

TD9 – calcul différentiel et révisions

Exercice 1 ★★☆☆☆. [Indication(s)] [Un corrigé]

Titre. Norme subordonnée sur une espace d'applications linéaires.

Énoncé. Soient

- E un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension finie, muni d'une norme N_E ;
- F un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension finie muni, d'une norme N_F ;
- $S_E(0_E, 1) := \{x \in E : N_E(x) = 1\}$ la sphère unité de E .

1. Démontrer que, pour tout $f \in \mathcal{L}(E, F)$, le nombre

$$\|f\| := \max_{x \in S_E(0_E, 1)} N_F(f(x))$$

est bien défini.

2. Démontrer que l'application $\|\cdot\|$ définie par

$$\|\cdot\| \left\{ \begin{array}{l} \mathcal{L}(E, F) \rightarrow \\ f \mapsto \|f\| := \max_{x \in S_E(0_E, 1)} N_F(f(x)) \end{array} \right. \mathbb{R}_+$$

est une norme sur $\mathcal{L}(E, F)$.

3. Démontrer que pour tout $f \in \mathcal{L}(E, F)$, pour tout $(x, y) \in E^2$

$$N_F(f(x) - f(y)) \leq \|f\| N_E(x - y).$$

Exercice 2 ★☆☆☆☆. [Indication(s)] [Un corrigé]

Titre. Application différentiable dont la différentielle est égale à la trace.

Énoncé. Soient

- $n \geq 2$ un nombre entier ;
- $\text{Tr} : \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R} ; M \mapsto \sum_{1 \leq i \leq n} [M]_{i,i}$ l'application trace.

Déterminer toutes les applications $f : \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$, différentiables sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, telles que

$$\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \quad df(A) = \text{Tr}.$$

On pourra raisonner par analyse et synthèse.

Exercice 3 ★★☆☆☆. [Indication(s)] [Un corrigé]**Titre.** Équation des cordes vibrantes.**Énoncé.**

1. Soit une fonction

$$g \quad \left| \begin{array}{l} \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \\ (u, v) \mapsto g(u, v) \end{array} \right.$$

de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 telle que

$$\forall (u, v) \in \mathbb{R}^2, \quad \frac{\partial^2 g}{\partial v \partial u}(u, v) = 0.$$

Démontrer qu'il existe $\varphi \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ et $\psi \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ telles que

$$\forall (u, v) \in \mathbb{R}^2, \quad g(u, v) = \varphi(u) + \psi(v).$$

2. Soit $c \in \mathbb{R}^*$. Soit une fonction

$$f \quad \left| \begin{array}{l} \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, t) \mapsto f(x, t) \end{array} \right.$$

de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 telle que

$$\forall (x, t) \in \mathbb{R}^2, \quad c^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, t) = \frac{\partial^2 f}{\partial t^2}(x, t);$$

(a) Soient $\alpha, \beta, \gamma, \delta \in \mathbb{R}$ fixés. On considère la fonction g définie par

$$g \quad \left| \begin{array}{l} \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \\ (u, v) \mapsto f(\alpha u + \beta v, \gamma u + \delta v) \end{array} \right.$$

Démontrer que la fonction g est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 et exprimer, pour tout $(u, v) \in \mathbb{R}^2$, $\frac{\partial^2 g}{\partial v \partial u}(u, v)$ en fonction de $\alpha, \beta, \gamma, \delta$ et des dérivées partielles d'ordre 2 de f .(b) En choisissant $\alpha, \beta, \gamma, \delta \in \mathbb{R}$ tels que

- la matrice $\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix}$ est inversible;
- pour tout $(u, v) \in \mathbb{R}^2$, $\frac{\partial^2 g}{\partial v \partial u}(u, v) = 0$;

démontrer qu'il existe $\varphi \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ et $\psi \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ telles que

$$\forall (x, t) \in \mathbb{R}^2, \quad f(x, t) = \varphi(x + ct) + \psi(x - ct).$$

Exercice 4 ★★☆☆☆. [Indication(s)] [Un corrigé]**Titre.** Vrai ou Faux sur les révisions d'algèbre linéaire : Applications linéaires.**Énoncé.** Répondre par Vrai ou Faux aux questions suivantes.

Si la réponse est « Vrai », donner une démonstration du résultat, étayée par des propriétés du cours.

Si la réponse est « Faux », argumenter au moyen d'un contre-exemple.

1. Soit f un endomorphisme de E , un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie.Alors $\text{Ker}(f) \oplus \text{Im}(f) = E$.

2. L'application

$$f \quad \left| \begin{array}{l} \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x, y, z) \mapsto (x + y + z, y + z, z) \end{array} \right.$$

est un automorphisme de \mathbb{R}^3 .

