TD3 – calcul différentiel et révisions

Exercice 1 ★☆☆☆☆. [Indication(s)] [Un corrigé]

Titre. Différentiabilité et différentielle en tout point d'un polynôme en deux variables.

Énoncé. On munit $\mathbb{R}^2$ de la norme $\|\cdot\|$ définie par

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, \quad \|(x, y)\| = \max(|x|, |y|).$$

Soit l'application

$$f \quad \left| \begin{array}{l} \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) \mapsto x^3 + 2xy + y^2. \end{array} \right.$$

Soit $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ fixé.

Démontrer que l'application f est différentiable en (a, b) et préciser sa différentielle $df(a, b)$ en ce point.

Exercice 2 ★☆☆☆☆. [Indication(s)] [Un corrigé]

Titre. Différentiabilité et différentielle en tout point d'une application linéaire.

Énoncé. Soient (E, N_E) et (F, N_F) deux espaces vectoriels normés de dimension finie.

Soit f une application linéaire de E dans F .

1. Soit $a \in E$ fixé. Démontrer que l'application f est différentiable en a et préciser sa différentielle $df(a)$ en ce point.
2. On considère la différentielle de f définie par

$$df \quad \left| \begin{array}{l} E \rightarrow \mathcal{L}(E, F) \\ a \mapsto df(a). \end{array} \right.$$

Quelle propriété remarquable possède l'application df ?

Exercice 3 ★☆☆☆☆. [Indication(s)] [Un corrigé]

Titre. Applications différentiables en un point dont les dérivées partielles coïncident en ce point.

Énoncé. Soient

- F un $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension finie, muni d'une norme N_F ;
- Ω une partie ouverte de $\mathbb{R}^n$;
- a un point de Ω ;
- $f: \Omega \rightarrow F$ une application différentiable en a ;
- $g: \Omega \rightarrow F$ une application différentiable en a .

La base canonique de $\mathbb{R}^n$ est notée $\mathcal{B}_0 = (e_1, \dots, e_n)$.

1. Justifier l'existence, pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, des dérivées partielles $\frac{\partial f}{\partial x_i}(a)$ et $\frac{\partial g}{\partial x_i}(a)$, puis en donner une expression en fonction des différentielles $df(a)$ et $dg(a)$ de f et g en a .
2. On suppose que, pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $\frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = \frac{\partial g}{\partial x_i}(a)$. Démontrer que les différentielles $df(a)$ et $dg(a)$ sont égales.

Exercice 4 ★★☆☆☆. [Indication(s)] [Un corrigé]**Titre.** Différentiabilité et différentielle en tout point de l'élevation au cube dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.**Énoncé.** Soit $n \geq 2$ un nombre entier.On munit $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ d'une norme d'algèbre unitaire, par exemple de la norme $\|\cdot\|$ définie par

$$\forall M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \quad \|M\| := \max_{1 \leq j \leq n} \left(\sum_{i=1}^n |[M]_{i,j}| \right).$$

Soit l'application

$$f \quad \left| \begin{array}{l} \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \\ A \mapsto A^3. \end{array} \right.$$

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ fixé.

1. Démontrer que l'application f est différentiable en A et préciser sa différentielle $df(A)$ en ce point.
2. L'application f est-elle continue en A ?

Exercice 5 ★★☆☆☆. [Indication(s)] [Un corrigé]**Titre.** Vrai ou Faux sur les espaces vectoriels normés II.**Énoncé.** Répondre par Vrai ou Faux aux questions suivantes.

Si la réponse est « Vrai », citer un résultat du Chapitre 10 « Espaces vectoriels normés » pour justifier.

Si la réponse est « Faux », argumenter au moyen d'un contre-exemple.

Dans la suite n désigne un entier naturel supérieur ou égal à 2.

1. L'ensemble $\mathcal{T}_n(\mathbb{R})$ des matrices triangulaires supérieures de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est un fermé de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.
2. Si U est un ouvert d'un espace vectoriel normé E de dimension finie tel que $0_E \in U$, alors U contient une base de E .
3. Si $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ est une fonction et si $(x_p)_{p \in \mathbb{N}}$ une suite de nombres réels qui converge vers un réel x , alors

$$f(x_p) \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} f(x).$$

4. On considère la trace $\text{Tr}: \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$. Son noyau, $\text{Ker}(\text{Tr})$, est dense dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.
5. L'ensemble $GL_n(\mathbb{R})$ est dense dans $M_n(\mathbb{R})$.
6. Si $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et si $(M_p)_{p \in \mathbb{N}}$ est une suite de matrices de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ qui converge vers une matrice $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, alors il n'est pas utile de justifier

$$A M_p B \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} A M B$$

car ce serait une perte de temps.

