathbb{R} \setminus \{2\}$. Pour l'abonde, supposons que $y = 2$

$$y = 2$$

$$\Rightarrow \frac{2x-3}{x-2} = 2$$

$$\Rightarrow 2x-3 = 2x-4$$

$$\Rightarrow -3 = -4 \quad \downarrow$$

Donc $y \in \mathbb{R} \setminus \{2\}$

Soit $x \in \mathbb{R} \setminus \{2\}$

$$\begin{aligned} x * y &= y * x = \left(\frac{2x-3}{x-2} \right) * x = \frac{2x-3}{x-2} \cdot x - 2 \cdot \frac{2x-3}{x-2} - 2x + 6 \\ &= \frac{2x-3}{x-2} (x-2) - 2x + 6 = 3 \end{aligned}$$

Donc $\forall x \in \mathbb{R} \setminus \{2\} \quad \exists y \in \mathbb{R} \setminus \{2\} \quad x * y = 3 = y * x$

Donc $(E, *)$ est un groupe abélien

Exercice 9 : Soit $(G, *)$ un groupe tel que pour tout $x \in G$, $x * x = e$. Montrer que le groupe G est un groupe commutatif.

Soit $(x, y) \in G^2$

On a : pour tout $z \in G$: $z * z = e$
 $\xrightarrow{x * z^{-1}}$ $z = z^{-1}$ (*)
 [G est un groupe]

Ainsi : $(x * y) * (x * y) = e$

$\xrightarrow{-x * y^{-1}}$ $x * y * x = y^{-1}$

$\xrightarrow{-x * x^{-1}}$ $x * y = y^{-1} * x^{-1}$

(*) $x * y = y * x$

Ainsi, $(G, *)$ est un groupe commutatif.

Jules R.

Colle de la semaine 13

Soient A et M deux matrices carrées.

- a) Montrer que si $M^3 = A$ alors A et M commutent
b) On pose $A = \begin{pmatrix} 8 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$. Résoudre l'équation $M^3 = A$
d'inconnue $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$

SOLUTION :

a) Soient A et M deux matrices carrées.

Montrons que :

$$M^3 = A \Rightarrow AM = MA$$

Supposons $M^3 = A$.

$$M^3 = A \stackrel{\times M}{\Rightarrow} M^4 = AM$$

$$\Rightarrow M \times M^3 = AM$$

$$\stackrel{M^3=A}{\Rightarrow} MA = AM$$

Donc A et M commutent.

b) Soient $(a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4$.

$$\text{Posons } M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}.$$

On sait, d'après a, que si $M^3 = A$ alors A et M commutent.

On calcule donc AM et MA .

$$AM = \begin{pmatrix} 8 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8a & 8b \\ -c & -d \end{pmatrix}$$

$$MA = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 8 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8a & -b \\ 8c & -d \end{pmatrix}$$

On obtient donc :

$$\begin{pmatrix} 8a & 8b \\ -c & -d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8a & -b \\ 8c & -d \end{pmatrix}$$

donc :

$$\begin{cases} 8a = 8a \\ 8b = -b \\ -c = 8c \\ -d = -d \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a = a \\ b = 0 \\ c = 0 \\ d = d \end{cases}$$

La matrice M devient donc :

$$M = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & d \end{pmatrix}$$

$$\text{et } M^3 = \begin{pmatrix} a^3 & 0 \\ 0 & d^3 \end{pmatrix}$$

L'équation devient donc :

$$\begin{pmatrix} a^3 & 0 \\ 0 & d^3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

On doit donc résoudre les équations

$$a^3 = 8 \quad \text{d'inconnue } a \in \mathbb{R}$$

$$\text{et } d^3 = -1 \quad \text{d'inconnue } d \in \mathbb{R}$$

Par analyse-synthèse :

① On a les équations :

$$a^3 = 8$$

$$\text{donc } a^3 - 8 = 0$$

$$\text{donc } (a-2)(a^2+2a+4) = 0 \quad (\text{factorisation avec racine réelle})$$

Puisque \mathbb{R} est intègre, il suffit que

$$a-2 = 0 \quad \text{ou } (a^2+2a+4) = 0$$

Jules R. Pour $a^2 + 2a + 4 = 0$, on calcule :

$$\Delta = 2^2 - 4 \times 1 \times 4 = 4 - 16 = -12 < 0$$

Donc les racines sont complexes.

Nous avons donc pour unique candidat de l'équation $a^3 = 8$ ($a \in \mathbb{R}$):

$$a = 2$$

Pour l'autre équation

$$d^3 = -1$$

$$\text{donc } d^3 + 1 = 0$$

donc $(d+1)(d^2 - d + 1) = 0$ (factorisation par une racine réelle)

Par intégrité de \mathbb{R} , il suffit que :

$$d + 1 = 0 \quad \text{ou} \quad d^2 - d + 1 = 0$$

Pour $d^2 - d + 1 = 0$, on calcule :

$$\Delta = (-1)^2 - 4 \times 1 \times 1 = -3 < 0$$

Donc les racines sont complexes.

Nous avons donc pour unique candidat de l'équation $d^3 = -1$ ($d \in \mathbb{R}$):

$$d = -1.$$

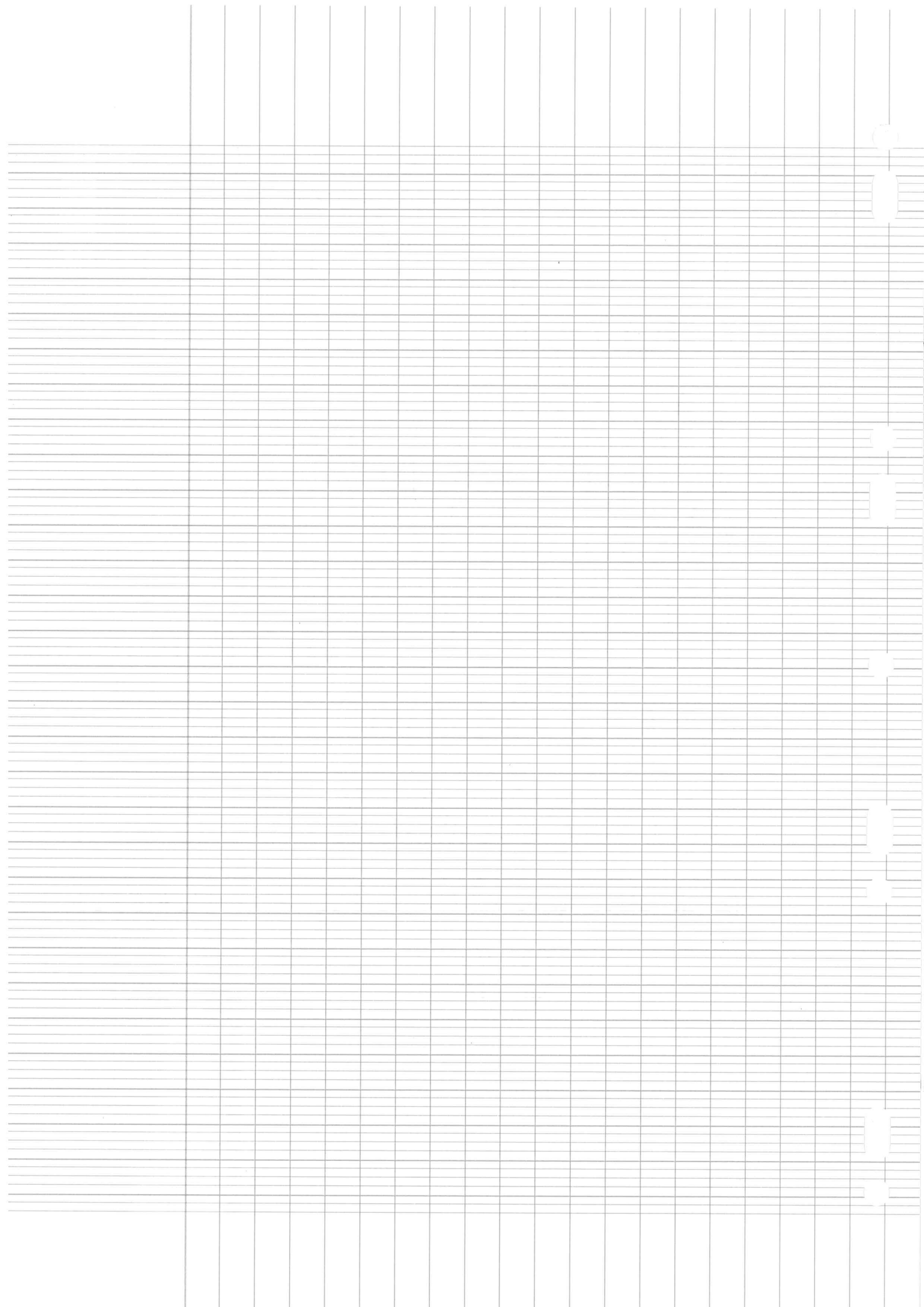
⑤ Vérifions que nos deux candidats fonctionnent :

$$\text{Pour } a = 2 : a^3 = 2^3 = 8 \quad \text{OK}$$

$$\text{Pour } d = -1 : d^3 = (-1)^3 = -1 \quad \text{OK}$$

On a donc pour solution de l'équation $M^3 = A$, l'unique

$$M = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$



Exercice 1. On définit l'ensemble de matrices suivant :

$$G = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -x^2 & 1 & x \\ -2x & 0 & 1 \end{pmatrix} \mid x \in \mathbb{R} \right\}.$$

Montrer que G est un sous-groupe de $GL_3(\mathbb{R})$.

SOLUTION :

En utilisant la définition des sous-groupes et en montrant que :

- $I_3 \in G$ (1)
- G est stable par produit (2)
- G est stable par passage à l'inverse (3)

(1) avec $x=0$, il vient naturellement que $I_3 \in G$.

on notera par la suite $I_3 = M_0$.

(2) Soit $(M_x, M_y) \in G^2$ tq :

$$M_x = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -x^2 & 1 & x \\ -2x & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } M_y = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -y^2 & 1 & y \\ -2y & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ où } (x, y) \in \mathbb{R}^2.$$

$$M_x \times M_y = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -x^2 - y^2 - 2xy & 1 & x+y \\ -2x - 2y & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -(x+y)^2 & 1 & x+y \\ -2(x+y) & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Ainsi, $M_x \times M_y \in G$ (comme $x+y \in \mathbb{R}$) et on remarque $M_x \times M_y = M_{x+y}$.

(3) Comme $\forall (a, b) \in \mathbb{R}^2$, on a la relation $M_a \times M_b = M_{a+b}$ dans G ,

on peut spécialiser à $b \leftarrow -a$. Il vient $M_a \times M_{-a} = M_{a-a} = M_0 = I_3$.

Par conséquent, toutes matrices $M_a \in G$ sont inversibles, d'inverses M_{-a} . \square

Exercice : Soit M une matrice carrée commutant avec toutes les matrices de mêmes dimensions. Caractériser M .

Solution :

On conjecture que $M \in \text{Vect}(\text{In})$.

☐ Soit $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ tels que $\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \quad AM = MA$.

Soit $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$

Prenons $A = E_{ii}$

On a : $E_{ii} M = M E_{ii}$

$$\Rightarrow \sum_{k=1}^n [M]_{ik} E_{ki} = \sum_{k=1}^n [M]_{ki} E_{ki}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 0 & & \\ \boxed{\text{ième colonne}} & & \\ & & 0 \end{pmatrix} \leftarrow \text{ième ligne} = \begin{pmatrix} 0 & \boxed{\text{ième ligne}} & 0 \end{pmatrix} \leftarrow \text{ième colonne}$$

$$\Rightarrow M = \begin{pmatrix} & & 0 & & \\ & & \vdots & & \\ & & \delta & & \\ & & & & \\ & & & & 0 \end{pmatrix} \leftarrow \text{ième } \delta \in \mathbb{K}$$

Nous avons cette égalité pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$
donc :

$\exists (\delta_1, \dots, \delta_n) \in \mathbb{K}^n$ tels que $M = \text{Diag}(\delta_1, \dots, \delta_n)$.

Supposons par l'absurde qu'il existe $(u, v) \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $u \neq v$
tels que $\delta_u \neq \delta_v$

Prenons $A = E_{uv} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$

$$M E_{uv} = E_{uv} M$$

$$\Rightarrow \sum_{k=1}^n M_{ku} E_{kv} = \sum_{k=1}^n E_{vu} M_{ok} \leftarrow 0 \text{ si } k \neq v$$

$$\Rightarrow M_{vu} E_{vv} = E_{vu} M_{vv} \leftarrow 0 \text{ si } k \neq v$$

$$\Rightarrow \delta_u = \delta_v \quad \square$$

Donc $\exists \delta \in \mathbb{K}$ tels que $M = \text{Diag}(\underbrace{\delta, \dots, \delta}_{n \text{ fois}})$

d'où $M \in \text{Vect}(\text{In})$

☐ Soit $M \in \text{Vect}(\text{In})$ alors $\exists \delta \in \mathbb{K}$ tels que $M = \delta \text{In}$

$$\text{or } \underbrace{\delta \text{In}}_M A = \delta A = A \delta = A \underbrace{\delta \text{In}}_M$$

EXERCICE 12 — On pose, pour tout $\theta \in \mathbb{R}$

$$SO_2(\mathbb{R}) := \left\{ R(\theta) = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix} : \theta \in \mathbb{R} \right\}$$

est un sous-groupe de $(GL_2(\mathbb{R}), \times)$.