3. Soit f un endomorphisme d'un \mathbb{R} -espace vectoriel E .
Si f est surjectif, alors f est injectif.
4. Soit $f: E \rightarrow F$ une application linéaire entre deux \mathbb{K} -espaces vectoriels. On suppose E de dimension finie $n \geq 1$ et on considère une base (e_1, \dots, e_n) de E .
Si la famille $(f(e_1), \dots, f(e_n))$ est libre, alors f est injective.
5. Soit f un endomorphisme d'un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension $2n$, on $n \in \mathbb{N}^*$.
Si $\dim \text{Ker}(f) = n$ et $\text{Im}(f) \subset \text{Ker}(f)$, alors $\text{Im}(f) = \text{Ker}(f)$.
6. Soient $n \in \mathbb{N}^*$ et $a_0, a_1, \dots, a_n \in \mathbb{K}$. L'application

$$f \quad \left| \begin{array}{l} \mathbb{K}_n[X] \rightarrow \mathbb{K}^{n+1} \\ P \mapsto (P(a_0), P(a_1), \dots, P(a_n)) \end{array} \right.$$

est un isomorphisme si et seulement si les scalaires a_0, a_1, \dots, a_n sont deux-à-deux distincts.

7. Soit $n \in \mathbb{N}^*$ et soit E le sous-espace de $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ défini par

$$E = \text{Vect} \left(f_0 \left| \begin{array}{l} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ t \mapsto e^t \end{array} \right., f_1 \left| \begin{array}{l} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ t \mapsto t e^t \end{array} \right., f_2 \left| \begin{array}{l} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ t \mapsto t^2 e^t \end{array} \right., \dots, f_n \left| \begin{array}{l} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ t \mapsto t^n e^t \end{array} \right. \right).$$

L'application

$$d \quad \left| \begin{array}{l} E \rightarrow E \\ f \mapsto f' \end{array} \right.$$

est bien définie et c'est un automorphisme de E .

INDICATION(S) POUR L'EXERCICE 1. [Énoncé] [Un corrigé]

1.
 - Quelle propriété topologique remarquable possède la sphère unité $S_E(0_E, 1)$ de E ?
 - Quelle propriété remarquable possède l'application $N_F \circ f : E \rightarrow \mathbb{R}_+$?
2.
 - Justifier que, pour tout $f \in \mathcal{L}(E, F)$, $\|f\| \in \mathbb{R}^+$.
 - Pour la propriété de séparation de $\|\cdot\|$, démontrer que si $f \in \mathcal{L}(E, F)$ vérifie $\|f\| = 0$, alors pour tout $x \in E$, $f(x) = 0_F$, en distinguant les cas $x = 0_E$ et $x \neq 0_E$. Remarquer que, si $x \in E \setminus \{0_E\}$, alors $\frac{x}{N_E(x)} \in S_E(0_E, 1)$.
 - Pour l'homogénéité, distinguer deux cas, suivant la nullité ou la non-nullité du scalaire λ . Dans le cas où $\lambda \in \mathbb{R}^*$ et $f \in \mathcal{L}(E, F)$, commencer par majorer

$$N_F((\lambda.f)(x))$$

pour $x \in S_E(0_E, 1)$, par une quantité indépendante de x . On pourra, à un moment opportun, utiliser la substitution à présent classique

$$\lambda \leftarrow \frac{1}{\lambda} \quad \text{et} \quad f \leftarrow \lambda.f.$$

- Pour l'inégalité triangulaire, si $f, g \in \mathcal{L}(E, F)$, commencer par majorer

$$N_F((f+g)(x))$$

pour $x \in S_E(0_E, 1)$, par une quantité indépendante de x .

3.
 - Commencer par démontrer que, pour tout $f \in \mathcal{L}(E, F)$, pour tout $z \in E$

$$(\star) \quad N_F(f(z)) \leq \|f\| N_E(z)$$

en distinguant les cas $z = 0_E$ et $z \neq 0_E$, puis expliquer pourquoi le résultat demandé découle de (\star) .

- Dans le cas où $z \in E \setminus \{0_E\}$, remarquer que le vecteur $\frac{z}{N_E(z)}$ appartient à $S_E(0_E, 1)$, pour établir (\star) .