INDICATION(S) POUR L'EXERCICE 1. [\[Énoncé\]](#) [\[Un corrigé\]](#)

- Pour $h = (h_1, h_2) \in \mathbb{R}^2$, développer $f((a, b) + (h_1, h_2))$.
- Dans le développement, faire apparaître $f(a, b)$, une expression linéaire en (h_1, h_2) et un reste.
- Démontrer, avec le plus grand soin, que le reste est un $\underset{(h_1, h_2) \rightarrow (0,0)}{o}(\|(h_1, h_2)\|)$.

INDICATION(S) POUR L'EXERCICE 2. [Énoncé] [Un corrigé]

1.
 - Pour $h \in E$, développer $f(a + h)$.
 - 0_F est un $o_{(h \rightarrow 0_E)}(N_E(h))$.
2. Combien de valeurs l'application df prend-elle?

INDICATION(S) POUR L'EXERCICE 3. [\[Énoncé\]](#) [\[Un corrigé\]](#)

1. Cf. Définition 20.4, Proposition 20.12 et Remarque 20.17.

2. Démontrer que pour tout $x = \sum_{i=1}^n x_i \cdot e_i$ vecteur de E , où $x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}$,

$$df(a) \cdot (x) = dg(a) \cdot (x)$$

en utilisant l'hypothèse sur les dérivées partielles de f et g , ainsi que la linéarité des applications $df(a)$ et $dg(a)$.

INDICATION(S) POUR L'EXERCICE 4. [\[Énoncé\]](#) [\[Un corrigé\]](#)

1.
 - Pour $H \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, développer $f(A + H)$, en prenant garde au défaut de commutativité de la multiplication dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.
 - Dans le développement, faire apparaître $f(A)$, une expression linéaire en H et un reste.
 - Démontrer, avec le plus grand soin, que le reste est un $\underset{H \rightarrow 0, \mathcal{M}_n(\mathbb{R})}{o}(\|H\|)$.
2. Cf. Proposition 20.12.

INDICATION(S) POUR L'EXERCICE 5. [Énoncé] [Un corrigé]

1.
 - Quelle structure algébrique possède $\mathcal{T}_n(\mathbb{R})$?
 - Cf. [10.151]
2.
 - Introduire une base $(e_1, \dots, e_n)$ une base de E .
 - Justifier que U contient une boule de rayon $r > 0$ centrée en 0_E .
 - Contracter les vecteurs $e_1, \dots, e_n$ pour que les normes des nouveaux vecteurs, qui leurs sont colinéaires, soient toutes $\frac{r}{2}$.
3.
 - N'y a-t-il pas une propriété de régularité de la fonction f qui manque ?
4.
 - Quelle est la structure algébrique de $\text{Ker}(\text{Tr})$?
 - En déduire alors son adhérence.
 - Son adhérence peut-elle être alors égale à $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$?
5.
 - Caractérisation séquentielle de la densité [10.85].
 - Soit $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Justifier qu'à partir d'un certain rang p_0 , les nombres $\frac{1}{p}$ ne sont pas dans le spectre réel de M .
 - Qu'en déduire pour les matrices $M - \frac{1}{p} \cdot I_n$?
6. N'y aurait-il pas une propriété de continuité pour une application sous-jacente, qu'il conviendrait de démontrer ?

UN CORRIGÉ DE L'EXERCICE 1. [Énoncé] [Indication(s)]

- Soient $h = (h_1, h_2) \in \mathbb{R}^2$.

$$\begin{aligned}
 f((a, b) + (h_1, h_2)) &= f(a + h_1, b + h_2) \\
 &= (a + h_1)^3 + (a + h_1)(b + h_2) + (b + h_2)^2 \\
 &= a^3 + 3a^2h_1 + 3ah_1^2 + h_1^3 + ab + ah_2 + bh_1 + h_1h_2 + b^2 + 2bh_2 + h_2^2 \\
 &= \underbrace{a^3 + ab + b^2}_{f(a,b)} + \underbrace{3a^2h_1 + ah_2 + bh_1 + 2bh_2}_{L(h_1, h_2)} + \underbrace{3ah_1^2 + h_1^3 + h_1h_2 + h_2^2}_{r(h_1, h_2)}
 \end{aligned}$$

- L'application

$$L \left| \begin{array}{l} \mathbb{R}^2 \rightarrow \\ (h_1, h_2) \mapsto \end{array} \right. \mathbb{R} \quad 3a^2h_1 + ah_2 + bh_1 + 2bh_2$$

est linéaire.