Solution:

avec $\theta = 0 \in \mathbb{R}$ on a :

$$R(\theta) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I_2 \quad \text{donc } I_2 \in SO_2(\mathbb{R})$$

Soit $\theta \in \mathbb{R}, \lambda \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} R(\theta) \times R(\lambda) &= \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos(\lambda) & -\sin(\lambda) \\ \sin(\lambda) & \cos(\lambda) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \cos(\theta)\cos(\lambda) - \sin(\theta)\sin(\lambda) & -\cos(\theta)\sin(\lambda) - \sin(\theta)\cos(\lambda) \\ \cos(\lambda)\sin(\theta) + \sin(\lambda)\cos(\theta) & -\sin(\lambda)\sin(\theta) + \cos(\lambda)\cos(\theta) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \cos(\theta+\lambda) & -\sin(\theta+\lambda) \\ \sin(\theta+\lambda) & \cos(\theta+\lambda) \end{pmatrix} \quad (\text{formule addition cos et sin}) \end{aligned}$$

or $\theta + \lambda \in \mathbb{R}$ donc $R(\theta) \times R(\lambda) \in SO_2(\mathbb{R})$

on sait maintenant: ① $I_2 = R(0)$

② $R(\theta) \times R(\lambda) = R(\theta + \lambda)$

Soit $\theta \in \mathbb{R}$: $R(\theta) \times R(-\theta) \stackrel{②}{=} R(\theta + (-\theta)) = R(0) \stackrel{①}{=} I_2$

et $R(-\theta) \times R(\theta) \stackrel{②}{=} R(-\theta + \theta) = R(0) \stackrel{①}{=} I_2$

or $-\theta \in \mathbb{R}$ donc $SO_2(\mathbb{R})$ stable par passage à l'inverse

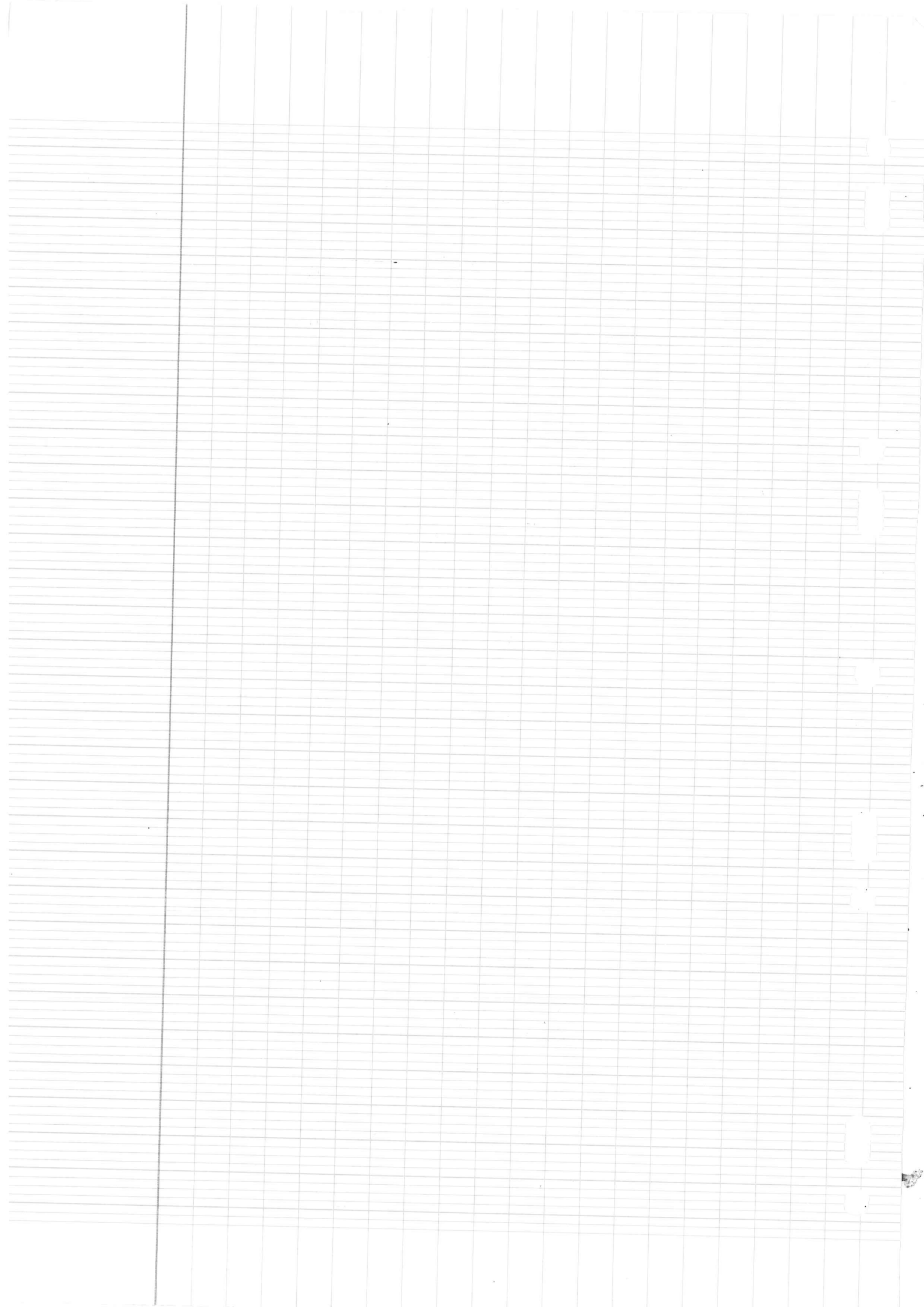
$SO_2(\mathbb{R})$ possède le neutre de \times (I_2)

• stable par la loi \times

• stable par passage à l'inverse

• est une partie de $GL_2(\mathbb{R})$ (tout élément de $SO_2(\mathbb{R})$ inversible)

$SO_2(\mathbb{R})$ est un sous-groupe de $GL_2(\mathbb{R})$



Libuan Rapport de colle semaine 13

D

Soit (G, \cdot) un groupe. Pour tout $a \in G$ on définit

$$\tau_a \mid G \rightarrow G \\ x \mapsto axa^{-1}$$

On note $\text{Int}(G) = \{ \tau_a \mid a \in G \}$

1) Montrer que $\forall a \in G$, τ_a est un morphisme de groupe

Soit $a \in G$

τ_a morphisme de groupe $\Leftrightarrow \tau_a(x \cdot y) = \tau_a(x) \cdot \tau_a(y)$ avec $(x, y) \in G^2$

Soit $(x, y) \in G^2$

$$\tau_a(x \cdot y) = a x y a^{-1}$$

$$\tau_a(x) \cdot \tau_a(y) = a x a^{-1} \cdot a y a^{-1}$$

$$= a x y a^{-1}$$

Donc τ_a est un morphisme de groupe $\forall a \in G$

2) Que vaut $\tau_a \circ \tau_b$

Soit $(a, b) \in G^2$

$$\tau_a \circ \tau_b = \tau_a(\tau_b)$$

Donc

$$\tau_a \circ \tau_b \mid G \rightarrow G$$

$$x \mapsto \tau_a(\tau_b(x)) = a b x b^{-1} a^{-1}$$

3) En déduire que $(\text{Int}(G), \circ)$ est un groupe

Soit e le neutre du groupe (G, \cdot)

$$\tau_e \mid G \rightarrow G$$

$$x \mapsto e x e^{-1} = x$$

Soit $a \in G$

$$\tau_e \circ \tau_a(x) = \tau_e(axa^{-1}) = axa^{-1} = \tau_a(x)$$

$$\tau_a \circ \tau_e(x) = \tau_a(x)$$

Donc $\text{Int}(G)$ possède un nombre pur $o: \tau_e$

Soit $(a, b, c) \in G^3$

$$\tau_a \circ (\tau_b \circ \tau_c) = \tau_a(\tau_b \circ \tau_c) = \tau_a(\tau_b(\tau_c))$$

$$(\tau_a \circ \tau_b) \circ \tau_c = \tau_a \circ \tau_b(\tau_c) = \tau_a(\tau_b(\tau_c))$$

Donc \circ est une loi associative

Soit $a \in G$ donc a inversible ^{et $a^{-1} \in G$} car G groupe Soit $x \in G$

$$\begin{aligned} \tau_a \circ \tau_{a^{-1}}(x) &= a a^{-1} x (a^{-1})^{-1} a^{-1} \\ &= x a a^{-1} \\ &= x \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \tau_{a^{-1}} \circ \tau_a &= a^{-1} a x a^{-1} (a^{-1})^{-1} \\ &= x \end{aligned}$$

Donc $\forall a \in G$ τ_a est inversible ^{par o} et son inverse appartient à $\text{Int}(G)$

Donc $(\text{Int}(G), o)$ est un groupe

Soit (G, \cdot) un groupe. Soit $a \in G$ et H un sous-groupe de G . Prouver que :

$$aHa^{-1} := \{aha^{-1} ; h \in H\}$$

est un sous-groupe de G .

• H ss-tye de G donc $e_G \in H$, ainsi $a e_G a^{-1} = e_G \in aHa^{-1}$, donc $aHa^{-1} \neq \emptyset$.

• Soit $(x, y) \in (aHa^{-1})^2$.

$$\exists h_1 \in H \quad x = ah_1a^{-1}$$

$$\exists h_2 \in H \quad y = ah_2a^{-1}$$

$$\begin{aligned} & ah_1a^{-1} \cdot (ah_2a^{-1})^{-1} \\ &= ah_1a^{-1} \cdot ah_2^{-1}a^{-1} \\ &= ah_1h_2^{-1}a^{-1} \end{aligned}$$

Or, H ss-tye de G , donc H stable par \cdot et ainsi $h_1h_2^{-1} \in H$.

Ainsi $ah_1h_2^{-1}a^{-1} \in aHa^{-1}$.

Il vient donc la stabilité de aHa^{-1} par produit inversé.

On conclut que aHa^{-1} est bien un sous-groupe de G .

Posons $j = e^{\frac{2i\pi}{3}}$ et $\mathbb{Z}[j] := \{a + bj : (a, b) \in \mathbb{Z}^2\}$

1. Démontrer que $\mathbb{Z}[j]$ est un sous-anneau de \mathbb{C}

2. On note U l'ensemble des inversibles de $\mathbb{Z}[j]$.

Démontrer que pour tout $z \in \mathbb{Z}[j]$, $z \in U$ si et seulement si $|z| = 1$. Déterminer U .

Réponse:

$$1. \begin{cases} a \in \mathbb{Z} \\ b \in \mathbb{Z} \end{cases} \Rightarrow 0 \in \mathbb{Z}[j]$$

$$\begin{cases} a \in \mathbb{Z} \\ b \in \mathbb{Z} \end{cases} \Rightarrow 1 \in \mathbb{Z}[j]$$

• Soit $(x, y) \in \mathbb{Z}[j]^2$ soit $x = a_1 + jb_1$ et $y = a_2 + jb_2$

$$\exists (a_1, b_1) \in \mathbb{Z}^2, x = a_1 + jb_1$$

$$\exists (a_2, b_2) \in \mathbb{Z}^2, y = a_2 + jb_2$$

$$x + y = \underbrace{a_1 + a_2}_{\in \mathbb{Z}} + j \underbrace{(b_1 + b_2)}_{\in \mathbb{Z}} \in \mathbb{Z}[j]$$

$$xy = a_1 a_2 + j(a_1 b_2 + a_2 b_1) + j^2 b_1 b_2 \stackrel{0 \text{ car } 1+j+j^2=0}{=} a_1 a_2 - b_1 b_2 + j(a_1 b_2 + a_2 b_1) \in \mathbb{Z}[j]$$

$$= \underbrace{a_1 a_2 - b_1 b_2}_{\in \mathbb{Z}} + j \underbrace{(a_1 b_2 + a_2 b_1)}_{\in \mathbb{Z}} \in \mathbb{Z}[j]$$

• Soit $x \in \mathbb{Z}[j]$ ce $\exists (a, b) \in \mathbb{Z}^2$ $x = a + bj$

$$-x = \underbrace{-a}_{\in \mathbb{Z}} + \underbrace{(-b)}_{\in \mathbb{Z}} j \in \mathbb{Z}[j]$$

Donc $\mathbb{Z}[j]$ est un sous-anneau de \mathbb{C}

2. Normes

$$\forall z \in \mathbb{Z}[j], z \in \mathcal{U} \Leftrightarrow |z| = 1$$

$$\text{Soit } z \in \mathbb{Z}[j], \exists (a, b) \in \mathbb{Z}^2, z = a + jb$$

\Rightarrow Supposons $z \in \mathcal{U}$ *

$$|z|^2 = z \times \bar{z} = a^2 + ab \left(e^{-\frac{2i\pi}{3}} + e^{\frac{2i\pi}{3}} \right) + b^2 e^0$$

$$= \underbrace{a^2}_{\in \mathbb{Z}} - \underbrace{ab}_{\in \mathbb{Z}} + \underbrace{b^2}_{\in \mathbb{Z}}$$

$$\left(\begin{array}{l} j + \bar{j} = j - 1 - j = -1 \\ \text{car } e^{-\frac{2i\pi}{3}} = e^{\frac{4i\pi}{3}} = j^2 = -1 - j \end{array} \right) (**)$$

Comme (*) $\exists z' \in \mathcal{U}, z \times z' = 1 \Rightarrow z' = \bar{z}$

$$|z z'|^2 = 1 \Rightarrow |z|^2 |z'|^2 = 1$$

Les diviseurs de 1 sont 1 et -1

$$\text{Or } |z|^2 \geq 0 \text{ donc } |z| = 1$$

$$\text{Donc } \boxed{z \in \mathcal{U} \Rightarrow |z| = 1}$$

\Leftarrow Supposons $|z| = 1$

Montrons $z \in \mathcal{U}$ (ie z inversible)

$$\text{Soit } (a, b) \in \mathbb{Z}^2, z = a + jb$$

$$|z| = 1$$

$$\Rightarrow |z|^2 = 1 \Rightarrow z \times \bar{z} = 1 = \bar{z} \times z \text{ et } \bar{z} = a + e^{\frac{2i\pi}{3}} b$$

$$\text{Donc } z^{-1} = \bar{z}$$

Alors $z \in \mathcal{U}$

d'où

$$\boxed{|z| = 1 \Rightarrow z \in \mathcal{U}}$$

$$\begin{aligned} &= a + j^2 b \\ &= a + (-1 - j) b \\ &= \underbrace{a - b}_{\in \mathbb{Z}} + \underbrace{(-b)}_{\in \mathbb{Z}} j \end{aligned} (**)$$

Par $\boxed{\Rightarrow}$ et $\boxed{\Leftarrow}$

$$\forall z \in \mathbb{Z}[j], z \in \mathcal{U} \Leftrightarrow |z| = 1.$$

Adam M.

Exercice 1. On note, pour tout $a \in \mathbb{R}_+^*$ et $t \in \mathbb{R}$,

$$M(a, t) = \begin{pmatrix} a \operatorname{ch}(t) & -a \operatorname{sh}(t) \\ -a \operatorname{sh}(t) & a \operatorname{ch}(t) \end{pmatrix},$$

$$G = \{M(a, t) \mid a \in \mathbb{R}_+^*, t \in \mathbb{R}\}.$$

Montrer que G est un sous-groupe de $GL_2(\mathbb{R})$.