INDICATION(S) POUR L'EXERCICE 2. [\[Énoncé\]](#) [\[Un corrigé\]](#)

- *Raisonnement par analyse et synthèse comme soufflé dans l'énoncé.*
- *Justifier que la trace est différentiable sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et calculer $d\text{Tr}(A)$, pour tout $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.*
- *Une combinaison linéaire d'applications différentiables est différentiable.*
- *La différentielle est linéaire.*
- *Caractérisation des applications constantes sur un ouvert connexe par arcs.*

INDICATION(S) POUR L'EXERCICE 3. [Énoncé] [Un corrigé]

1. • Soit $u \in \mathbb{R}$ fixé. Justifier que la fonction $\frac{\partial g}{\partial u}(u, \cdot)$ est constante sur \mathbb{R} et donc que

$$\forall v \in \mathbb{R}, \quad \frac{\partial g}{\partial u}(u, v) = \frac{\partial g}{\partial u}(u, 0).$$

- Soit $v \in \mathbb{R}$ fixé. Remarquer que la fonction

$$g(\cdot, v) \quad \left| \begin{array}{l} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ u \mapsto g(u, v) \end{array} \right.$$

est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R} et exprimer sa dérivée à l'aide d'une dérivée partielle de g . Appliquer alors le Théorème fondamental de l'analyse, pour obtenir une expression intégrale de $g(u, v) - g(0, v)$, pour tout $u \in \mathbb{R}$.

- Vérifier avec soin la régularité sur \mathbb{R} des fonctions φ et ψ qui apparaissent.

2. (a) • Introduire l'application θ définie par

$$\theta \quad \left| \begin{array}{l} \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ (u, v) \mapsto \left(\underbrace{\alpha u + \beta v}_{\theta_1(u, v)}, \underbrace{\gamma u + \delta v}_{\theta_2(u, v)} \right) \end{array} \right.$$

et exprimer g à l'aide de f et θ .

- Une application linéaire est de classe \mathcal{C}^2 .
 - Appliquer la règle de la chaîne, plusieurs fois, pour calculer $\frac{\partial^2 g}{\partial v \partial u}(u, v)$, pour tout $(u, v) \in \mathbb{R}^2$.
- (b) • Choisir $\alpha, \beta, \gamma, \delta$ comme préciser dans l'énoncé. Plusieurs choix sont possibles.
- Appliquer la Question 1.
 - Modifier éventuellement les fonctions φ et ψ que nous livre la Question 1, en composant à la source par une fonction affine, qui est de classe \mathcal{C}^2 .

INDICATION(S) POUR L'EXERCICE 4. [Énoncé] [Un corrigé]

1. L'assertion est-elle vraie si f est nilpotent d'indice 2?
2. Justifier la linéarité de f et analyser son noyau.
3. Ne manque-t-il pas une hypothèse sur la dimension de E ? Considérer par exemple un endomorphisme classique de $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.

4. Écrire un vecteur x de $\text{Ker}(f)$ sous la forme $x = \sum_{k=1}^n \lambda_k \cdot e_k$, où $(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{K}^n$, puis appliquer la linéarité de f pour expliciter $f(x)$.

5. Théorème du rang.

6. • Établir d'abord la linéarité de f .

\implies . Supposer que l'application f est bijective et considérer, pour tout $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$, le polynôme

$$P_i := \prod_{\substack{0 \leq j \leq n \\ j \neq i}} (X - a_j) \in \mathbb{K}_n[X].$$

\impliedby . Supposer que les scalaires a_0, a_1, \dots, a_n sont deux-à-deux distincts et étudier le nombre de racines d'un polynôme de $\text{Ker}(f)$.

7. • Établir la liberté de la famille (f_0, f_1, \dots, f_n) de vecteurs de $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.
- Expliciter, pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, la fonction f'_k en fonction de f_0, f_1, \dots, f_n et en déduire que $f'_k \in E$.
- Écrire une fonction f de $\text{Ker}(d)$ sous la forme $\sum_{k=0}^n \lambda_k \cdot f_k$, où $(\lambda_0, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{K}^{n+1}$. Appliquer la linéarité de d pour expliciter df , puis appliquer la liberté de la famille (f_0, f_1, \dots, f_n) pour obtenir un système linéaire dont $(\lambda_0, \dots, \lambda_n)$ est solution.

UN CORRIGÉ DE L'EXERCICE 1. [Énoncé] [Indication(s)]

1. Soit $f \in \mathcal{L}(E, F)$.

- La sphère $S_E(0_E, 1)$ est une partie bornée de E , car

$$S_E(0_E, 1) \subset \overline{B_E(0_E, 1)} := \{x \in E : N_E(x) \leq 1\}.$$

- La sphère $S_E(0_E, 1)$ est une partie fermée de E , car $S_E(0_E, 1)$ est l'image inverse de la partie fermée $\{1\}$ de \mathbb{R} par l'application continue N_E , qui est même 1-lipschitzienne d'après la deuxième inégalité triangulaire.
- Comme E est un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension finie, la partie $S_E(0_E, 1)$ de E , qui est fermée et bornée, est compacte.
- L'application f est linéaire de E dans F , qui sont tout deux des \mathbb{R} -espaces vectoriels de dimension finie. Elle est donc continue. L'application N_F est continue et même 1-lipschitzienne d'après la deuxième inégalité triangulaire. Donc l'application $N_F \circ f$ est continue sur E .
- D'après le Théorème des bornes atteintes, l'application

$$\left| \begin{array}{ll} S_E(0_E, 1) & \rightarrow \mathbb{R} \\ x & \mapsto N_F(f(x)) \end{array} \right.$$

possède un maximum. Donc le nombre $\max_{x \in S_E(0_E, 1)} N_F(f(x))$ est bien défini.