- On observe que $|h_1| \leq \|h\|$ et $|h_2| \leq \|h\|$ Ainsi

$$0 \leq |r(h_1, h_2)| \leq 3|a||h_1|^2 + |h_1|^3 + |h_1||h_2| + |h_2|^2 \leq 3|a|\|h\|^2 + \|h\|^3 + \|h\|^2 + \|h\|^2 = (3|a| + 2)\|h\|^2 + \|h\|^3$$

puis

$$0 \leq \frac{|r(h_1, h_2)|}{\|h\|} \leq (3|a| + 2)\|h\| + \|h\|^2.$$

Par Théorème d'encadrement, $\frac{|r(h_1, h_2)|}{\|h\|} \xrightarrow[h=(h_1, h_2) \rightarrow (0,0)]{} 0_{\mathbb{R}}$ et donc $r(h_1, h_2) = \underset{(h_1, h_2) \rightarrow (0,0)}{o}(\|(h_1, h_2)\|)$.

- Nous déduisons de cette étude que

$$f((a, b) + (h_1, h_2)) = f(a, b) + L(h_1, h_2) + \underset{(h_1, h_2) \rightarrow (0,0)}{o}(\|(h_1, h_2)\|)$$

où L est l'application linéaire de $\mathbb{R}^2$ dans $\mathbb{R}$ qui à (h_1, h_2) associe $3a^2h_1 + ah_2 + bh_1 + 2bh_2$.
L'application f est donc différentiable en (a, b) et

$$df(a, b) \left| \begin{array}{l} \mathbb{R}^2 \rightarrow \\ (h_1, h_2) \mapsto \end{array} \right. \mathbb{R} \quad 3a^2h_1 + ah_2 + bh_1 + 2bh_2.$$

UN CORRIGÉ DE L'EXERCICE 2. [Énoncé] [Indication(s)]

1. Soit $h \in E$.

$$f(a+h) = f(a) + f(h) \quad [f \text{ est linéaire}] .$$

Nous en déduisons que f est différentiable en a et que $df(a) = f$.

2. D'après la question 1

$$df \quad \left| \begin{array}{l} E \rightarrow \mathcal{L}(E, F) \\ a \mapsto df(a) = f . \end{array} \right.$$

La différentielle df est une application constante égale à f .

UN CORRIGÉ DE L'EXERCICE 3. [Énoncé] [Indication(s)]

1. Soit $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$.

- D'après la Proposition 20.12, comme f est différentiable en a , elle admet des dérivées en a dans toutes les directions, en particulier dans la direction e_i . Donc la i -ème dérivée partielle de f en a , notée $D_{e_i} f(a)$ ou $\frac{\partial f}{\partial x_i}(a)$ existe. D'après la Remarque 20.17

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(a) := D_{e_i} f(a) = df(a) \cdot e_i.$$

- Les arguments sont les mêmes pour g et la formule pour la i -ème dérivée partielle de g en a s'énonce

$$\frac{\partial g}{\partial x_i}(a) := D_{e_i} g(a) = dg(a) \cdot e_i.$$

2. Soit $x = \sum_{i=1}^n x_i \cdot e_i$ un vecteur de E , où $x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}$.

$$\begin{aligned} df(a) \cdot (x) &= df(a) \cdot \left(\sum_{i=1}^n x_i \cdot e_i \right) \\ &= \sum_{i=1}^n x_i \cdot df(a) \cdot e_i \quad [df(a) \text{ est linéaire}] \\ &= \sum_{i=1}^n x_i \cdot \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) \quad [\text{question 1}] \\ &= \sum_{i=1}^n x_i \cdot \frac{\partial g}{\partial x_i}(a) \quad [\text{cf. hypothèse sur les dérivées partielles de } f \text{ et } g \text{ en } a] \\ &= \sum_{i=1}^n x_i \cdot dg(a) \cdot e_i \quad [\text{question 1}] \\ &= dg(a) \cdot \left(\sum_{i=1}^n x_i \cdot e_i \right) \quad [dg(a) \text{ est linéaire}] \\ &= dg(a) \cdot (x) \end{aligned}$$

Donc les applications linéaires $df(a)$ et $dg(a)$ de E dans F coïncident.

UN CORRIGÉ DE L'EXERCICE 4. [Énoncé] [Indication(s)]

1. • Soit $H \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

$$\begin{aligned}
 f(A+H) &= (A+H)^3 \\
 &= (A^2 + AH + HA + H^2)(A+H) \\
 &= A^3 + A^2H + AHA + AH^2 + HA^2 + HAH + H^2A + H^3 \\
 &= \underbrace{A^3}_{f(A)} + \underbrace{A^2H + AHA + HA^2}_{L(H)} + \underbrace{AH^2 + HAH + H^2A + H^3}_{r(H)}
 \end{aligned}$$

- L'application

$$L \left| \begin{array}{l} \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \\ H \mapsto A^2H + AHA + HA^2 \end{array} \right.$$

est linéaire.