Solution :

Montrons que G est un sous-groupe de $GL_2(\mathbb{R})$

$$* M(1, 0) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I_2 \in G$$

$$* \text{Soit } (M_1(a_1, t_1), M_2(a_2, t_2)) \in G^2$$

Montrons que $M_1(a_1, t_1) \times M_2(a_2, t_2) \in G$

$$\begin{aligned} & M_1(a_1, t_1) \times M_2(a_2, t_2) \\ &= \begin{pmatrix} a_1 a_2 (\operatorname{ch}(t_1) \operatorname{ch}(t_2) + \operatorname{sh}(t_1) \operatorname{sh}(t_2)) & -a_1 a_2 (\operatorname{ch}(t_1) \operatorname{sh}(t_2) + \operatorname{ch}(t_2) \operatorname{sh}(t_1)) \\ -a_1 a_2 (\operatorname{ch}(t_2) \operatorname{sh}(t_1) + \operatorname{sh}(t_2) \operatorname{ch}(t_1)) & a_1 a_2 (\operatorname{ch}(t_1) \operatorname{ch}(t_2) + \operatorname{sh}(t_1) \operatorname{sh}(t_2)) \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \operatorname{ch}(t_1) \operatorname{ch}(t_2) + \operatorname{sh}(t_1) \operatorname{sh}(t_2) \\ &= \frac{1}{4} \left((e^{t_1} + e^{-t_1})(e^{t_2} + e^{-t_2}) + (e^{t_1} - e^{-t_1})(e^{t_2} - e^{-t_2}) \right) \end{aligned}$$

$$= \frac{1}{4} \left(e^{t_1+t_2} + e^{t_1-t_2} + e^{-t_1+t_2} + e^{-t_1-t_2} + e^{t_1+t_2} - e^{t_1-t_2} - e^{-t_1+t_2} - e^{-t_1-t_2} \right)$$

$$= \operatorname{ch}(t_1+t_2)$$

$$\text{De même } \operatorname{ch}(t_1) \operatorname{ch}(t_2) + \operatorname{sh}(t_1) \operatorname{ch}(t_2) = \operatorname{sh}(t_1+t_2)$$

$$\begin{aligned} \text{Donc } & M_1(a_1, t_1) \times M_2(a_2, t_2) \\ &= \begin{pmatrix} a_1 a_2 \operatorname{ch}(t_1+t_2) & -a_1 a_2 \operatorname{sh}(t_1+t_2) \\ -a_1 a_2 \operatorname{sh}(t_1+t_2) & a_1 a_2 \operatorname{ch}(t_1+t_2) \end{pmatrix} \\ &= M(a_1 a_2, t_1+t_2) \end{aligned}$$

* Vu que $M(a_1, b_1) \times M(a_2, b_2) = M(a_1 a_2, b_1 + b_2)$

On cherche donc $(a_2, b_2) \in \mathbb{R}_{\neq 0} \times \mathbb{R}$ tel que

$$\begin{cases} M(a_1, b_1) \times M(a_2, b_2) = M(1, 0) \\ a_1 a_2 = 1 & \text{donc } \begin{cases} a_1 = \frac{1}{a_2} & (a_2 \neq 0) \\ b_1 + b_2 = 0 & \begin{cases} b_1 = -b_2 \end{cases} \end{cases} \end{cases}$$

Donc $M\left(\frac{1}{a}, -b\right)$ est l'inverse de $M(a, b)$

Donc $\forall M(a, b) \in G$

$$M(a, b)^{-1} = M\left(\frac{1}{a}, -b\right) \in G$$

Donc G est bien un sous groupe de $\mathcal{GL}_2(\mathbb{R})$

Rapport de colle, semaine 13

Soit $A \in M_n(\mathbb{R})$ une matrice nilpotente.
Montrer que A^{-1} n'est pas inversible

Wassim
No

On raisonne par l'absurde:

On sait que $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$

donc $(AA)^{-1} = A^{-1} \times A^{-1}$ et A^2 est inversible

Montrons, par récurrence, que pour tout $p \in \mathbb{N}$ A^p est inversible

• Initialisation: soit $p=0$

$$A^0 = I_n \quad \checkmark$$

• Hérité: Soit $p \in \mathbb{N}$ fixé montrons que tel que A^p est inversible

montrons que A^{p+1} est inversible.

$$A^{p+1} = A^p \times A$$

$$(A^{p+1})^{-1} = (A^p)^{-1} \times A^{-1} \times A^{-1} \times (A^p)^{-1} \quad (\text{HR})$$

donc d'après (HR) A^{p+1} est inversible

L'hérité est donc vérifiée

A^p est inversible $\forall p \in \mathbb{N}$.

or on sait qu'il existe $p \in \mathbb{N}$ tel que $A^p = 0_m$

et donc pour ce p A^p n'est pas inversible \Rightarrow

Par conséquent, A n'est pas inversible

Mehdi B.

Colle de la semaine
13

Déterminer A^{-1} :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & -9 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

Solution: Montrons dans un premier temps que la matrice A est inversible

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & -9 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 4 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 4 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -2 & -9 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \quad L_2 \leftrightarrow L_3$$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 4 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right) \quad L_3 \leftarrow L_3 + 2L_2$$

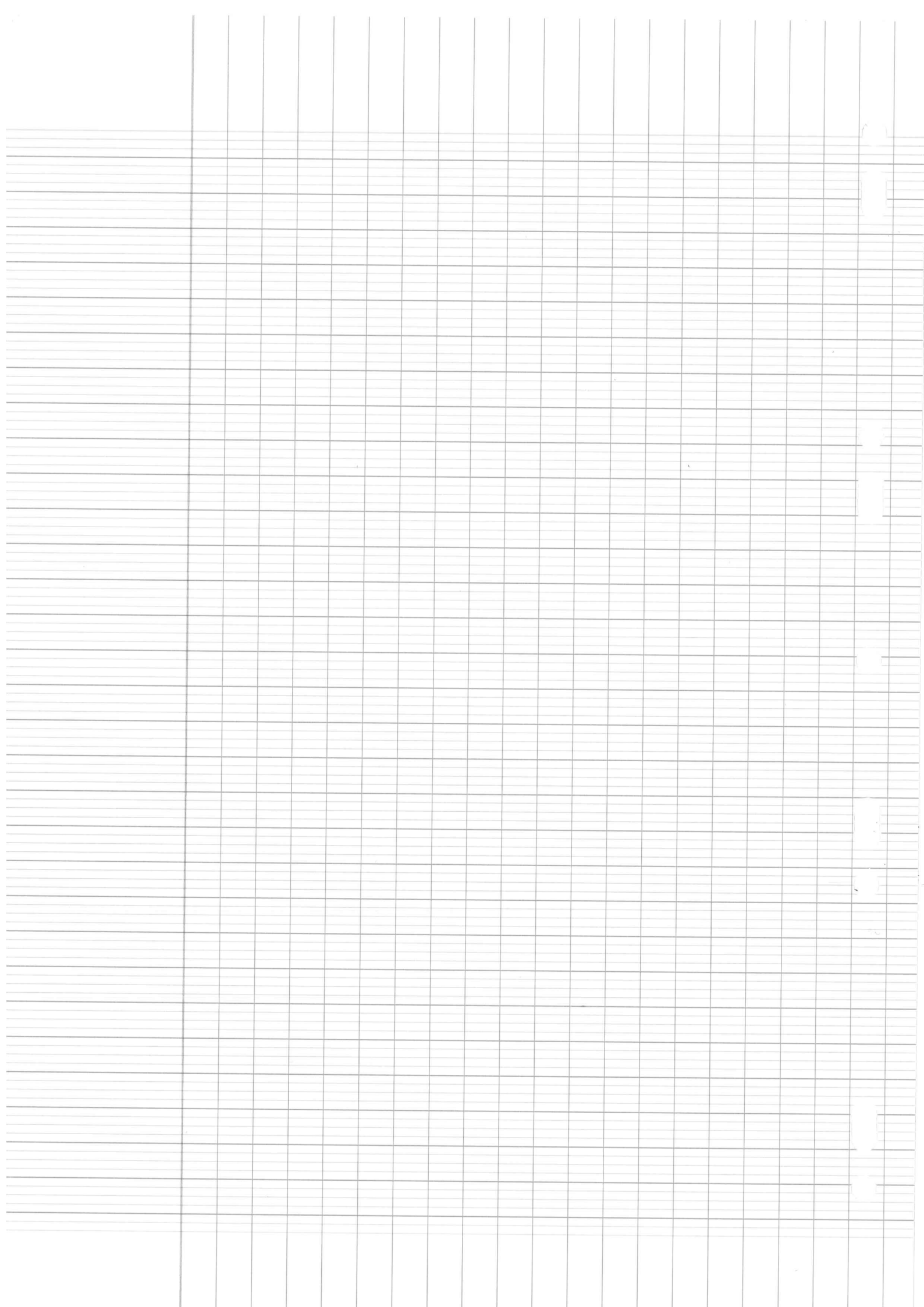
Après avoir appliqué l'algorithme du pivot de Gauss à la matrice A , on remarque qu'elle possède 3 pivots. A est donc inversible

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 4 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 4 & 9 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right) \quad L_2 \leftarrow L_2 + 4L_3$$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 4 & 9 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & -2 \end{array} \right) \quad L_3 \leftarrow -L_3$$

Ainsi:

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 9 \\ 0 & -1 & -2 \end{pmatrix}$$



Énoncé:

Soit $(A, +, \cdot)$ un anneau tel que

$$\forall x \in A \quad x^2 = x$$

Montrer que pour tout $x \in A$, $2x = 0$ puis que x est commutativeSolution: Soit $(A, +, \cdot)$ un anneau tel que $\forall x \in A \quad x^2 = x$ Soit $x \in A$ $x+x \in A$ (Anneau)

$$\text{Donc } (x+x)^2 = x+x$$

$$\Rightarrow x^2 + xx + xx + x^2 = x^2 + x^2$$

$$\Rightarrow 2x^2 + 2xx = 2x^2$$

$$\Rightarrow 2x^2 = 0 \quad (-2x^2 \text{ et } xx = x^2)$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow 2x &= 0 \\ x^2 &= x \end{aligned}$$

Soit $(x, y) \in A$ $(x+y) \in A$, $(xy) \in A$

$$(x+y)^2 = x^2 + xy + yx + y^2 = x+y$$

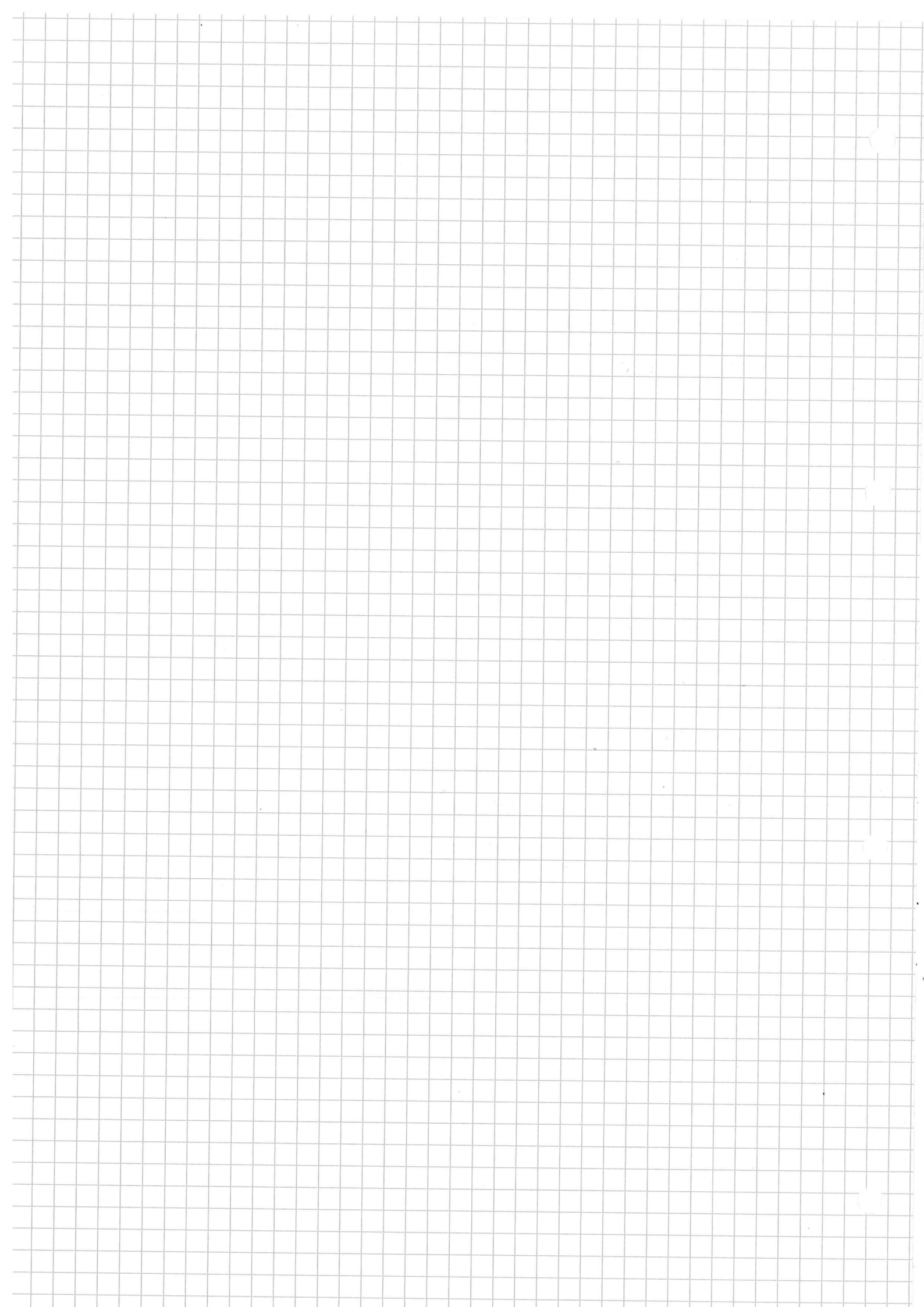
$$\Rightarrow x^2 + xy + yx + y^2 = x^2 + y^2$$

$$\Rightarrow xy + yx = 0$$

$$\Rightarrow xy + yx = 2xy = xy + xy \quad (\forall x \in A \quad 0 = 2x)$$

$$\Rightarrow yx = xy$$

done x est commutative



Projet 6

Colle de la semaine n°15

$$\text{Soit } A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

1. Déterminer une relation entre A^2 , A et I_3 .
2. En déduire que A est inversible et déterminer son inverse.
3. Montrer qu'il existe deux entiers a et b tels que pour tout $n \in \mathbb{N}$, $A^n = a_n A + b_n I_3$.
4. Expliciter A^n pour tout $n \in \mathbb{N}$.

Solution:

1. Calculons A^2 :

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -1 & -1 \\ -1 & 3 & -1 \\ -1 & -1 & 3 \end{pmatrix}$$

On remarque :

$$\boxed{A^2 = A + 2I_3}$$

2. Pour q^1 , nous verrons:

$$A^2 = A + 3I_3$$

$$\Rightarrow \underset{-A}{A^2 - A} = 3I_3 \quad (\text{Commutativité})$$

$$\Rightarrow A(A - I_3) = 3I_3 \quad (\text{Distributivité de } \times \text{ par rapport à la } (+))$$

$$\Rightarrow \underset{\frac{1}{3} \leftarrow}{A} \left(\frac{1}{3} (A - I_3) \right) = I_3 \quad (\text{Compatibilité de } \cdot \text{ et } \times)$$

Calculons :

$$\begin{aligned} \left(\frac{1}{3} (A - I_3) \right) A &= \frac{1}{3} (A^2 - A) \\ &= \frac{1}{3} (A + 3I_3 - A) \\ &= I_3 \end{aligned}$$

Ainsi A est inversible et

$$\begin{aligned} A^{-1} &= \frac{1}{3} (A - I_3) \\ &= \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Exerc. 6

1. Pour montrer l'existence de la suite $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ et de la suite $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$, il suffit de montrer que:

$$\forall n \in \mathbb{N} \exists (a_n, b_n) \in \mathbb{R}^2 \quad A^n = a_n A + b_n I$$

On raisonne par récurrence simple:

Soit $n \in \mathbb{N}$

$P(n)$: "Il existe deux réels a_n et b_n tel que $A^n = a_n A + b_n I$ "

Initialisation à $n=0$:

$$A^0 = A^0 = I$$

Il suffit de prendre $a_0 = 0$ et $b_0 = 1$. (Δ)
Ainsi $P(0)$ vraie

Hérédité: Soit $n \in \mathbb{N}$ fixé tel que $P(n)$ vraie.

Vérifions si $P(n+1)$ est vraie:

$$\begin{aligned} A^{n+1} &= A^n \times A \quad (\text{propriété notation puissance}) \\ &= (a_n A + b_n I) \times A \quad (\text{Hypothèse de récurrence}) \\ &= a_n A^2 + b_n A \\ &= a_n (A + I) + b_n A \quad (q.1) \\ &= a_n A + b_n A + I a_n \\ &= (a_n + b_n) A + I a_n \quad (\Delta) \end{aligned}$$

$a_n + b_n \in \mathbb{R}$ et $I a_n \in \mathbb{R}$ car $a_n \in \mathbb{R}$
Donc $P(n+1)$ vraie

Conclusion:

$$\forall m \in \mathbb{N} \exists (a_m, b_m) \in \mathbb{R}^2 \quad A^m = a_m A + b_m I_3$$

On en déduit l'existence des suites $(a_m)_{m \in \mathbb{N}}$ et $(b_m)_{m \in \mathbb{N}}$ tel que:

$$A^m = a_m A + b_m I_3$$

4. Considérons les suites $(a_m)_{m \in \mathbb{N}}$ et $(b_m)_{m \in \mathbb{N}}$ comme celles de la Q3.

Nous déduisons de Δ que les suites sont définies comme ceci:

$$\begin{aligned} & a_0 = 0 \text{ et} \\ & \forall m \in \mathbb{N}^* \quad a_m = a_{m-1} + b_{m-1} \quad (*) \\ & b_0 = 1 \text{ et} \\ & \forall m \in \mathbb{N}^* \quad b_m = 3a_{m-1} \quad (**) \end{aligned}$$

Soit $n \in \mathbb{N}_{\geq 2}$:

$$a_n = a_{n-1} + b_{n-1} = a_{n-1} + 3a_{n-2}$$

On reconnaît une suite récurrente linéaire d'ordre 2.