2. • Soit $f \in \mathcal{L}(E, F)$. D'après la Question 1, $\|f\|$ est un nombre bien défini. Comme

$$\|f\| := \max_{x \in S_E(0_E, 1)} N_F(f(x)) = \max(\{N_F(f(x)) : x \in S_E(0_E, 1)\})$$

est le maximum d'un ensemble formé de nombres réels positifs ou nuls, $\|f\| \in \mathbb{R}_+$.

- Soit $f \in \mathcal{L}(E, F)$ tel que $\|f\| = 0$.

. Soit $x \in E \setminus \{0_E\}$. Comme le vecteur $\frac{x}{N_E(x)}$ appartient à $S_E(0_E, 1)$, il vient

$$0 \leq N_F\left(f\left(\frac{x}{N_E(x)}\right)\right) \leq \|f\| = 0.$$

Par antisymétrie de la relation d'ordre usuelle sur \mathbb{R} , $N_F\left(f\left(\frac{x}{N_E(x)}\right)\right) = 0$. Par séparation de la norme N_F , nous en déduisons

$$0_F = f\left(\frac{x}{N_E(x)}\right) = \frac{1}{N_E(x)} f(x)$$

puis $f(x) = 0_F$.

- Nous avons établi que, pour tout $x \in E \setminus \{0_E\}$, $f(x) = 0_F$. Comme f est une application linéaire, $f(0_E) = 0_F$. Ainsi, pour tout $x \in E$, $f(x) = 0_F$, i.e.

$$f = 0_{\mathcal{L}(E, F)}.$$

Donc l'application $\|\cdot\|$ vérifie la propriété de séparation.

- Soient $f \in \mathcal{L}(E, F)$ et $\lambda = 0 \in \mathbb{R}$. Nous observons

$$\|\lambda \cdot f\| = \|0 \cdot f\| = \|0_{\mathcal{L}(E, F)}\| = 0 = 0 \cdot \|f\| = \lambda \cdot \|f\|.$$

. Soient $f \in \mathcal{L}(E, F)$ et $\lambda \in \mathbb{R}^*$. Soit $x \in S_E(0_E, 1)$.

$$N_F((\lambda.f)(x)) = N_F(\lambda.f(x)) = |\lambda| N_F(f(x)) \leq \underbrace{|\lambda| \|\|f\|\|}_{\text{indépendant de } x}$$

Par passage au max sur $x \in S_E(0_E, 1)$, il vient

$$(\star) \quad \|\|\lambda.f\|\| \leq |\lambda| \|\|f\|\|.$$

On appliquant cette inégalité avec $f \leftarrow \lambda.f$ et $\lambda \leftarrow \frac{1}{\lambda}$, nous obtenons

$$\|f\| = \|\|\frac{1}{\lambda}.\lambda.f\|\| \leq \left|\frac{1}{\lambda}\right| \|\|\lambda.f\|\|$$

puis

$$(\star\star) \quad |\lambda| \|\|f\|\| \leq \|\|\lambda.f\|\|.$$

De (\star) et $(\star\star)$, on déduit $\|\|\lambda.f\|\| = |\lambda| \|\|f\|\|$.

Donc l'application $\|\|\cdot\|\|$ vérifie la propriété d'homogénéité.

• Soient $f, g \in \mathcal{L}(E, F)$. Soit $x \in S_E(0_E, 1)$. Nous avons

$$N_F((f+g)(x)) = N_F(f(x) + g(x)) \leq N_F(f(x)) + N_F(g(x)) \leq \underbrace{\|\|f\|\| + \|\|g\|\|}_{\text{indépendant de } x}.$$

Par passage au max sur $x \in S_E(0_E, 1)$, il vient

$$\|\|f+g\|\| \leq \|\|f\|\| + \|\|g\|\|.$$

Donc l'application $\|\|\cdot\|\|$ vérifie l'inégalité triangulaire.

3. • Si nous démontrons que, pour tout $f \in \mathcal{L}(E, F)$, pour tout $z \in E$

$$(\star\star\star) \quad N_F(f(z)) \leq \|\|f\|\| N_E(z)$$

alors le résultat demandé en découlera en appliquant $(\star\star\star)$ avec $z \leftarrow x - y$, par linéarité de f .

• Soit $f \in \mathcal{L}(E, F)$ et $z \in E$.