- Comme $\|\cdot\|$ est une norme d'algèbre

$$\begin{aligned}
 0 &\leq \|r(H)\| \\
 &\leq \|AH^2 + HAH + H^2A + H^3\| \\
 &\leq \|AH^2\| + \|HAH\| + \|H^2A\| + \|H^3\| \\
 &\leq \|A\| \|H\|^2 + \|H\| \|A\| \|H\| + \|H\|^2 \|A\| + \|H\|^3 \\
 &= 3 \|A\| \|H\|^2 + \|H\|^3
 \end{aligned}$$

puis

$$0 \leq \frac{\|r(H)\|}{\|H\|} \leq 3 \|A\| \|H\| + \|H\|^2.$$

Par Théorème d'encadrement, $\frac{\|r(H)\|}{\|H\|} \xrightarrow{H \rightarrow 0_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}} 0_{\mathbb{R}}$ et donc $r(H) = o_{H \rightarrow 0_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}}(\|H\|)$.

- Nous déduisons de cette étude que

$$f(A+H) = f(A) + L(H) + o_{H \rightarrow 0_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}}(\|H\|)$$

où L est l'endomorphisme de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ qui à H associe $A^2H + AHA + HA^2$.

L'application f est donc différentiable en A et

$$df(A) \left| \begin{array}{l} \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \\ H \mapsto A^2H + AHA + HA^2. \end{array} \right.$$

2. Comme l'application f est différentiable en A , elle est continue en A . Cf. Proposition 20.12.

UN CORRIGÉ DE L'EXERCICE 5. [Énoncé] [Indication(s)]

1. • *Vrai.*
- Comme $\mathcal{T}_n(\mathbb{R}) = \text{Vect}\left(\left(E_{i,j}\right)_{1 \leq i \leq j \leq n}\right)$, $\mathcal{T}_n(\mathbb{R})$ est un sous-espace vectoriel de dimension finie de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, donc un fermé de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ [10.151].

2. • *Vrai.*
- Soit $(e_1, \dots, e_n)$ une base de E .
Comme 0_E est un point de l'ouvert U de E , il existe $r > 0$ tel que $\mathcal{B}_E(0_E, r) \subset U$.
Les vecteurs $\frac{r}{2\|e_1\|}e_1, \dots, \frac{r}{2\|e_n\|}e_n$ sont de norme $\frac{r}{2}$. Ils appartiennent à $\mathcal{B}_E(0_E, r)$ et donc à U .
Comme $(e_1, \dots, e_n)$ une base de E , la famille

$$\left(\frac{r}{2\|e_1\|}e_1, \dots, \frac{r}{2\|e_n\|}e_n\right)$$

est une base de E , formée de vecteurs de U .

3. • *Faux.*
- Prenons pour f la fonction partie entière et posons pour tout $p \in \mathbb{N}$

$$x_p = 1 - \frac{1}{p+1}.$$

La suite $(x_p)_{p \in \mathbb{N}}$ converge vers 1, mais

$$f(x_p) = E\left(1 - \frac{1}{p+1}\right) = 0 \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} 0 \neq 1 = E(1) = f(1).$$

- **Remarque.** Cette propriété a un lien ténu avec la continuité de f . Cf. caractérisation séquentielle de la continuité ou de la notion de limite [10.108].

4. • *Faux.*
- *Raisonnons par l'absurde.* Supposons donc que l'adhérence de $\text{Ker}(\text{Tr})$ est $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.
L'ensemble $\text{Ker}(\text{Tr})$ est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, donc un sous-espace vectoriel de dimension finie de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Il forme donc une partie fermée de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ [10.151]. Ainsi l'adhérence de $\text{Ker}(\text{Tr})$ est $\text{Ker}(\text{Tr})$ lui-même.
On en déduit $\text{Ker}(\text{Tr}) = \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, ce qui est faux puisque $I_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ n'est pas dans le noyau de la trace.

•

5. • *Vrai.*
- Soit $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. La matrice M admet un nombre fini (éventuellement nul) de valeurs propres réelles.

Donc il existe $p_0 \in \mathbb{N}^*$, tel que pour tout $p \geq p_0$, $\frac{1}{p} \notin \text{Spec}_{\mathbb{R}}(M)$, i.e. tel que la matrice $M - \frac{1}{p} \cdot I_n \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$.

De plus, la suite de matrices $\left(M - \frac{1}{p}\right)_{p \geq p_0}$ de $\text{GL}_n(\mathbb{R})$ converge vers M .

Par caractérisation séquentielle de la densité [10.85], $\text{GL}_n(\mathbb{R})$ est dense dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

6. • *Faux.*

- Une propriété de continuité est en jeu et il convient de la démontrer. L'application

$$\varphi \quad \left| \begin{array}{l} \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \\ C \mapsto ACB \end{array} \right.$$

est linéaire. Comme $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est un espace vectoriel de dimension finie, elle est également continue [10.153].

Par caractérisation séquentielle de la continuité ou de la notion de limite [10.108], il vient

$$\varphi(M_p) = AM_p B \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} AMB = \varphi(M) .$$