On étudie son équation caractéristique:

$$x^2 - x - 3 = 0$$

$$\Rightarrow \left(n - \frac{1}{2}\right)^2 - \frac{13}{4} = 0$$

$$\Rightarrow \left(n - \frac{1}{2}\right)^2 - \left(\frac{\sqrt{13}}{2}\right)^2 = 0$$

Rouge, 6

$$\Leftrightarrow \left(x - \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{13}}{2}\right) \left(x - \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{13}}{2}\right) = 0$$

Comme \mathbb{R} intègre:

$$\boxed{x = \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{13}}{2} \text{ ou } x = \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{13}}{2}}$$

Comme l'équation caractéristique possède deux solutions réelles:

$$\exists (\lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{R}^2$$

$$o_m = \lambda_1 \left(\frac{1+\sqrt{13}}{2}\right)^m + \lambda_2 \left(\frac{1-\sqrt{13}}{2}\right)^m$$

Identifions les valeurs de λ_1 et λ_2 :

$$\bullet o_0 = 0$$

$$\text{Donc } \lambda_1 + \lambda_2 = 0$$

$$\text{Donc } \lambda_1 = -\lambda_2$$

Ainsi

$$\forall m \in \mathbb{N} \quad o_m = \lambda_1 \left(\left(\frac{1+\sqrt{13}}{2}\right)^m - \left(\frac{1-\sqrt{13}}{2}\right)^m \right)$$

$$\bullet o_1 = o_0 + \lambda_0 = 1$$

Donc

$$\lambda_1 \left(\frac{1+\sqrt{13}}{2} - \left(\frac{1-\sqrt{13}}{2}\right) \right) = 1$$

$$\Rightarrow \lambda_1 \sqrt{13} = 1$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = \frac{1}{\sqrt{13}}$$

Aimur

$$\forall n \in \mathbb{N}^* \quad a_n = \frac{1}{\sqrt{13}} \left(\left(\frac{1+\sqrt{13}}{2} \right)^n - \left(\frac{1-\sqrt{13}}{2} \right)^n \right)$$

On en déduit

$$\forall n \in \mathbb{N}^* \quad b_n = 3a_{n-1} = \frac{3}{\sqrt{13}} \left(\left(\frac{1+\sqrt{13}}{2} \right)^{n-1} - \left(\frac{1-\sqrt{13}}{2} \right)^{n-1} \right)$$

Donc, pour tout $n \in \mathbb{N}^*$

$$A^n = a_n A + b_n I_3$$

$$= \frac{1}{\sqrt{13}} \left(\left(\frac{1+\sqrt{13}}{2} \right)^n - \left(\frac{1-\sqrt{13}}{2} \right)^n \right) A$$

$$+ \frac{3}{\sqrt{13}} \left(\left(\frac{1+\sqrt{13}}{2} \right)^{n-1} - \left(\frac{1-\sqrt{13}}{2} \right)^{n-1} \right) I_3$$

$$A^n = \frac{1}{\sqrt{13}} \left(\left(\left(\frac{1+\sqrt{13}}{2} \right)^n - \left(\frac{1-\sqrt{13}}{2} \right)^n \right) A + 3 \left(\left(\frac{1+\sqrt{13}}{2} \right)^{n-1} - \left(\frac{1-\sqrt{13}}{2} \right)^{n-1} \right) I_3 \right)$$

Par conséquent $A^0 = I_3$ on a explicité A^n pour tout $n \in \mathbb{N}$.

Énoncé :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & a & b \\ 0 & 1 & a \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad J = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Calculer, pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, J^n et A^n .Solution :

$$J^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad J^3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{Soit } n \in \mathbb{N}^* \quad J^n = J^3 \times J^{n-3} = 0_{M_3(K)}$$

$$\text{Donc } \forall n \in \mathbb{N}^* \quad J^n = 0_{M_3(K)}$$

$$\text{On remarque que } A = I_3 + aJ + bJ^2 \\ = I_3 + J(aI_3 + bJ)$$

Soit $n \in \mathbb{N}^*$

$$A^n = (I_3 + J(aI_3 + bJ))^n$$

On I_3 et J commutent.

$$\text{Donc } A^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} I_3^{n-k} J^k (aI_3 + bJ)^k$$

$$= I_3 + \sum_{k=0}^2 \binom{n}{k} J^k (aI_3 + bJ)^k$$

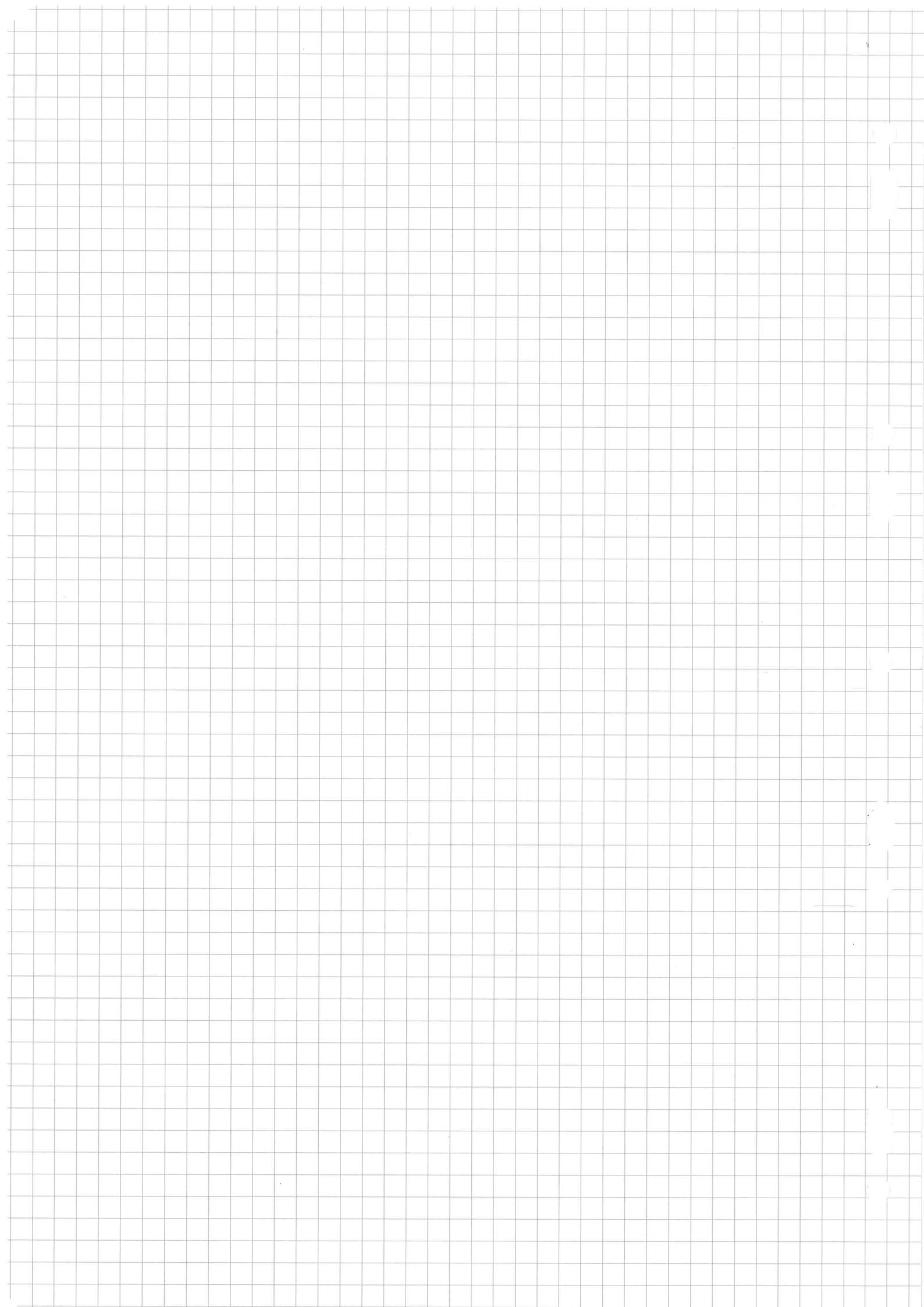
$$= I_3 + nJ(aI_3 + bJ) + \frac{(n-1)n}{2} J^2(a^2I_3 + b^2J^2 + 2abJ)$$

$$= I_3 + naJ + nbJ^2 + \frac{(n-1)n}{2} a^2J^2$$

$$= I_3 + naJ + \left(nb + \frac{(n-1)n}{2} a^2 \right) J^2$$

Donc : $\forall n \in \mathbb{N}^*$

$$A^n = \begin{pmatrix} 1 & na & nb + \frac{(n-1)n}{2} a^2 \\ 0 & 1 & na \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$



$$\text{Soit } a \in \mathbb{R} \text{ et } M = \begin{pmatrix} a & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix}.$$

1. Montrer que M^2 est une combinaison linéaire de M et de I_3 .
2. En déduire que si $(-a^2 - a + 2) \neq 0$ alors M est inversible et préciser M^{-1} .
3. En discutant selon la valeur de a , résoudre le système $M \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Solution

$$M^2 = \begin{pmatrix} a & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (a^2+2) & 2a+1 & 2a+1 \\ 2a+1 & (a^2+2) & 2a+1 \\ 2a+1 & 2a+1 & (a^2+2) \end{pmatrix}$$

$$\text{Soient } (b, c) \in \mathbb{R}^2 \text{ tq } M^2 = bM + cI_3$$

Les coefficients non-diagonaux donnent $b = 2a+1$

$$\text{ainsi } a^2+2 = (2a+1)a + c \quad (\text{coefficients diagonaux})$$

$$\text{d'où } c = -a^2 - a + 2$$

$$M^2 = (2a+1)M + (-a^2 - a + 2)I_3$$

$$\text{on pose } u := -a^2 - a + 2$$

$$2) \text{ D'après 1), } (M - (2a+1)I_3)M = uI_3$$

$$\text{et } M(M - (2a+1)I_3) = uI_3 \quad (\text{car } (2a+1) \text{ scalaire}).$$

$$\text{si } u \neq 0, \text{ alors } \frac{1}{u} \underbrace{(M - (2a+1)I_3)M}_{B} = I_3 = \frac{1}{u} M(M - (2a+1)I_3)$$

donc M est inversible et $M^{-1} = B$.

3)

$$(S) : M \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \text{ d'inconnues } X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$$

$$(S) \sim \begin{pmatrix} a & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & a & 1 \\ a & 1 & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix} \quad L_1 \leftrightarrow L_2$$

$$\begin{matrix} L_1 \leftarrow L_1 - aL_2 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \end{matrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & a & 1 \\ 0 & (1-a^2) & (1-a) \\ 0 & (1-a) & (a-1) \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & a & 1 \\ 0 & -(1-a) & (a-1) \\ 0 & (1-a) & (1-a) \end{pmatrix} \quad L_2 \leftrightarrow L_3$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & a & 1 \\ 0 & (1-a) & (a-1) \\ 0 & 0 & (1-a)(a+2) \end{pmatrix} \quad L_3 \leftarrow L_3 - (1+a)L_2$$

• Si $a = 1$, $Sol(S) = \left\{ \begin{pmatrix} -y-z \\ y \\ z \end{pmatrix} : (y, z) \in \mathbb{R}^2 \right\}$

• Si $a = -2$:

$$(S) \sim \begin{pmatrix} \boxed{1} & -2 & 1 \\ 0 & \boxed{3} & -3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad L_2 \leftarrow \frac{1}{3}L_2 \sim \begin{pmatrix} \boxed{1} & -2 & 1 \\ 0 & \boxed{1} & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad L_1 \leftarrow L_1 + L_2$$

Si $a = -2$, $Sol(S) = \left\{ \begin{pmatrix} z \\ z \\ z \end{pmatrix} : z \in \mathbb{R} \right\}$

• Si $a \neq 1$ et $a \neq -2$:

$$\begin{matrix} L_1 \leftarrow \frac{1}{1-a} L_1 \\ L_3 \leftarrow \frac{1}{(1-a)(a+2)} L_3 \end{matrix} (S) \sim \begin{pmatrix} \boxed{1} & a & 1 \\ 0 & \boxed{1} & -1 \\ 0 & 0 & \boxed{1} \end{pmatrix} \quad (1-a \neq 0 \text{ et } (1-a)(a+2) \neq 0)$$

2/3

Robini 6.

$$(S) \sim \begin{pmatrix} 1 & a & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$L_1 \leftarrow L_1 - L_3$$

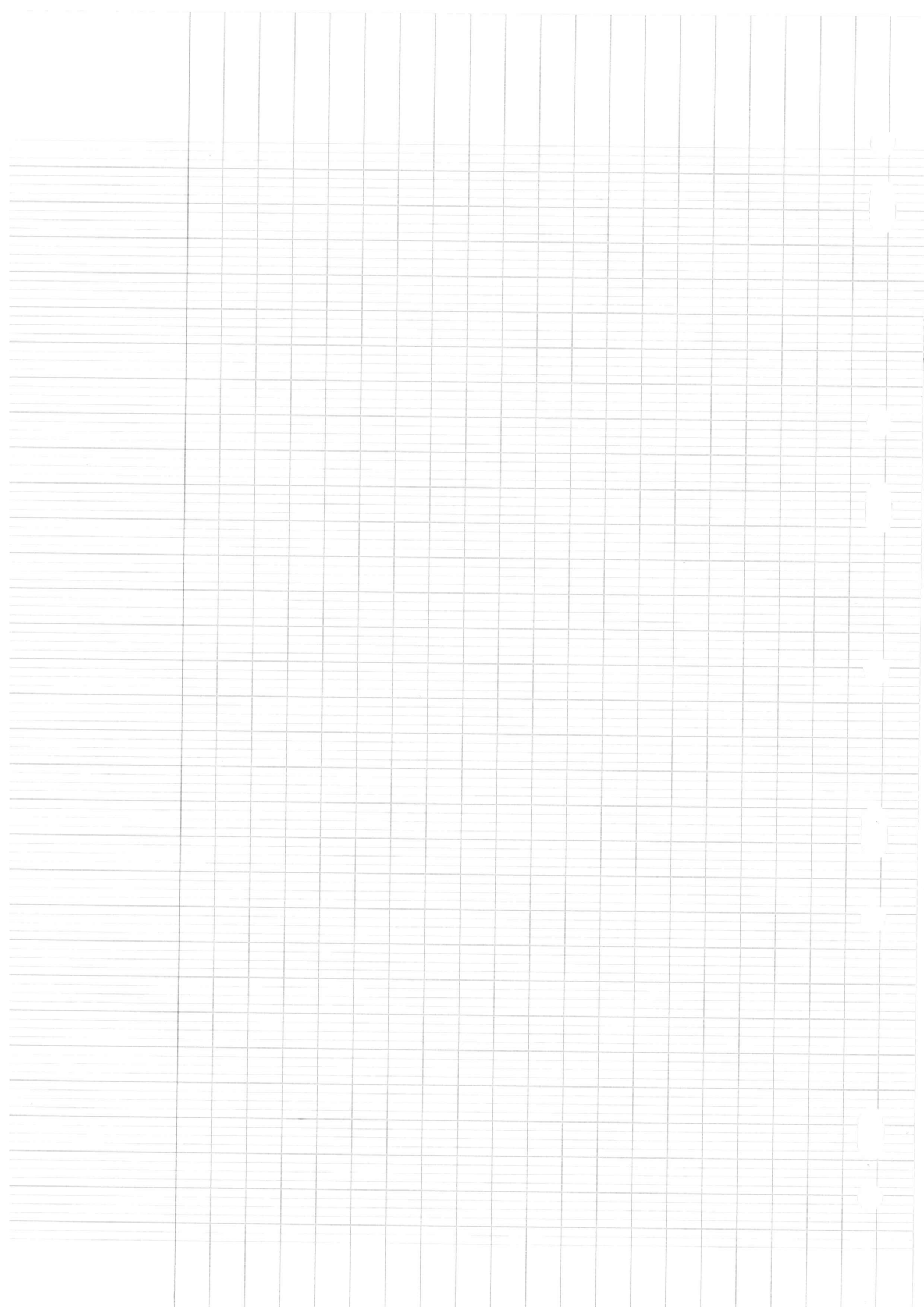
$$L_2 \leftarrow L_2 + L_3$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$L_1 \leftarrow L_1 - aL_2$$

$$\text{Si } a \neq 1 \text{ et } a \neq -2, \text{ Sol}(S) = \left\{ \begin{matrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{matrix} \right\}_{\mathbb{R}^3}.$$

3/3



Exercice : Soit M une matrice carrée commutant avec toutes les matrices de mêmes dimensions. Caractériser M .