. Supposons $z \neq 0_E$. Alors le vecteur $\frac{z}{N_E(z)}$ appartient à $S_E(0_E, 1)$. Donc

$$\frac{1}{N_E(z)} N_F(f(z)) = N_F\left(\frac{1}{N_E(z)} f(z)\right) = N_F\left(f\left(\frac{z}{N_E(z)}\right)\right) \leq \|\|f\|\|.$$

En multipliant chaque membre de l'inégalité entre les termes extrêmes par $N_E(z) > 0$, nous obtenons

$$N_F(f(z)) \leq \|\|f\|\| N_E(z).$$

. Supposons $z = 0_E$. Alors

$$N_F(f(z)) = N_F(f(0_E)) = N_F(0_F) = 0 = 0 \|\|f\|\| = \|\|f\|\| N_E(0_E) = \|\|f\|\| N_E(z).$$

Dans tous les cas, $N_F(f(z)) \leq \|\|f\|\| N_E(z)$.

Nous avons donc établi que l'application f est $\|\|f\|\|$ -lipschitzienne de (E, N_E) dans (F, N_F) .

UN CORRIGÉ DE L'EXERCICE 2. [Énoncé] [Indication(s)]

• Analyse.

Soit f une application différentiable sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, telle que

$$\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \quad df(A) = \text{Tr}.$$

La trace est une application linéaire donc différentiable sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. De plus

$$\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \quad d\text{Tr}(A) = \text{Tr}.$$

L'application $f - \text{Tr}$ est différentiable sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, comme combinaison linéaire d'applications différentiables sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Par linéarité de la différentielle

$$\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \quad d(f - \text{Tr})(A) = df(A) - d\text{Tr}(A) = \text{Tr} - \text{Tr} = \mathbf{0}_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})}.$$

L'ensemble $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est un ouvert connexe par arcs (et même convexe) de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Par caractérisation des applications constantes sur un ouvert connexe par arcs, on en déduit que l'application $f - \text{Tr}$ est constante sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, i.e. qu'il existe $k \in \mathbb{R}$ tel que

$$\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \quad f(A) = \text{Tr}(A) + k.$$

• Synthèse.

Soit $k \in \mathbb{R}$ et f l'application définie par

$$f \left| \begin{array}{l} \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R} \\ A \mapsto \text{Tr}(A) + k. \end{array} \right.$$

La trace est linéaire. Elle est donc différentiable sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Une application constante sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est différentiable sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Donc

$$f = \text{Tr} + k$$

est différentiable sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, comme combinaison linéaire d'applications différentiables sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. D'après le cours, comme la trace est linéaire

$$d\text{Tr}(A) = \text{Tr}$$

et comme k est constante

$$dk(A) = \mathbf{0}_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})}.$$

Par linéarité de la différentielle

$$df(A) = d\text{Tr}(A) + dk(A) = \text{Tr}.$$

Donc la fonction f est solution du problème.

• Conclusion.

Les fonctions $f: \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$, différentiables sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, telles que

$$\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \quad df(A) = \text{Tr}$$

sont les fonctions

$$f \left| \begin{array}{l} \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R} \\ A \mapsto \text{Tr}(A) + k \end{array} \right.$$

où k est une constante réelle.

UN CORRIGÉ DE L'EXERCICE 3. [Énoncé] [Indication(s)]

1. • Soit $u \in \mathbb{R}$ fixé. La fonction

$$\frac{\partial g}{\partial u}(u, \cdot) \quad \left| \begin{array}{l} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ v \mapsto \frac{\partial g}{\partial u}(u, v) \end{array} \right.$$

est de classe \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R} (g est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2) et a pour dérivée la fonction

$$\left| \begin{array}{l} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ v \mapsto \frac{\partial}{\partial v} \left(\frac{\partial g}{\partial u} \right) (u, v) =: \frac{\partial^2 g}{\partial v \partial u} (u, v) = 0. \end{array} \right.$$

La fonction $\frac{\partial g}{\partial u}(u, \cdot)$ est donc constante sur \mathbb{R} . Ainsi

$$\forall v \in \mathbb{R}, \quad \frac{\partial g}{\partial u}(u, v) = \frac{\partial g}{\partial u}(u, 0).$$

Comme u est quelconque dans \mathbb{R} , il vient

$$\forall (u, v) \in \mathbb{R}^2, \quad \frac{\partial g}{\partial u}(u, v) = \frac{\partial g}{\partial u}(u, 0).$$

- Soit $v \in \mathbb{R}$ fixé. La fonction

$$g(\cdot, v) \quad \left| \begin{array}{l} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ u \mapsto g(u, v) \end{array} \right.$$

est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R} (g est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2) et a pour dérivée la fonction

$$\left| \begin{array}{l} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ u \mapsto \frac{\partial g}{\partial u}(u, v) = \frac{\partial g}{\partial u}(u, 0). \end{array} \right.$$