Par analyse - synthèse ; $\forall M, N \in M_n(\mathbb{K})$
 $\exists m \in \mathbb{K}_{\neq 0}$

D'abord on remarque que $0_{M_n(\mathbb{K})}$ et I_n
 sont solutions évidentes.

(A) Supposons que $\forall N \in M_n(\mathbb{K})$ $NM = MN$ en
 particulier pour $N = E_{i_0 i_0}$, $i \in \{1, \dots, n\}$ on

on a ; $\forall i, i_0 \in \{1, \dots, n\}$;

$$M E_{i_0 i_0} = E_{i_0 i_0} M$$

$$\Rightarrow \forall (i, j) \in \{1, \dots, n\}^2 \quad \sum_{k=1}^n [M]_{i, k} [E_{i_0 i_0}]_{k, j} = \sum_{k=1}^n [E_{i_0 i_0}]_{i, k} [M]_{k, j} \quad (1)$$

(Produit Matriciel)

$$\Rightarrow \begin{cases} \text{Pour } i \neq i_0 \text{ et } j \neq i_0 \text{ on a } 0 = 0 \\ \text{Pour } i = i_0 \text{ ou } j = i_0 \text{ on a ; } (2) \end{cases}$$

$$\textcircled{1} \Rightarrow \begin{cases} \forall i, i \neq j ; \text{ sans perte de généralité supposons } i = i_0 \\ \text{on a d'après } (2) ; 0 = M_{i, j} \quad (2) \\ \forall i, i = j = i_0 \text{ on a d'après } (1) ; M_{i, j} = M_{j, i} \\ (i = j) \Rightarrow M_{i, i} = M_{j, j} \quad (3) \end{cases}$$

(1)

Le cas $i \neq i_0$ et $j \neq i_0$ n'est pas intéressant.
 il ne nous permet pas de trouver des C.V.
 sur M .

Par contre lorsque $i = i_0$ ou $j = i_0$ on a ;

$$\textcircled{2} \quad \forall (i, j) \in [1, m]^2 \quad i \neq j \Rightarrow \begin{cases} M_{i,j} = 0 \\ M_{j,i} = 0 \end{cases}$$

donc M est diagonale.

$$\textcircled{3} \quad \forall (i, j) \in [1, m]^2 \quad \begin{cases} M_{i,i} = M_{j,j} \\ M_{i,j} = M_{j,i} \end{cases}, \text{ ie les coefficients de la diagonale sont deux-à-deux similaires.}$$

On trouve comme candidat à la fin de cette
 analyse ; $M = \lambda \cdot \mathbb{1}_m$, $\lambda \in \mathbb{K}$
 ou encore $M \in \text{Vect}(\mathbb{1}_m)$.

$$\textcircled{S} \quad \forall \lambda \in \mathbb{K} \quad \exists M \in \text{Vect}(\mathbb{1}_m) \text{ donc } \exists N \in M_n(\mathbb{K}) \text{ ou ;}$$

$$\begin{aligned} NM &= N(\lambda \cdot \mathbb{1}_m) \\ &= \lambda \cdot (N \times \mathbb{1}_m) && \text{(Liberté des scalaires)} \\ &= (\lambda \cdot \mathbb{1}_m) \times N && \text{(\mathbb{1}_m commutatif avec toutes les matrices } M_n(\mathbb{K}) \text{).} \\ &= NN. \end{aligned}$$

$$\left. \begin{aligned} \text{De plus, } & \mathbb{0}_{M_n(\mathbb{K})} = \mathbb{0}_{n \times m} \\ & \mathbb{1}_m = \mathbb{1}_{n \times m} \end{aligned} \right\} \in \text{Vect}(\mathbb{1}_m).$$

on note : $\forall a \in \mathbb{R}_+^*$, $\forall t \in \mathbb{R}$

$$\Pi(a, t) = \begin{pmatrix} a \operatorname{ch}(t) & -a \operatorname{sh}(t) \\ -a \operatorname{sh}(t) & a \operatorname{ch}(t) \end{pmatrix}$$

$$G = \{ \Pi(a, t), a \in \mathbb{R}_+^*, t \in \mathbb{R} \}$$

Montrer que G est sous groupe de $\operatorname{GL}_2(\mathbb{R})$

on rappelle que $\operatorname{ch} : t \rightarrow \frac{e^t + e^{-t}}{2}$
 $\operatorname{sh} : t \rightarrow \frac{e^t - e^{-t}}{2}$

• $\Pi_{\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}} \in G$: en effet on considère

$$\Pi(0, t) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \in G$$

• Soit $(\Pi_1, \Pi_2) \in G^2$ ainsi :

$$\Pi_1 = \begin{pmatrix} a_1 \operatorname{ch}(t_1) & -a_1 \operatorname{sh}(t_1) \\ -a_1 \operatorname{sh}(t_1) & a_1 \operatorname{ch}(t_1) \end{pmatrix} \quad ; \quad a_1 \in \mathbb{R}_+^* \quad t_1 \in \mathbb{R}$$

$$\Pi_2 = \begin{pmatrix} a_2 \operatorname{ch}(t_2) & -a_2 \operatorname{sh}(t_2) \\ -a_2 \operatorname{sh}(t_2) & a_2 \operatorname{ch}(t_2) \end{pmatrix} \quad ; \quad a_2 \in \mathbb{R}_+^* \quad t_2 \in \mathbb{R}$$

tout d'abord $\Pi_1 \Pi_2 \in \operatorname{GL}_2(\mathbb{R})$

$$\begin{aligned} \operatorname{Det}(\Pi_2) &= a_2^2 (\operatorname{ch}(t_2))^2 - a_2^2 \operatorname{sh}(t_2)^2 \\ &= a_2^2 (\operatorname{ch}(t_2) - \operatorname{sh}(t_2)) (\operatorname{ch}(t_2) + \operatorname{sh}(t_2)) \\ &= a_2^2 e^{t_2} e^{-t_2} = a_2^2 > 0 \end{aligned}$$

ainsi Π_2 est inversible et $\Pi_2^{-1} = \frac{1}{a_2} \begin{pmatrix} a_2 \operatorname{ch}(t_2) & a_2 \operatorname{sh}(t_2) \\ a_2 \operatorname{sh}(t_2) & a_2 \operatorname{ch}(t_2) \end{pmatrix}$

$$M_2^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{\operatorname{ch}(t_2)}{a_2} & \frac{\operatorname{sh}(t_2)}{a_2} \\ \frac{\operatorname{sh}(t_2)}{a_2} & \frac{\operatorname{ch}(t_2)}{a_2} \end{pmatrix}$$

calculons

$$M_1 \times M_2^{-1} = \begin{pmatrix} a_1 \operatorname{ch}(t_1) & -a_1 \operatorname{sh}(t_1) \\ -a_1 \operatorname{sh}(t_1) & a_1 \operatorname{ch}(t_1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{a_1}{a_2} (\operatorname{ch}(t_1) \operatorname{ch}(t_2) - \operatorname{sh}(t_1) \operatorname{sh}(t_2)) & \frac{a_1}{a_2} (\operatorname{ch}(t_1) \operatorname{sh}(t_2) - \operatorname{sh}(t_1) \operatorname{ch}(t_2)) \\ \frac{a_1}{a_2} (\operatorname{ch}(t_1) \operatorname{sh}(t_2) - \operatorname{sh}(t_1) \operatorname{ch}(t_2)) & \frac{a_1}{a_2} (-\operatorname{sh}(t_1) \operatorname{sh}(t_2) + \operatorname{ch}(t_1) \operatorname{ch}(t_2)) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{a_1}{a_2} \operatorname{ch}(t_1 - t_2) & -\frac{a_1}{a_2} \operatorname{sh}(t_1 - t_2) \\ -\frac{a_1}{a_2} \operatorname{sh}(t_1 - t_2) & \frac{a_1}{a_2} \operatorname{ch}(t_1 - t_2) \end{pmatrix} \in G \text{ car}$$

$$\frac{a_1}{a_2} \in \mathbb{R}^+ \quad (a_1 \in \mathbb{R}^+, a_2 \in \mathbb{R}^+)$$

$$t_1 - t_2 \in \mathbb{R} \quad (t_1 \in \mathbb{R}, t_2 \in \mathbb{R})$$

par caractérisation des sous-groupes G est sous-groupe de $O_{2,2}(\mathbb{R})$

8.

Déterminer A^{-1} :

$$a. A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Solution: Intervenons nous à la matrice augmentée $(A | I_3)$, sur laquelle nous appliquerons des opérations élémentaires afin de déterminer si A est inversible, et dans le cas échéant déterminer son inverse

$$\begin{aligned}
 (A | I_3) &= \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \\
 &= \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & 3 & 2 & 0 & 1 \end{array} \right) \quad \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 + 2L_1 \end{array} \\
 &= \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & 4 & 1 \end{array} \right) \quad L_3 \leftarrow L_3 + 4L_2 \\
 &= \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -4 & -1 \end{array} \right) \quad L_3 \leftarrow -L_3 \\
 &= \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & -1 & 4 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -4 & -1 \end{array} \right) \quad \begin{array}{l} L_1 \leftarrow L_1 - L_3 \\ L_2 \leftarrow L_2 + L_3 \end{array} \\
 &= \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & -2 & -1 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -4 & -1 \end{array} \right) \quad L_1 \leftarrow L_1 + 2L_2 \\
 &= \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & -2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -4 & -1 \end{array} \right) \quad L_2 \leftarrow -L_2
 \end{aligned}$$

La matrice une fois échelonnée possède 3 pivots, comme elle est de dimension $(3;3)$, elle est inversible et son inverse est:

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 \\ -1 & 3 & 1 \\ 2 & -4 & 1 \end{pmatrix}$$

Vérifier notre résultat

$$A \times A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Mais retrouvons bien I_3 .

Soit un entier $n \geq 2$, démontrez que

$$O_n(\mathbb{R}) := \{A \in M_n(\mathbb{R}) : A \times A^T = I_n\}$$
 est un sous groupe de $(GL_n(\mathbb{R}), \times)$.

Solution:

- Montrons que $O_n(\mathbb{R}) \neq \emptyset$ et $O_n(\mathbb{R}) \subset GL_n(\mathbb{R})$.
 $I_n \times I_n^T = I_n$ donc $I_n \in O_n(\mathbb{R}) \neq \emptyset$.

Soit $A \in O_n(\mathbb{R})$, donc $A \times A^T = I_n$ donc A est inversible,
 $A^{-1} = A^T$.

d'où $A \in GL_n(\mathbb{R})$; donc $O_n(\mathbb{R}) \subset GL_n(\mathbb{R})$

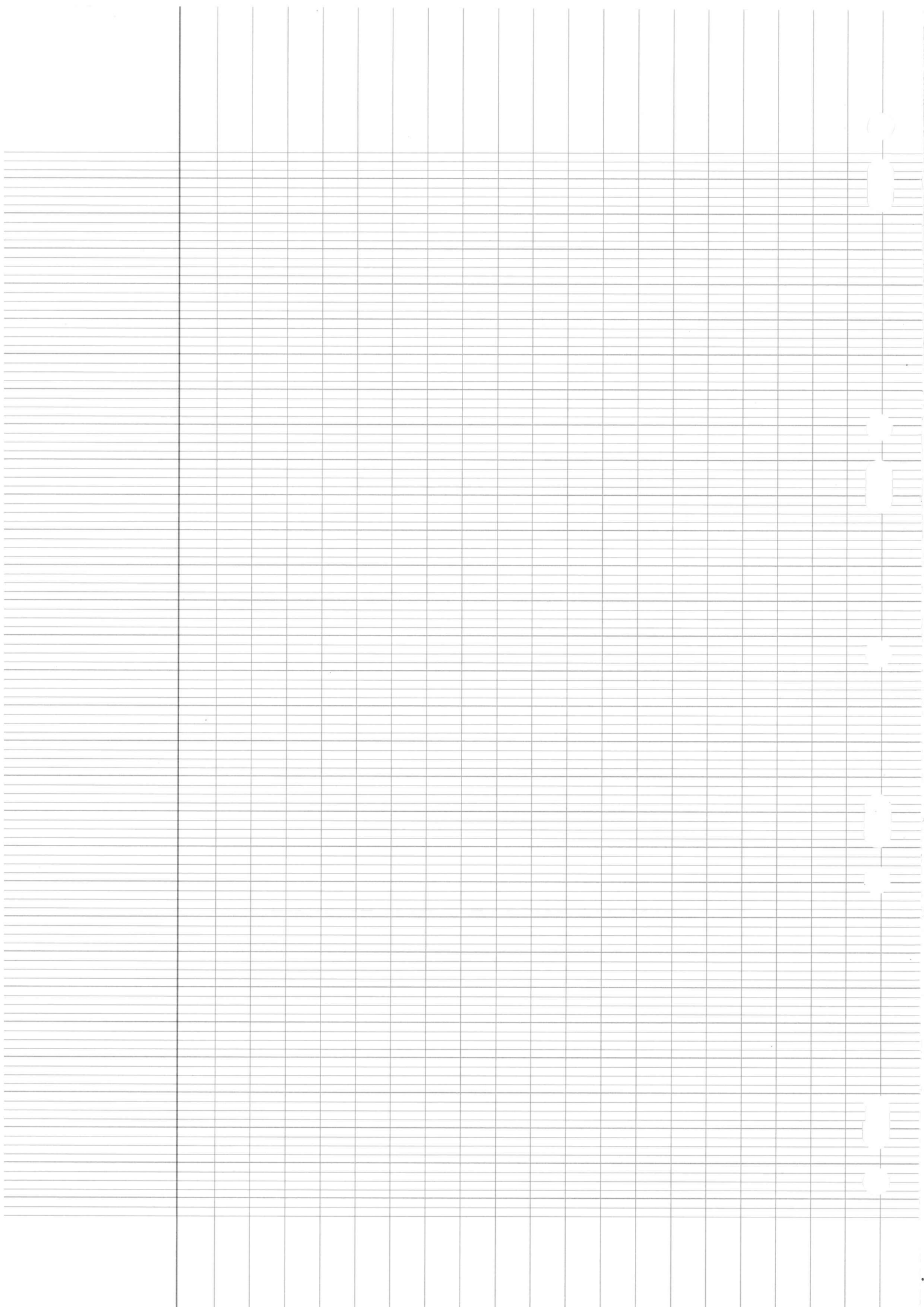
- Montrons que $O_n(\mathbb{R})$ est stable par produit tous les:
 Soient $(A, B) \in O_n(\mathbb{R})^2$, montrons que $AB^{-1} \in O_n(\mathbb{R})$, Soit

$$AB^{-1} (AB^{-1})^T = I_n.$$

$$(AB^{-1})^T = (B^{-1})^T A^T = (B^T)^T A^{-1} = BA^{-1}.$$

$$\text{d'où } AB^{-1} BA^{-1} = AA^{-1} = I_n; \quad (AB^{-1}) \in O_n(\mathbb{R})$$

$O_n(\mathbb{R})$ est donc un sous groupe de $(GL_n(\mathbb{R}), \times)$.