D'après le Théorème fondamental de l'analyse, pour tout $u \in \mathbb{R}$

$$\int_0^u \frac{\partial g}{\partial u}(t, 0) dt = g(u, v) - g(0, v).$$

Comme v est quelconque dans \mathbb{R} , nous en déduisons que

$$(\star) \quad \forall (u, v) \in \mathbb{R}^2, \quad g(u, v) = \int_0^u \frac{\partial g}{\partial u}(t, 0) dt + g(0, v).$$

- D'après le dernier point, la fonction

$$\left| \begin{array}{l} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ u \mapsto \frac{\partial g}{\partial u}(u, v) = \frac{\partial g}{\partial u}(u, 0) \end{array} \right.$$

est de classe \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R} . Donc, d'après le Théorème fondamental de l'analyse, la fonction

$$\varphi \quad \left| \begin{array}{l} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ u \mapsto \int_0^u \frac{\partial g}{\partial u}(t, 0) dt \end{array} \right.$$

est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R} .

- Comme g est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 , la fonction

$$\psi \quad \left| \begin{array}{l} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ v \mapsto g(0, v) \end{array} \right.$$

est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R} .

- Avec ces nouvelles notations, l'identité (\star) se réécrit

$$\forall (u, v) \in \mathbb{R}^2, g(u, v) = \varphi(u) + \psi(v).$$

2. (a) • Soit θ l'application définie par

$$\theta \quad \left| \begin{array}{l} \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ (u, v) \mapsto \left(\underbrace{\alpha u + \beta v}_{\theta_1(u, v)}, \underbrace{\gamma u + \delta v}_{\theta_2(u, v)} \right) \end{array} \right.$$

Comme l'application θ est linéaire, elle est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 . Comme $g = f \circ \theta$, l'application g est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 , comme composée d'applications de classe \mathcal{C}^2 .

- D'après la règle de la chaîne

$$\begin{aligned} \frac{\partial g}{\partial u} &= \frac{\partial f \circ \theta}{\partial u} \\ &= \frac{\partial f}{\partial x} \circ \theta \times \frac{\partial \theta_1}{\partial u} + \frac{\partial f}{\partial t} \circ \theta \times \frac{\partial \theta_2}{\partial u} \\ &= \alpha \frac{\partial f}{\partial x} \circ \theta + \gamma \frac{\partial f}{\partial t} \circ \theta \end{aligned}$$

puis

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial v} \left(\frac{\partial g}{\partial u} \right) &= \alpha \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) \circ \theta \times \frac{\partial \theta_1}{\partial v} + \alpha \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) \circ \theta \times \frac{\partial \theta_2}{\partial v} \\ &+ \gamma \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial t} \right) \circ \theta \times \frac{\partial \theta_1}{\partial v} + \gamma \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial f}{\partial t} \right) \circ \theta \times \frac{\partial \theta_2}{\partial v} \\ &= \alpha \beta \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \circ \theta + \alpha \delta \frac{\partial^2 f}{\partial t \partial x} \circ \theta + \gamma \beta \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial t} \circ \theta + \gamma \delta \frac{\partial^2 f}{\partial t^2} \circ \theta \\ &= \alpha \beta \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \circ \theta + (\alpha \delta + \gamma \beta) \frac{\partial^2 f}{\partial t \partial x} \circ \theta + \gamma \delta \frac{\partial^2 f}{\partial t^2} \circ \theta \quad [\text{Théorème de Schwarz}] \\ &= (\alpha \beta + \gamma \delta) \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \circ \theta + (\alpha \delta + \gamma \beta) \frac{\partial^2 f}{\partial t \partial x} \circ \theta \quad [\text{cf. hypothèse sur } f]. \end{aligned}$$

Donc, pour tout $(u, v) \in \mathbb{R}^2$

$$\frac{\partial^2 g}{\partial v \partial u}(u, v) = (\alpha \beta + \gamma \delta) \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(\alpha u + \beta v, \gamma u + \delta v) + (\alpha \delta + \gamma \beta) \frac{\partial^2 f}{\partial t \partial x}(\alpha u + \beta v, \gamma u + \delta v).$$

- (b) • Si on pose

$$\alpha := c \quad \beta := c \quad \gamma := 1 \quad \delta := -1$$

alors

$$\text{Det} \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix} = \text{Det} \begin{pmatrix} c & c \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = -2c \neq 0$$

et donc la matrice $\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix}$ est inversible. De plus, pour tout $(u, v) \in \mathbb{R}^2$

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 g}{\partial v \partial u}(u, v) &= (\alpha\beta + c^2\gamma\delta) \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(\alpha u + \beta v, \gamma u + \delta v) + (\alpha\delta + \gamma\beta) \frac{\partial^2 f}{\partial t \partial x}(\alpha u + \beta v, \gamma u + \delta v) \\ &= (c^2 - c^2) \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(\alpha u + \beta v, \gamma u + \delta v) + (-c + c) \frac{\partial^2 f}{\partial t \partial x}(\alpha u + \beta v, \gamma u + \delta v) \\ &= 0 \end{aligned}$$