Déterminer tous les morphismes de groupes de $(\mathbb{Q}, +)$ dans $(\mathbb{Z}, +)$

Solution:

On raisonne par analyse et synthèse:

• Analyse:

Soit β un morphisme de groupes de $(\mathbb{Q}, +)$ dans $(\mathbb{Z}, +)$

Soit $m \in \mathbb{Z}$, $\beta(m) = \underbrace{m \beta(1)}_{\rightarrow m \mid \beta(1)}$ (β morphisme de groupes)

Par l'abande montrons que $\beta(1) = 0$.

tout entier m divise $\beta(1)$, donc $\beta(1) + 1$ divise $\beta(1)$
ce qui est absurde,
d'où $\beta(1) = 0$.

Soient $(p, q) \in \mathbb{Z} \times \mathbb{Z}^*$, $\beta\left(\frac{p}{q}\right) = p\beta\left(\frac{1}{q}\right)$.

montrons que pour tout $q \in \mathbb{Z}^*$, $\beta\left(\frac{1}{q}\right) = 0$.

Soit $q \in \mathbb{Z}^*$, $\beta(1) = \beta\left(\frac{q}{q}\right) = q\beta\left(\frac{1}{q}\right) = 0$
comme $q \neq 0$, \mathbb{Z} intègre, $\beta\left(\frac{1}{q}\right) = 0$.

donc $\forall (p, q) \in \mathbb{Z} \times \mathbb{Z}^*$, $\beta\left(\frac{p}{q}\right) = 0$

Ainsi, $\beta(\mathbb{Q}) = \{0\}$

On obtient un candidat, le morphisme nul.

Synthèse: Soit $\beta: (\mathbb{Q}, +) \rightarrow (\mathbb{Z}, +)$
 $x \mapsto 0$

Soit $(x, y) \in \mathbb{Q}$;

$$\beta(x+y) = 0$$

$$\beta(x) + \beta(y) = 0 + 0 = 0$$

$$\text{donc } \beta(x+y) = \beta(x) + \beta(y)$$

β est un morphisme de groupes.

Il est le unique morphisme de groupes de $(\mathbb{Q}, +)$ dans $(\mathbb{Z}, +)$ est le morphisme nul.

Exercice 2

1. Soit G un sous-groupe de (\mathbb{C}^*, \times) .
On suppose que G a trois éléments et on note $G = \{1, a, b\}$.
Montrer que $a^2 = b$ et $a^3 = 1$.
2. Combien y-a-t-il de sous-groupes de (\mathbb{C}^*, \times) de cardinal 3?

Solution:

1) Soit G un sous groupe de (\mathbb{C}^*, \times)

tel que $G = \{1, a, b\}$ où $(a, b) \in (\mathbb{C}^*)^2$.

| | | | |
|-----|---|---|---|
| x | 1 | a | b |
| 1 | 1 | a | b |
| a | a | b | 1 |
| b | b | 1 | a |

Le fait que 1 soit le neutre du groupe nous permet de compléter les cases \square .

La présence d'un "a" dans la colonne a limite les possibilités pour la case (a, a) à b et 1.
La présence d'un 1 dans la diagonale restreint alors a b

On déduit ensuite les autres cases.

$$\text{Donc } a \times a = b$$

$$\text{et } a \times a \times a = b \times a = 1$$

2) On cherche $(a, b) \in (\mathbb{C}^* \setminus \{1\})^2$ tel que

$$a \times a = b$$

$$b \times b = a$$

On raisonne par Analyse synthèse:

Supposons qu'un tel (a, b) existe.

$$\begin{cases} a \times a = b \\ b \times b = a \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} b \times b \times b \times b = b \\ a \times a \times a \times a = a \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} b^4 = b \\ a^4 = a \end{cases}$$

On s'intéresse au polynôme $X^4 = X$.

Soit $x \in \mathbb{C}^* \setminus \{1\}$.

$$x^4 - x = 0 \Rightarrow x(x^3 - 1) = 0$$

$$\begin{array}{l} \Rightarrow \\ x \neq 0 \\ \text{intégrité} \end{array} \quad x^3 = 1$$

$$\begin{array}{l} \Rightarrow \\ \text{racine 3}^{\text{ème}} \\ \text{de l'unité} \end{array} \quad x = e^{\frac{i2\pi k}{3}}, \quad k \in \{0, 1, 2\}$$

$$\begin{aligned} \text{Donc } x &= \begin{cases} e^{\frac{i2\pi}{3}} \\ \text{ou} \\ e^{\frac{i4\pi}{3}} \end{cases} \\ &= \begin{cases} -\frac{1}{2} + i\frac{\sqrt{3}}{2} \\ \text{ou} \\ -\frac{1}{2} - i\frac{\sqrt{3}}{2} \end{cases} \end{aligned}$$

On décide de ne pas considérer les permutations du triplet de valeurs comme des sous-groupes différents.

L'étude du polynôme nous donne un couple de candidats pour a et b.

$$a = \begin{cases} e^{i\frac{2\pi}{3}} \\ e^{-i\frac{2\pi}{3}} \end{cases} \quad \text{et} \quad b = \begin{cases} e^{-i\frac{2\pi}{3}} \\ e^{i\frac{2\pi}{3}} \end{cases}$$

Sachant que $a \neq b$ il y a deux couples candidats possible qui sont des permutations l'un de l'autre. On décide donc d'en considérer un seul. L'ensemble candidat est :

$$E_c = \left\{ \left(-\frac{1}{2} + i\frac{\sqrt{3}}{2}, -\frac{1}{2} - i\frac{\sqrt{3}}{2} \right) \right\}$$

Synthèse : Vérifions l'unique candidat obtenue

$$\left(-\frac{1}{2} + i\frac{\sqrt{3}}{2} \right) \left(-\frac{1}{2} + i\frac{\sqrt{3}}{2} \right) = \left(e^{i\frac{2\pi}{3}} \right)^2 = -\frac{1}{2} - i\frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$\left(-\frac{1}{2} - i\frac{\sqrt{3}}{2} \right) \left(-\frac{1}{2} - i\frac{\sqrt{3}}{2} \right) = \left(e^{i\frac{4\pi}{3}} \right)^2 = e^{i\frac{2\pi}{3}} = -\frac{1}{2} + i\frac{\sqrt{3}}{2}$$

Le couple solution fonctionne.

On vérifie maintenant que $\left(-\frac{1}{2} + i\frac{\sqrt{3}}{2} \right) \left(-\frac{1}{2} - i\frac{\sqrt{3}}{2} \right) = 1$

$$\left(e^{i\frac{2\pi}{3}} \right) \left(e^{i\frac{4\pi}{3}} \right) = \left(e^{i\frac{4\pi}{3}} \right)^2 \left(e^{i\frac{4\pi}{3}} \right) = 1$$

Le couple de valeurs remplit toutes les conditions donc

$$\boxed{\left\{ -1, -\frac{1}{2} + i\frac{\sqrt{3}}{2}, -\frac{1}{2} - i\frac{\sqrt{3}}{2} \right\}}$$

est un sous groupe de (\mathbb{C}^*, \times) de cardinal 3. D'après

l'analyse il est unique.

Léon S

Énoncé

Semaine 13

Posons $j = e^{\frac{2i\pi}{3}}$ et $\mathbb{Z}[j] = \{a + bj \mid (a, b) \in \mathbb{Z}^2\}$

- 1) Démontrer que $\mathbb{Z}[j]$ est un sous-anneau de \mathbb{C}
- 2) On note U l'ensemble des inversibles de $\mathbb{Z}[j]$
Démontrer que pour tout $z \in \mathbb{Z}[j]$
 $z \in U$ si et seulement si $|z| = 1$
Déterminer U .

Solution

1) Soit $(x, y) \in \mathbb{Z}[j] \times \mathbb{Z}[j]$
Soit $(a_x, b_x, a_y, b_y) \in \mathbb{Z}^4$ tel que
 $x = a_x + j b_x$ et $y = a_y + j b_y$
 $x + y = \underbrace{a_x + a_y}_{\in \mathbb{Z}} + j \underbrace{(b_x + b_y)}_{\in \mathbb{Z}} \in \mathbb{Z}[j]$
 $-x = \underbrace{-a_x}_{\in \mathbb{Z}} + j \underbrace{(b_x)}_{\in \mathbb{Z}} \in \mathbb{Z}[j]$
 $xy = a_x a_y + j^2 (b_x b_y) + j(a_x b_y + a_y b_x)$
On remarque $j^2 = -1 - j$
donc $xy = \underbrace{a_x a_y - b_x b_y}_{\in \mathbb{Z}} + j \underbrace{(a_x b_y + a_y b_x - b_x b_y)}_{\in \mathbb{Z}}$
donc $xy \in \mathbb{Z}[j]$
 $0 \in \mathbb{Z}[j]$ et $1 \in \mathbb{Z}[j]$ donc
 $\mathbb{Z}[j]$ est un sous-anneau de \mathbb{C} .

2) Soit $z \in \mathbb{Z}[j]$, soit $(a, b) \in \mathbb{Z}^2$. $z = a + jb$
[\Rightarrow] Supposons z inversible.
Il existe $z^{-1} \in \mathbb{Z}[j]$ tel que $zz^{-1} = 1$
donc $|zz^{-1}|^2 = 1$
donc $|z|^2 |z^{-1}|^2 = 1$

Calculons $|z|^2$:

$$\begin{aligned} |z|^2 &= (a+by)(a+by) \\ &= (a+by)(a+b\bar{y}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \bar{y} &= e^{-\frac{2i\pi}{3}} \\ &= e^{\frac{2i\pi}{3}} \\ &= y^2 \\ &= -1-y \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{donc } |z|^2 &= (a+by)(a-b-by) \\ &= (a^2 - ab - ya^2 - a^2 y^2) \\ &= a^2 - ab - ya^2 - b^2(-1-y) \\ &= a^2 - ab + a^2 \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

de même $|z^{-1}|^2 \in \mathbb{R}$

$$\text{Or } |z^{-1}|^2 |z|^2 = 1$$

$$\text{donc } |z|^2 = 1$$

$$\text{donc } |z| = 1 \quad (|z| \geq 0)$$

[E] Supposons $|z| = 1$

$$\text{donc } |z|^2 = 1$$

$$\text{donc } (a+by)(a+b\bar{y}) = 1$$

$$\text{donc } \underbrace{(a+by)}_{=z} \underbrace{(a-b-by)}_{\in \mathbb{R}} = 1$$

donc z inversible.

Déterminons \mathcal{U} .

analyse

Soit $z \in \mathcal{U}$, soit $(a, b) \in \mathbb{Z}^2$: $z = a+by$

$$\text{donc } |z| = 1$$

$$\text{donc } a^2 + b^2 - 2ab = 1$$

$$\text{donc } (a-b)^2 = 1 + ab$$

$$\text{donc } 1 + ab \geq 0 \quad \text{donc } 1 \geq -ab$$

Leçon 5

Montrons $ab \geq 0$.

Si $ab < 0$ $|a| \geq 1$ et $|b| \geq 1$ donc :

$$a^2 + b^2 - ab > 1 \quad \&$$

donc $ab \geq 0$

donc $\Rightarrow ab \geq 0$

Les candidats sont $(1, 1, -1, -1, 1, 1, -1, -1)$

Synthèse

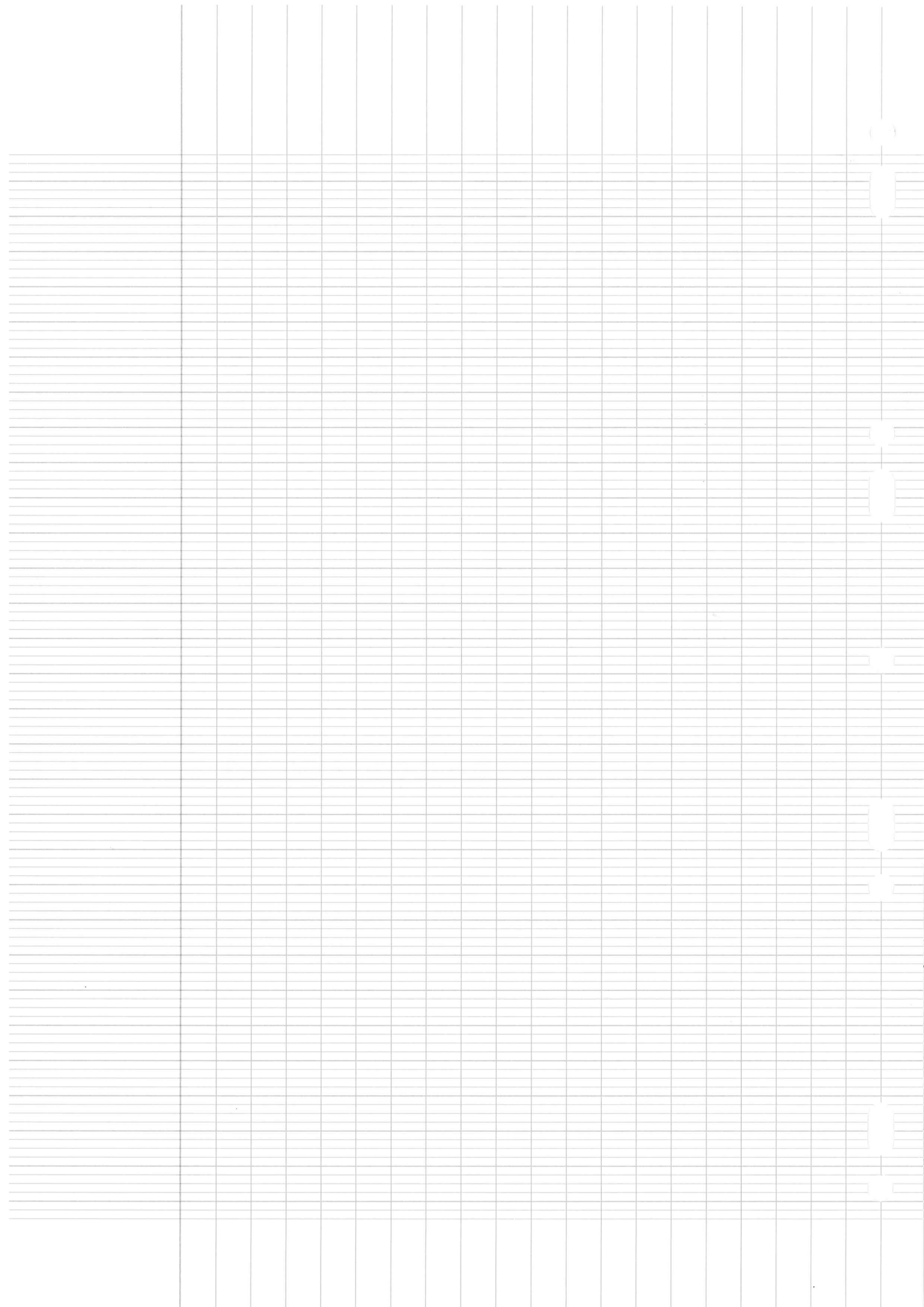
$$1 \times 1 = 1$$

$$1 \times (-1) = -1$$

$$(-1) \times 1 = -1$$

$$(1) \times (-1) = -1$$

Donc $0 = \{ 1, -1, 1, -1, -1, 1, 1, -1 \}$



Antoine B.

collé de la semaine 13

On pose, pour tout $\theta \in \mathbb{R}$.

$$SO_2(\mathbb{R}) := \left\{ R(\theta) = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix} : \theta \in \mathbb{R} \right\}$$

Montrer que $SO_2(\mathbb{R})$ est un sous groupe de $(GL_2(\mathbb{R}), \times)$.

Solution:

• Montrons que $SO_2(\mathbb{R}) \subset GL_2(\mathbb{R})$.

Soit $S \in SO_2(\mathbb{R})$ et $\theta \in \mathbb{R}$ tel que

$$S = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$$

$$\det(S) = \cos^2(\theta) + \sin^2(\theta) = 1 \neq 0.$$

donc $S \in GL_2(\mathbb{R})$

$$\text{et } S^{-1} = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & \sin(\theta) \\ -\sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix}$$

• Montrons que $SO_2(\mathbb{R})$ est gpe de $(GL_2(\mathbb{R}), \times)$

□ $SO_2(\mathbb{R}) \neq \emptyset$ car pour $\theta = 0 \in \mathbb{R}$, $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \in SO_2(\mathbb{R})$

□ Soit $(S_1, S_2, \theta_1, \theta_2) \in SO_2(\mathbb{R}) \times SO_2(\mathbb{R}) \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}$.

$$\text{tels que : } S_1 = \begin{pmatrix} \cos(\theta_1) & -\sin(\theta_1) \\ \sin(\theta_1) & \cos(\theta_1) \end{pmatrix}$$

$$S_2 = \begin{pmatrix} \cos(\theta_2) & -\sin(\theta_2) \\ \sin(\theta_2) & \cos(\theta_2) \end{pmatrix}.$$

Montrons que $S_1 \times S_2^{-1} \in SO_2(\mathbb{R})$.

$$S_1 \times S_2^{-1} = \begin{pmatrix} \cos(\theta_1)\cos(\theta_2) + \sin(\theta_1)\sin(\theta_2) & -(\sin(\theta_1)\cos(\theta_2) - \sin(\theta_2)\cos(\theta_1)) \\ \sin(\theta_1)\cos(\theta_2) - \sin(\theta_2)\cos(\theta_1) & \cos(\theta_1)\cos(\theta_2) + \sin(\theta_1)\sin(\theta_2) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \cos(\theta_1 - \theta_2) & -\sin(\theta_1 - \theta_2) \\ \sin(\theta_1 - \theta_2) & \cos(\theta_1 - \theta_2) \end{pmatrix} \quad \left(\begin{array}{l} \text{formules} \\ \text{d'addition} \end{array} \right)$$

$$(\theta_1 - \theta_2) \in \mathbb{R}.$$

$$\boxed{\text{donc } S_1 \times S_2^{-1} \in SO_2(\mathbb{R}).}$$

Exercice 1. Soient a et b des réels. On pose

$$M(a, b) = \begin{pmatrix} a & b & b \\ b & a & b \\ b & b & a \end{pmatrix}.$$

1. Calculer $M(a, b)^2$. L'écrire comme une combinaison linéaire des matrices $M(a, b)$ et I_3 .
2. En déduire une condition nécessaire et suffisante pour que $M(a, b)$ soit inversible. Dans ce cas, calculer son inverse.

Solution :

1. Soit $(a, b) \in \mathbb{R}^2$

$$M = \begin{pmatrix} a & b & b \\ b & a & b \\ b & b & a \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a & b & b \\ b & a & b \\ b & b & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a^2 + 2b^2 & b^2 + 2ab & b^2 + 2ab \\ b^2 + 2ab & a^2 + 2b^2 & b^2 + 2ab \\ b^2 + 2ab & b^2 + 2ab & a^2 + 2b^2 \end{pmatrix}$$

M^2

$$\text{Donc } M^2 = (b+2a)M + (-ab + 2b^2 - a^2)I_3.$$

2. D'après Q1. $M^2 = (b+2a)M + (-ab + 2b^2 - a^2)I_3$.

Ainsi

$$M^2 - (b+2a)M = (-ab + 2b^2 - a^2)I_3.$$

$$M(M - (b+2a)I_3) = (-ab + 2b^2 - a^2)I_3$$

Si $-ab + 2b^2 - a^2 \neq 0$.

Alors

$$M \left(\frac{M - (b+2a)I_3}{(-ab + 2b^2 - a^2)} \right) = I_3.$$

$$\text{Ainsi } M \text{ est inversible et } M^{-1} = \left(\frac{M - (b+2a)I_3}{(-ab + 2b^2 - a^2)} \right)$$

$$\text{Si } -ab + 2b^2 - a^2 = 0$$

Alors on obtient

$$M^2 = (b + 2a)M$$

Raisonnons par l'absurde et supposons que M est inversible.

$$\text{Comme } M^2 = (b + 2a)M.$$

$$M = (b + 2a)I_3 \quad (\times M^{-1})$$

ce qui est absurde.

Donc la condition nécessaire et suffisante pour que M soit inversible est $-ab + 2b^2 - a^2 \neq 0$.
Dans ce cas

$$M^{-1} = \frac{M(b + 2a)I_3}{-ab + 2b^2 - a^2}.$$

Exercice : Soit $(A, +, \times)$ un anneau commutatif.
 x est nilpotent s'il existe $n \in \mathbb{N}^*$ tel que $x^n = 0$.

1. Montrer que si x et y sont nilpotents alors
 xy et $x + y$ sont nilpotents.

2. Montrer que si x est nilpotent, $1-x$ est inversible.

Solution :

1. Soit $(x, y) \in A^2$ et $(m_1, m_2) \in \mathbb{N}^2$ tels que $x^{m_1} = 0$ et $y^{m_2} = 0$.

$$(xy)^{m_1} = x^{m_1} y^{m_1} \quad (x \text{ et } y \text{ commutent})$$

$$= 0$$

donc xy est nilpotent.

$$(x+y)^{m_1+m_2} = \sum_{k=0}^{m_1+m_2} \binom{m_1+m_2}{k} x^k y^{m_1+m_2-k} \quad (x \text{ et } y \text{ commutent})$$

$$= \sum_{k=0}^{m_2} \binom{m_1+m_2}{k} x^k y^{m_1+m_2-k} + \sum_{k=m_2+1}^{m_1+m_2} \binom{m_1+m_2}{k} x^k y^{m_1+m_2-k}$$

$$= \sum_{k=0}^{m_2} \binom{m_1+m_2}{k} x^k y^{m_1+m_2-k} + \sum_{k=1}^{m_1} \binom{m_1+m_2}{m_1+k} x^{m_1+k} y^{m_1+m_2-(m_1+k)}$$

$$= x^{m_1} \sum_{k=0}^{m_2} \binom{m_1+m_2}{k} x^{m_1-k} y^{m_1+m_2-k} + y^{m_2} \sum_{k=1}^{m_1} \binom{m_1+m_2}{m_1+k} x^{m_1-k} y^{m_1-k}$$

$$= 0$$

donc $x+y$ est nilpotent.

2. Soit $(x, m) \in A \times \mathbb{N}^*$ tels que $x^m = 0$.

$$1 = 1^m - x^m = (1-x) \sum_{k=0}^{m-1} x^k \quad (1 \text{ et } x \text{ commutent})$$

or A est un anneau commutatif donc : $(1-x) \sum_{k=0}^{m-1} x^k = 1 = \left(\sum_{k=0}^{m-1} x^k \right) (1-x)$

donc $1-x$ est inversible.

Alexandre M.

Exercice 5. On considère une suite (u_n) vérifiant : $\forall n \in \mathbb{N}, u_{n+2} = u_{n+1} + 2u_n$
L'objectif est de trouver une expression de u_n en fonction de n, u_0 et u_1 (sans utiliser les formules générales)

On pose, pour tout entier $n \in \mathbb{N}$: $X_n = \begin{pmatrix} u_{n+1} \\ u_n \end{pmatrix}$

1. (a) Trouver une matrice A telle que, pour tout $n \in \mathbb{N}$, on a : $X_{n+1} = AX_n$
- (b) Montrer que pour tout entier $n \in \mathbb{N}$, on a : $X_n = A^n X_0$
L'objectif devient donc le calcul de A^n .

2. On pose $P = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$.

- (a) Montrer que P est inversible et déterminer P^{-1} .
On pose pour la suite de l'exercice $D = P^{-1}AP$.
- (b) Calculer D puis déterminer D^n pour tout entier $n \in \mathbb{N}$.
- (c) Montrer que pour tout entier $n \in \mathbb{N}$, on a : $A^n = PD^nP^{-1}$
- (d) En déduire A^n pour tout entier $n \in \mathbb{N}$.

3. Conclure.

1. (a) Soit $n \in \mathbb{N}$.

$$\underbrace{X_{n+1}}_{\begin{pmatrix} u_{n+2} \\ u_{n+1} \end{pmatrix}} = \underbrace{A}_{\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}} \underbrace{X_n}_{\begin{pmatrix} u_{n+1} \\ u_n \end{pmatrix}}$$

[cherche le format de A]

Soit $(a_{11}, a_{12}, a_{21}, a_{22}) \in \mathbb{K}^4$

$$\text{Donc } \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_{n+1} \\ u_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_{n+2} \\ u_{n+1} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a_{11}u_{n+1} + a_{12}u_n \\ a_{21}u_{n+1} + a_{22}u_n \end{pmatrix}$$

Donc $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ convient

(P) $\forall m \in \mathbb{N} \quad P(m) = "X_m = A^m X_0"$

• Initialisation au rang $n=0$: $A^0 X_0 = I_2 X_0 = X_0$ ✓

• Hérité : Soit $n \in \mathbb{N}$ tel que $P(n)$ soit vrai. Montrons $P(n+1)$.

$$X_{n+1} = AX_n = A A^n X_0 = A^{n+1} X_0$$

(HR) ✓

2. (a) $P = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$

$\det(P) = 1 \times 1 - (-1 \times 2) = 3 \neq 0$ donc P est inversible

$$P^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$D := P^{-1}AP$$

(a) calcul de $P^{-1}A$: $\frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$ donc $P^{-1}A = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$

calcul de $D = P^{-1}AP$: $\frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -3 & 0 \\ 0 & 6 \end{pmatrix}$ donc $D = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -3 & 0 \\ 0 & 6 \end{pmatrix}$

donc $D = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$

On conjecture grâce aux propriétés des matrices diagonales: $\forall n \in \mathbb{N} \quad P^n = \begin{pmatrix} (-1)^n & 0 \\ 0 & 2^n \end{pmatrix}$

• Initialisation au rang $n=0$: $D^0 = I_2$ et $\begin{pmatrix} (-1)^0 & 0 \\ 0 & 2^0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I_2$ ✓

• Hérité: Soit $n \in \mathbb{N}$ tel que $D^n = \begin{pmatrix} (-1)^n & 0 \\ 0 & 2^n \end{pmatrix}$. Montrons que $P^{n+1} = \begin{pmatrix} (-1)^{n+1} & 0 \\ 0 & 2^{n+1} \end{pmatrix}$

$$P^{n+1} = PD^n = \begin{pmatrix} (-1) & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} (-1)^n & 0 \\ 0 & 2^n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (-1)^{n+1} & 0 \\ 0 & 2^{n+1} \end{pmatrix} \quad \checkmark$$

(HR)

e) On sait que $D = P^{-1}AP$ et P est inversible

donc

$$A = PDP^{-1} \quad (*)$$

$$[Px \quad \text{et} \quad -xP^{-1}]$$

• définition du prédicat: $\forall n \in \mathbb{N} \quad P(n) := "A^n = PD^nP^{-1}"$

• Initialisation au rang $n=0$: $A^0 = I_2$ et $PD^0P^{-1} = PP^{-1} = I_2$

• Hérité: Soit $n \in \mathbb{N}$ tel que $P(n)$ vraie. Montrons $P(n+1)$

$$A^{n+1} = AA^n = \underbrace{PDP^{-1}}_{\text{HR et } (*)} \underbrace{PD^nP^{-1}}_{I_2} = PDP^nP^{-1} = PD^{n+1}P^{-1} \quad \checkmark$$

d) $A^n = PD^nP^{-1}$

pour tout $n \in \mathbb{N}$.

Soit $n \in \mathbb{N}$

$$PD^n = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} (-1)^n & 0 \\ 0 & 2^n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (-1)^n & 2^{n+1} \\ (-1)^{n+1} & 2^n \end{pmatrix}$$

$$PD^nP^{-1} = \begin{pmatrix} (-1)^n & 2^{n+1} \\ (-1)^{n+1} & 2^n \end{pmatrix} \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (-1)^n + 2^{n+1} & (-1)^{n+1} \times 2 + 2^{n+1} \\ (-1)^{n+1} + 2^n & (-1)^n \times 2 + 2^n \end{pmatrix}$$

Donc $A^n = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} (-1)^n + 2^{n+1} & (-1)^{n+1} \times 2 + 2^{n+1} \\ (-1)^{n+1} + 2^n & (-1)^n \times 2 + 2^n \end{pmatrix}$

3) Soit $n \in \mathbb{N}$ $X_n = A^n X_0$ d'après 1) b)

donc $X_n = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} (-1)^n + 2^{n+1} & (-1)^{n+1} \times 2 + 2^{n+1} \\ (-1)^{n+1} + 2^n & (-1)^n \times 2 + 2^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_1 \\ U_0 \end{pmatrix}$

$$X_n = \frac{1}{3} \left(((-1)^n + 2^{n+1})U_1 + (-1)^{n+1} \times 2 + 2^{n+1} U_0 \right)$$

$$\frac{1}{3} \left(((-1)^{n+1} + 2^n)U_1 + ((-1)^n \times 2 + 2^n)U_0 \right)$$

donc

$$U_n = \frac{1}{3} \left(((-1)^{n+1} + 2^n)U_1 + ((-1)^n \times 2 + 2^n)U_0 \right)$$

On note $u+v\mathbb{Z} = \{u+vk; k \in \mathbb{Z}\}$.