- D'après la question 1, il existe $\varphi \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ et $\psi \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ telles que

$$\forall (u, v) \in \mathbb{R}^2, \quad f(\alpha u + \beta v, \gamma u + \delta v) =: g(u, v) = \varphi(u) + \psi(v).$$

Soit $(x, t) \in \mathbb{R}^2$. Comme

$$\begin{cases} x = cu + cv \\ t = u - v \end{cases} \iff \begin{cases} u = \frac{x + ct}{2c} \\ v = \frac{x - ct}{2c} \end{cases}$$

il vient

$$f(x, t) = \varphi\left(\frac{x + ct}{2c}\right) + \psi\left(\frac{x - ct}{2c}\right).$$

- Si on définit l'application Δ par

$$\Delta \begin{cases} \mathbb{R} & \rightarrow & \mathbb{R} \\ z & \mapsto & \frac{z}{2c} \end{cases}$$

qui est affine donc de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R} , alors on obtient

$$\forall (x, t) \in \mathbb{R}^2, \quad f(x, t) = \varphi \circ \Delta(x + ct) + \psi \circ \Delta(x - ct).$$

avec $\varphi \circ \Delta \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ et $\psi \circ \Delta \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}, \mathbb{R})$

UN CORRIGÉ DE L'EXERCICE 4. [Énoncé] [Indication(s)]

1. • Faux.
• L'application

$$f \left| \begin{array}{l} \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ (x, y) \mapsto (y, 0) \end{array} \right.$$

est linéaire, puisque c'est l'endomorphisme de \mathbb{R}^2 canoniquement associé à la matrice $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$. De plus $\text{Ker}(f) = \text{Vect}((1, 0)) = \text{Im}(f)$. La somme $\text{Ker}(f) + \text{Im}(f)$ n'est donc ni directe, ni égale à \mathbb{R}^2 .

2. • Vrai.
• L'application f est linéaire, puisque c'est l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 canoniquement associé à la matrice $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$. De plus si $(x, y, z) \in \text{Ker}(f)$, alors

$$x + y + z = 0, \quad y + z = 0, \quad z = 0$$

et donc $x = y = z = 0$. Le noyau de f étant égal à $\{(0, 0, 0)\}$, l'application f est injective. Comme $\dim(\mathbb{R}^3) = 3 < \infty$, l'application f est un automorphisme de \mathbb{R}^3 .

3. • Faux.
• L'application linéaire

$$d \left| \begin{array}{l} \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R}) \\ f \mapsto f' \end{array} \right.$$

est linéaire, par linéarité de la dérivée. Si $g \in \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})$, alors d'après le Théorème fondamental de l'analyse, l'application f définie par

$$f \left| \begin{array}{l} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ x \mapsto \int_0^x g(t) dt \end{array} \right.$$

est de classe \mathcal{C}^∞ sur \mathbb{R} et de plus $df = g$. L'application f est donc surjective, mais elle n'est pas injective. Par exemple la fonction

$$f \left| \begin{array}{l} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ x \mapsto 1 \end{array} \right.$$

est non nulle et appartient au noyau de d .

4. • Vrai.
• Soit $x \in \text{Ker}(f)$. Alors, comme $x \in E$, il existe (un unique) $(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{K}^n$ tel que $x = \sum_{k=1}^n \lambda_k \cdot e_k$. Par linéarité de f

$$f(x) = \sum_{k=1}^n \lambda_k \cdot f(e_k).$$

Comme la famille $(f(e_1), \dots, f(e_n))$ est libre, il vient $\lambda_1 = \dots = \lambda_n = 0_{\mathbb{K}}$. Ainsi $x = 0_E$. Comme $\text{Ker}(f) = \{0_E\}$, l'application linéaire f est injective.

5. • Vrai.

- D'après le Théorème du rang, $\dim \text{Im}(f) = 2n - n = n$. Comme $\text{Im}(f) \subset \text{Ker}(f)$ et $\dim \text{Ker}(f) = \dim \text{Im}(f) = n < \infty$, on a $\text{Im}(f) = \text{Ker}(f)$.

6. • Vrai.

- L'application f est linéaire. En effet, si $P, Q \in \mathbb{K}_n[X]$ et $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$, alors

$$\begin{aligned} f(\lambda.P + \mu.Q) &= ((\lambda.P + \mu.Q)(a_0), (\lambda.P + \mu.Q)(a_1), \dots, (\lambda.P + \mu.Q)(a_n)) \\ &= (\lambda P(a_0) + \mu Q(a_0), \lambda P(a_1) + \mu Q(a_1), \dots, \lambda P(a_n) + \mu Q(a_n)) \\ &= \lambda.(P(a_0), P(a_1), \dots, P(a_n)) + \mu.(Q(a_0), Q(a_1), \dots, Q(a_n)) \\ &= \lambda.f(P) + \mu.f(Q). \end{aligned}$$

\Rightarrow . Supposons que l'application f est bijective et notons (e_1, \dots, e_{n+1}) la base canonique de \mathbb{K}^{n+1} . Soit $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$. Le polynôme

$$P_i := \prod_{\substack{0 \leq j \leq n \\ j \neq i}} (X - a_j) \in \mathbb{K}_n[X]$$

et a pour image par f le vecteur

$$\left(\prod_{\substack{0 \leq j \leq n \\ j \neq i}} (a_i - a_j) \right) \cdot e_{i+1} \in \mathbb{K}^{n+1}$$

qui est non nul, car f est injective et $P_j \neq 0_{\mathbb{K}_n[X]}$. Ainsi a_i est distinct de $a_0, \dots, a_{i-1}, a_{i+1}, \dots, a_n$. On en déduit que les scalaires a_0, a_1, \dots, a_n sont deux-à-deux distincts.

\Leftarrow . Supposons que les scalaires a_0, a_1, \dots, a_n sont deux-à-deux distincts.

Soit $P \in \text{Ker}(f)$. Alors P possède au moins $n + 1 > \deg(P)$ racines deux-à-deux distinctes. Donc $P = 0_{\mathbb{K}_n[X]}$. Comme l'application linéaire f est injective et comme

$$\dim \mathbb{K}_n[X] = n + 1 = \dim \mathbb{K}^{n+1}$$

l'application f est un isomorphisme.

7. • Vrai.

- La famille (f_0, f_1, \dots, f_n) de vecteurs de $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ est libre. En effet, si $(\lambda_0, \lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{K}^{n+1}$ vérifie

$$\sum_{k=0}^n \lambda_k \cdot f_k = 0_{\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})}$$

alors

$$\forall t \in \mathbb{R}, \quad \sum_{k=0}^n \lambda_k t^k e^t = 0$$

et donc, puisque \exp ne s'annule pas sur \mathbb{R}

$$\forall t \in \mathbb{R}, \quad \sum_{k=0}^n \lambda_k t^k = 0.$$

Comme le polynôme $P := \sum_{k=0}^n \lambda_k X^k$ possède une infinité de racines, il s'agit du polynôme nul et donc $\lambda_0 = \lambda_1 = \dots = \lambda_n$.

- Comme

$$f'_0 = f_0 \in E \quad \text{et} \quad \forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, f'_k = k f_{k-1} + f_k \in E.$$

la dérivée d'une fonction de E appartient à E . Donc l'endomorphisme f de E est bien défini.

- Soit $(\lambda_0, \lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{K}^{n+1}$ tel que $\sum_{k=0}^n \lambda_k \cdot f_k \in \text{Ker}(f)$. Alors $\sum_{k=0}^n \lambda_k \cdot f'_k = 0_{\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})}$. Donc

$$\begin{aligned} 0_{\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})} &= \lambda_0 \cdot f_0 + \sum_{k=1}^n \lambda_k \cdot (k f_{k-1} + f_k) \\ &= \lambda_0 \cdot f_0 + \sum_{k=0}^{n-1} \lambda_{k+1} \cdot (k+1) f_k + \sum_{k=1}^n \lambda_k \cdot f_k \\ &= (\lambda_0 + \lambda_1) \cdot f_0 + \sum_{k=1}^{n-1} (\lambda_{k+1} \cdot (k+1) + \lambda_k) \cdot f_k + \lambda_n \cdot f_n. \end{aligned}$$

Comme la famille (f_0, f_1, \dots, f_n) est libre, il vient

$$\left\{ \begin{array}{l} \lambda_n = 0 \\ \lambda_{n-1} = -n\lambda_n \\ \lambda_{n-2} = -(n-1)\lambda_{n-1} \\ \vdots \\ \lambda_2 = -3\lambda_3 \\ \lambda_1 = -2\lambda_2 \\ \lambda_0 = -\lambda_1 \end{array} \right.$$

puis $\lambda_0 = \lambda_1 = \dots = \lambda_n = 0$. D'où $\text{Ker}(f) = \{0_{\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})}\}$.

L'application linéaire f est un endomorphisme de E injectif et $\dim(E) = n+1 < \infty$. Donc f est un automorphisme de E .

Remarque. On déduit de ce résultat que pour tout polynôme P de degré $n \geq 0$, il existe un unique uplet $(a_0, a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{K}^{n+1}$ tel que

$$\forall t \in \mathbb{R}, \quad \frac{d}{dt} ((a_0 + a_1 t + \dots + a_n t^n) e^t) = P(t) e^t$$

d'où une méthode pour primitiver des fonctions de la forme « polynôme \times exponentielle ».