À quelle condition est ce un sous groupe de $(\mathbb{Z}, +)$

Analyse:

On suppose que $u+v\mathbb{Z}$ est un sous groupe de $(\mathbb{Z}, +)$,
alors $u+v\mathbb{Z}$ vérifie les conditions suivantes :

1) $0 \in u+v\mathbb{Z}$, alors $\exists k' \in \mathbb{Z}$ tq $0 = u + vk'$
 $\Rightarrow u = -vk'$

Soit $k' \in \mathbb{Z}$ fixe tq $u = -vk'$.

alors $u+v\mathbb{Z} = \{u+vk : k \in \mathbb{Z}\}$

$$= \{-vk' + vk : k \in \mathbb{Z}\}$$

$$= \{v \underbrace{(-k'+k)}_{\in \mathbb{Z}} : k \in \mathbb{Z}\}$$

$$= v\mathbb{Z}.$$

2) $u+v\mathbb{Z}$ est stable par +,
d'après 1) $u+v\mathbb{Z} = v\mathbb{Z}$;

Soit $(a, b) \in v\mathbb{Z}$.

$$\exists l \in \mathbb{Z} \text{ tq } a = vl$$

$$\exists m \in \mathbb{Z} \text{ tq } b = vm$$

$$a + b = vl + vm = v \underbrace{(l+m)}_{\in \mathbb{Z}} \in v\mathbb{Z}$$

3) $\forall a \in u+v\mathbb{Z}$, l'opposé de a ; $(-a) \in u+v\mathbb{Z}$.
d'après 1) $u+v\mathbb{Z} = v\mathbb{Z}$.

Soit $a \in v\mathbb{Z}$.

$$\exists l \in \mathbb{Z} \text{ tq } a = vl$$

$$-a = -vl = v \underbrace{(-l)}_{\in \mathbb{Z}} \in v\mathbb{Z}$$

Donc si $u+v\mathbb{Z}$ vérifie la première condition, elle vérifie les 2 autres.

Donc la condition est : $v|u$.

Synthèse :

Soit $u+v\mathbb{Z} \quad +_q \quad v|u$.

Alors, $u+v\mathbb{Z} = v\mathbb{Z}$ donc $(u+v\mathbb{Z}, +)$ est un sous groupe de $(\mathbb{Z}, +)$.

Hugo D.

Collège de la semaine 13

Soit $(u, v) \in \mathbb{Z}^2$

Exercice : On note $u + v\mathbb{Z} = \{u + vk, k \in \mathbb{Z}\}$. À quelle condition est-ce un sous-groupe de $(\mathbb{Z}, +)$?

• Pour que $u + v\mathbb{Z}$ soit un sous-groupe de $(\mathbb{Z}, +)$, il faut que

$0 \in u + v\mathbb{Z}$. Donc qu'il existe $k \in \mathbb{Z}$ tel que :

$$u + vk = 0$$

$$\text{Donc } u = (-k)v$$

Il faut que $v \mid u$.

• Supposons que $v \mid u$. Montrons que $u + v\mathbb{Z} = v\mathbb{Z}$

Il existe $k_u \in \mathbb{Z}$ tel que $u = k_u v$

□ Soit $x \in u + v\mathbb{Z}$. Il existe $k \in \mathbb{Z}$ tel que $x = u + kv$

Montrons que $x \in v\mathbb{Z}$

$$x = k_u v + kv$$

$$= v(k_u + k)$$

$$\underbrace{\in \mathbb{Z}}$$

Donc $x \in v\mathbb{Z}$

□ Soit $x \in v\mathbb{Z}$. Il existe $k \in \mathbb{Z}$ tel que $x = kv$

Montrons que $x \in u + v\mathbb{Z}$

$$x = k_u v - k_u v + kv$$

$$= u + v(k - k_u)$$

$$\underbrace{\in \mathbb{Z}}$$

Donc $x \in u + v\mathbb{Z}$

Comme $v\mathbb{Z}$ est un sous-groupe de $(\mathbb{Z}, +)$, on en déduit que $u + v\mathbb{Z}$ est un sous-groupe de $(\mathbb{Z}, +)$ si $v \mid u$.

EXERCICE 4 — Démontrer que :

$$H := \{x + y\sqrt{3} : x \in \mathbb{N}, y \in \mathbb{Z}, x^2 - 3y^2 = 1\}$$

est un sous-groupe de $(\mathbb{R}_{>0}, \times)$.

Solution : Montrons d'abord que $H \subset \mathbb{R}_{>0}$

Soit $h \in H \exists (x, y) \in \mathbb{N} \times \mathbb{Z}$ tel que ~~soit~~ $h = x + y\sqrt{3}$

Nous savons

$$\underbrace{(x - \sqrt{3}y)}_{\bar{h}} \underbrace{(x + \sqrt{3}y)}_h = 1$$

Nous en déduisons que h et \bar{h} sont de même signe
Par intégrité de \mathbb{R} $h=0$ est impossible.

Supposons $h < 0$ Ainsi

$$\left. \begin{array}{l} x + \sqrt{3}y < 0 \\ x - \sqrt{3}y < 0 \end{array} \right\} \Rightarrow 2x < 0 \quad \downarrow \quad (x \in \mathbb{N})$$

Ainsi $h \in \mathbb{R}_{>0}$

Montrons maintenant que H ~~est~~ possède le neutre (1)

- est stable par passage à l'inverse
- est stable par produit

$$- 1 = \underbrace{1}_{\in \mathbb{N}} + \underbrace{0\sqrt{3}}_{\in \mathbb{Z}} \quad \text{donc } 1 \in H.$$

Soit $h \in H$ $\exists (x, y) \in \mathbb{N} \times \mathbb{Z}$ $h = x + y\sqrt{3}$
 $\bar{h} = \frac{x - y\sqrt{3}}{x + y\sqrt{3}}$ est l'inverse de h (unicité de l'inverse)
(d'une loi associative)
 Donc $\bar{h} \in H$ $(\bar{y})^2 = y^2$

Soit $(h_1, h_2) \in H^2$ $\exists (x_1, x_2, y_1, y_2) \in \mathbb{N}^2 \times \mathbb{Z}^2$ tq $h_1 = x_1 + y_1\sqrt{3}$
 $h_2 = x_2 + y_2\sqrt{3}$

$$h_1 h_2 = \underbrace{x_1 x_2 + 3y_1 y_2}_x + \sqrt{3} \underbrace{(x_1 y_2 + x_2 y_1)}_y > 0$$

H étant stable par passage à l'inverse $x_1 x_2 + 3y_1 y_2 - \sqrt{3}(x_1 y_2 + x_2 y_1) > 0$
 En additionnant les 2 lignes cela nous donne $2x > 0$ donc $x > 0$
 Il reste à justifier que $x^2 - 3y^2 = 1$

$$\begin{aligned} x^2 - 3y^2 &= x_1^2 x_2^2 + 6y_1 y_2 x_1 x_2 + 9y_1^2 y_2^2 - 3(x_1^2 y_2^2 + 2x_1 y_1 y_2 x_2 + x_2^2 y_1^2) \\ &= x_1^2 \underbrace{(x_2^2 - 3y_2^2)}_1 + 9y_1^2 y_2^2 - 3x_2^2 y_1^2 \\ &= \underbrace{x_1^2 - 3y_1^2}_1 \underbrace{(x_2^2 - 3y_2^2)}_1 = 1 \end{aligned}$$

Ainsi H est stable par passage à l'inverse, produit et possède le neutre. Et $H \subset \mathbb{R}_{>0}$

Donc H est un sous groupe de $(\mathbb{R}_{>0}, \times)$

Montrer qu'une matrice triangulaire supérieure commute avec sa transposée si et seulement si elle est diagonale

Soit $n \in \mathbb{N}^*$
Soit $M \in \mathcal{M}_n^+(\mathbb{K})$

$$M_q \quad MM^T = M^T M \Leftrightarrow M \in \text{Vect}(E_{11}, \dots, E_{nn})$$

$$\Leftarrow \text{Supp. } M \in \text{Vect}(E_{11}, \dots, E_{nn})$$

Après $M = M^T$ et donc

$$MM^T = M^2$$

$$\text{et } M^T M = M^2$$

$$\text{Donc } M^T M = MM^T$$

$$\Rightarrow \text{Supp. } MM^T = M^T M$$

Montrons que $\forall (i, j) \in [1, n]^2, i \neq j, [M]_{ij} = 0 = P(n)$

Raisonnons par récurrence sur n :

Initialisation à $n = 1$:

Toute matrice $\in \mathcal{M}_1(\mathbb{K})$ est diagonale.

Hérédité: Soit $n \in \mathbb{N}^*$ tq $P(n)$ est vrai.

Montrons que $P(n+1)$ est vrai.

$$\mathcal{M}_n^+(K) \text{ et } MM^T = M^T M$$

Soit $M \in \mathcal{M}_{n+1}(K)$ tq $M = \begin{pmatrix} \alpha & X^T \\ 0_{n \times 1} & M_n \end{pmatrix}$ où $\alpha \in K^*$
 $X^T \in \mathcal{M}_{1 \times n}(K)$

Comme $M \in \mathcal{L}_n^+(K)$, il suffit
de montrer que $X^T = 0_{1 \times n}$

M_n vérifie $P(n)$

$$MM^T = M^T M \Rightarrow \forall (i, j) \in \{1, n+1\}^2$$

$$\sum_{k=1}^{n+1} M_{ik} M_{jk} \stackrel{\otimes}{=} \sum_{k=1}^{n+1} M_{ki} M_{kj}$$

Comme \mathbb{R} est intègre : $\forall j \in \{1, n\}$

$$\begin{aligned} \otimes &\Rightarrow \alpha \times X_{1j} = \alpha \times 0 = 0 \\ &\Rightarrow X_{1j} = 0 \end{aligned}$$

Donc $M \in \text{Vect}(E_{1,1}, E_{n+1, n+1})$ \square

Donc $P(n+1)$ est vrai.

Rauer
Leon

Rapport de contrôle de la semaine 13.

Montrer que $H = \{ x + y\sqrt{3} : (x, y) \in \mathbb{N} \times \mathbb{Z} \mid x^2 - 3y^2 = 1 \}$
est un sous-groupe de $(\mathbb{R}_{>0}, \times)$

$$\text{i) } \left. \begin{array}{l} 1 = 1 + 0y \\ 1^2 - 3 \cdot 0^2 = 1 \end{array} \right\} \Rightarrow 1 \in H$$

ii) Montrons que H est stable par passage à l'inverse.

Soit $h \in H$, alors il existe $(x, y) \in \mathbb{N} \times \mathbb{Z} \mid x^2 - 3y^2 = 1$

$$h = x + y\sqrt{3}$$

$$\left. \begin{array}{l} h(x - y\sqrt{3}) = x^2 - 3y^2 = 1 \\ (x - y\sqrt{3})h = x^2 - 3y^2 = 1 \end{array} \right\} \Rightarrow \left. \begin{array}{l} h^{-1} = (x - y\sqrt{3}) \\ \text{et } h^{-1} \in H \end{array} \right\}$$

et $x^2 - 3y^2 = 1 \Rightarrow x^2 - 3(-y)^2 = 1$

iii) Montrons que $H \subset \mathbb{R}_{>0}$.

Soit $h \in H$, alors il existe $(x, y) \in \mathbb{N} \times \mathbb{Z} \mid x^2 - 3y^2 = 1$

$$h = x + y\sqrt{3}$$

Supposons $h \leq 0$

alors $h^{-1} \leq 0$ (car $hh^{-1} = 1 > 0$)

$$\left. \begin{array}{l} x + y\sqrt{3} \leq 0 \\ x - y\sqrt{3} \leq 0 \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{en sommant} \\ \Rightarrow \end{array} 2x \leq 0 \quad \wedge \quad (x \in \mathbb{N})$$

Donc $h > 0$, $h \in \mathbb{R}_{>0}$.

iv) Montrons que H est stable par produit.

Soit $(h_1, h_2) \in H^2$, alors il existe $(x_1, y_1, x_2, y_2) \in \mathbb{N} \times \mathbb{Z} \times \mathbb{N} \times \mathbb{Z}$

$$\begin{cases} h_1 = x_1 + y_1\sqrt{3} \\ h_2 = x_2 + y_2\sqrt{3} \end{cases}$$

$$h_1 h_2 = \underbrace{x_1 x_2 + 3y_1 y_2}_{x'} + \sqrt{3} \underbrace{(x_1 y_2 + x_2 y_1)}_{y'}$$

$$x'^2 - 3y'^2 = x_1^2 x_2^2 + 6x_1 x_2 y_1 y_2 + 9y_1^2 y_2^2 - 3x_1^2 y_2^2 - 6x_1 x_2 y_1 y_2 - 3x_2^2 y_1^2$$

$$= x_1^2 \underbrace{(x_2^2 - 3y_2^2)}_{\text{car } h_2 \in H} - 3y_1^2 \underbrace{(x_2^2 - 3y_2^2)}_{\text{car } h_2 \in H}$$

$$= \underbrace{x_1^2 - 3y_1^2}_{\text{car } h_1 \in H} = 1$$

~~$$\text{Alors } \left. \begin{array}{l} (x' + y'\sqrt{3})(x' - y'\sqrt{3}) = 1 \\ (x' - y'\sqrt{3})(x' + y'\sqrt{3}) = 1 \end{array} \right\} (h_1 h_2)^{-1} = x' - y'\sqrt{3}$$~~

Or on a

Comme $(\mathbb{R}_{>0}, \times)$ est un groupe et $(h_1, h_2) \in H^2 \subset \mathbb{R}_{>0}^2$

$$h_1 h_2 > 0 \quad \text{ainsi} \quad \left. \begin{array}{l} x' + y'\sqrt{3} > 0 \\ x' - y'\sqrt{3} > 0 \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{en sommant} \\ \Rightarrow \end{array} x' > 0$$

$(h_1 h_2)^{-1}$ de même signe que $h_1 h_2 > 0$

$x' \in \mathbb{N}$, $y' \in \mathbb{Z}$, $x'^2 - 3y'^2 = 1$ alors H sous-groupe

Exercice 2

Soient $A = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ et U_n une suite de $\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$ vérifiant $U_0 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ et pour tout $n \in \mathbb{N}$, $U_{n+1} = AU_n + B$.

1. Montrer qu'il existe $V \in \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$ tel que $V = AV + B$.
2. Préciser U_n en fonction de n .

Solution :

1) On pourra procéder par analyse-synthèse :

(A) Supposons qu'il existe $V = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$ tel que $V = AV + B$

$$\text{Alors } \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

On peut alors avoir le système suivant :

$$\begin{cases} a = \frac{1}{3}a + 1 \\ b = 2b + 1 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} a = \frac{3}{4} \\ b = -1 \end{cases}$$

Donc on a le candidat $V = \begin{pmatrix} \frac{3}{4} \\ -1 \end{pmatrix}$ qui vérifie l'analyse

(S)

$$AV + B = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{3}{4} \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{4} \\ -1 \end{pmatrix} = V$$

$$2) \text{ On pose } W_m = U_m - V$$

$$W_{m+1} = U_{m+1} - V$$

$$= AU_m + B - (AV + B)$$

$$= A(U_m - V)$$

$$= AW_m$$

Donc W_m est une suite géométrique de raison A
On pourra alors l'écrire sous la forme :

$$W_m = A^m W_0$$

$$\text{Donc } U_m = W_m + V$$

$$= A^m W_0 + V$$

$$= A^m (U_0 - V) + V$$

$$= \begin{pmatrix} \left(\frac{1}{5}\right)^m & 0 \\ 0 & 2^m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{3}{4} \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{5}{4} \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$U_m = \begin{pmatrix} \frac{3}{4} \left(\frac{1}{5}\right)^m + \frac{5}{4} \\ 2^{m+1} - 1 \end{pmatrix}$$